

Differentialgleichungen I für Studierende der Ingenieurwissenschaften

Blatt 7 (Aufgaben mit Lösungen der Hörsaalübung)

Aufgabe 25:

Gegeben sei das folgende Differentialgleichungssystem

$$\begin{aligned}y_1' &= -3y_1^5 - 4y_1y_2^2, \\y_2' &= y_1^2y_2 - 5y_2^3.\end{aligned}$$

- Man berechne alle stationären Punkte $\mathbf{y}^* \in \mathbb{R}^2$ des Differentialgleichungssystems.
- Man untersuche das Stabilitätsverhalten aller stationären Punkte nach Stabilitätssatz III.
- Man untersuche das Stabilitätsverhalten aller stationären Punkte mit Hilfe der Methode von Ljapunov, wobei eine Ljapunov-Funktion V in der Form $V(\mathbf{y}) = ay_1^2 + by_2^2$ gesucht werden soll.

Lösung:

- a) Man erhält alle stationären Punkte des autonomen Systems $\mathbf{y}' = \mathbf{f}(\mathbf{y})$ durch Lösen von:

$$\mathbf{0} = \mathbf{f}(\mathbf{y}) = \begin{pmatrix} -3y_1^5 - 4y_1y_2^2 \\ y_1^2y_2 - 5y_2^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -y_1(3y_1^4 + 4y_2^2) \\ y_1^2y_2 - 5y_2^3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Einzigster stationärer Punkt ist also $\mathbf{y}^* = \mathbf{0}$.

- b)

$$\mathbf{J} \mathbf{f}(\mathbf{y}) = \begin{pmatrix} -15y_1^4 - 4y_2^2 & -8y_1y_2 \\ 2y_1y_2 & y_1^2 - 15y_2^2 \end{pmatrix} \Rightarrow \mathbf{J} \mathbf{f}(\mathbf{0}) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Die Eigenwerte von $\mathbf{J} \mathbf{f}(\mathbf{0})$ lauten $\lambda_{1,2} = 0$. Stabilitätssatz III ist damit nicht anwendbar.

- c) Für die Funktion $V(\mathbf{y}) = ay_1^2 + by_2^2$ gilt $V(\mathbf{0}) = 0$ und die Bedingung $V(\mathbf{y}) > 0$ für $\mathbf{y} \neq \mathbf{0}$ ergibt, dass $a, b > 0$ gelten muss.

$$\begin{aligned} \langle \text{grad}V(\mathbf{y}), \mathbf{f}(\mathbf{y}) \rangle &= (2ay_1, 2by_2) \begin{pmatrix} -3y_1^5 - 4y_1y_2^2 \\ y_1^2y_2 - 5y_2^3 \end{pmatrix} \\ &= -6ay_1^6 + y_1^2y_2^2(2b - 8a) - 10by_2^4. \end{aligned}$$

Damit ist $\text{grad}V(\mathbf{y}) \cdot \mathbf{f}(\mathbf{y}) < 0$ für alle $0 < \|\mathbf{y}\| \leq R$ nur erfüllbar, falls $2b - 8a \leq 0$ gilt.

Für $a = 1$ und $b = 4$ erhält man also die folgende strenge Ljapunov-Funktion

$$V(\mathbf{y}) = y_1^2 + 4y_2^2.$$

Aus Stabilitätssatz IV folgt nun, dass $\mathbf{y}^* = \mathbf{0}$ ein asymptotisch stabiler stationärer Punkt ist.

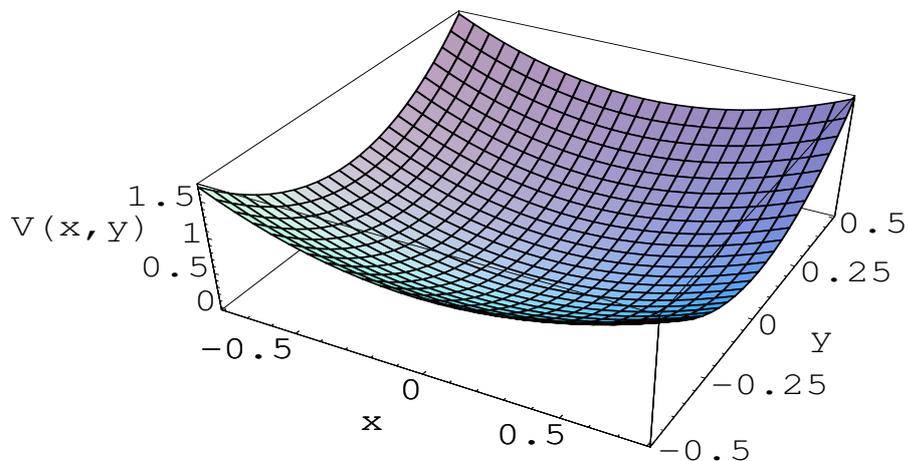


Bild 25 Ljapunov-Funktion $V(\mathbf{y}) = y_1^2 + 4y_2^2$

Aufgabe 26:

Gegeben sei das Randwertproblem

$$\begin{array}{ll} \dot{y}_1 = y_2 + y_3, & y_1(0) + e^{-1} \cdot y_1(1) = 2, \\ \dot{y}_2 = y_1 + y_3, & y_2(0) + e^{-1} \cdot y_2(1) = 2, \\ \dot{y}_3 = 2y_3, & y_3(0) + e^{-1} \cdot y_3(1) = 0. \end{array}$$

- a) Man gebe die Aufgabe in Matrixschreibweise an,
- b) bestimme die allgemeine Lösung des Differentialgleichungssystems und
- c) löse die Randwertaufgabe.

Lösung:

a) Die lineare Randwertaufgabe 1. Ordnung läßt sich mit $\mathbf{y} = (y_1, y_2, y_3)^T$ schreiben als

$$\dot{\mathbf{y}} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}}_{=: \mathbf{A}} \mathbf{y}$$

mit Randbedingungen $\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{=: \mathbf{B}_0} \mathbf{y}(0) + \underbrace{\begin{pmatrix} e^{-1} & 0 & 0 \\ 0 & e^{-1} & 0 \\ 0 & 0 & e^{-1} \end{pmatrix}}_{=: \mathbf{B}_1} \mathbf{y}(1) = \underbrace{\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}}_{=: \mathbf{b}}.$

b) Fundamentalsystem:

$$\begin{aligned} \det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}) &= \begin{vmatrix} -\lambda & 1 & 1 \\ 1 & -\lambda & 1 \\ 0 & 0 & 2 - \lambda \end{vmatrix} = (2 - \lambda)(\lambda^2 - 1) \\ &= (2 - \lambda)(\lambda - 1)(\lambda + 1) \stackrel{!}{=} 0. \end{aligned}$$

Die Matrix \mathbf{A} hat also die Eigenwerte $\lambda_1 = -1, \lambda_2 = 1, \lambda_3 = 2$.

Als zugehörige Eigenvektoren können gewählt werden:

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Die allgemeine Lösung lautet mit Fundamentalsystem $\mathbf{Y}(t)$:

$$\mathbf{y}(t) = \underbrace{\begin{pmatrix} e^{-t} & e^t & e^{2t} \\ -e^{-t} & e^t & e^{2t} \\ 0 & 0 & e^{2t} \end{pmatrix}}_{=: \mathbf{Y}(t)} \mathbf{c}, \quad \mathbf{c} \in \mathbb{R}^3$$

c) Einsetzen der allgemeinen Lösung in die Randbedingungen führt auf das Gleichungssystem

$$\underbrace{(\mathbf{B}_0 \mathbf{Y}(0) + \mathbf{B}_1 \mathbf{Y}(1))}_{\mathbf{E}} \mathbf{c} = \mathbf{b}.$$

$$\mathbf{E} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + e^{-1} \cdot \begin{pmatrix} e^{-1} & e^1 & e^2 \\ -e^{-1} & e^1 & e^2 \\ 0 & 0 & e^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + e^{-2} & 2 & 1 + e^1 \\ -1 - e^{-2} & 2 & 1 + e^1 \\ 0 & 0 & 1 + e^1 \end{pmatrix}$$

Die Lösung des Gleichungssystems

$$(\mathbf{E} \mathbf{c}) = \begin{pmatrix} 1 + e^{-2} & 2 & 1 + e^1 \\ -1 - e^{-2} & 2 & 1 + e^1 \\ 0 & 0 & 1 + e^1 \end{pmatrix} \mathbf{c} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} (= \mathbf{b})$$

lautet $\mathbf{c} = (0, 1, 0)^T$. Damit wird das Randwertproblem gelöst durch

$$\mathbf{y}(t) = e^t \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Aufgabe 27:

Man minimiere das Funktional

$$I[y] = \int_0^2 16y^2 + (y')^2 - 8yy' dt$$

für alle C^1 -Funktionen y mit $y(0) = 0$ und $y(2) = 1$.

- a) Man stelle die zugehörige Euler-Lagrange-Gleichung auf,
- b) löse die zugehörige Randwertaufgabe und
- c) berechne für die Lösung aus (ii) den Wert des Funktionals $I[y]$.

Lösung:

a) Euler-Lagrange-Gleichung für $f(t, y, y') = 16y^2 + (y')^2 - 8yy' = (y' - 4y)^2$

$$\begin{aligned} \Rightarrow 0 &= f_y - \frac{d}{dt} f_{y'} = (32y - 8y') - \frac{d}{dt}(2(y') - 8y) \\ &= 32y - 8y' - (2y'' - 8y') = 2(16y - y''). \end{aligned}$$

b) Die resultierende Randwertaufgabe lautet also

$$y'' = 16y \quad \text{mit} \quad y(0) = 0 \quad \text{und} \quad y(2) = 1.$$

Die allgemeine Lösung der Differentialgleichung mit $p(\lambda) = \lambda^2 - 16$ lautet

$$y(t) = \tilde{c}_1 e^{4t} + \tilde{c}_2 e^{-4t} = c_1 \sinh 4t + c_2 \cosh 4t.$$

Anpassen an die Randbedingungen:

$$0 = y(0) = c_1 \sinh 0 + c_2 \cosh 0 = c_2 \quad \Rightarrow \quad c_2 = 0$$

$$1 = y(2) = c_1 \sinh 8 \quad \Rightarrow \quad c_1 = \frac{1}{\sinh 8} \quad \Rightarrow \quad y(t) = \frac{\sinh 4t}{\sinh 8}$$

$$\begin{aligned} \text{c) } I \left[\frac{\sinh 4t}{\sinh 8} \right] &= \int_0^2 \left(\frac{4 \cosh 4t}{\sinh 8} - \frac{4 \sinh 4t}{\sinh 8} \right)^2 dt \\ &= \frac{16}{\sinh^2 8} \int_0^2 (\cosh 4t - \sinh 4t)^2 dt = \frac{16}{\sinh^2 8} \int_0^2 (e^{-4t})^2 dt \\ &= \left(-\frac{2}{\sinh^2 8} e^{-8t} \right) \Big|_0^2 = \frac{2 - 2e^{-16}}{\sinh^2 8} = 9.00281 \cdot 10^{-7} \end{aligned}$$

Aufgabe 28:

Für die Differentialgleichung

$$y'' + 4y = 0 \quad \text{mit} \quad 0 \leq x \leq \pi$$

bestimme man die allgemeine Lösung. Damit berechne man alle Lösungen für folgende Randbedingungen:

- a) $y(0) = 0$ und $y'(\pi) = 1$,
- b) $y(0) + 2y(\pi) = 0$ und $3y(0) + 4y(\pi) = 0$,
- c) $y'(0) + y'(\pi) = 0$ und $y'(0) - y'(\pi) = 1$.

unter Verwendung der allgemeinen Lösungsdarstellung der Einzelgleichung und alternativ durch Umschreiben in ein System 1.Ordnung und dann unter Verwendung der Shooting-Matrix.

Lösung:

Die allgemeine Lösung der Differentialgleichung $y'' + 4y = 0$ lautet:

$$y(x) = c_1 \sin 2x + c_2 \cos 2x \quad \text{mit } c_1, c_2 \in \mathbb{R},$$

$$y'(x) = 2c_1 \cos 2x - 2c_2 \sin 2x.$$

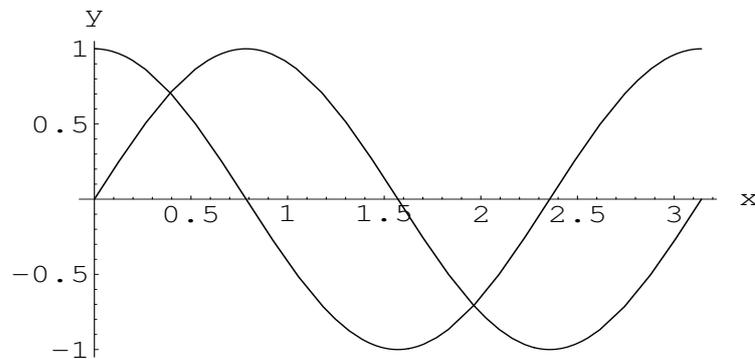


Bild 28 Fundamentalsystem $\sin 2x, \cos 2x$

Alternativ als System erster Ordnung geschrieben:

$$\begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix}$$

mit der allgemeinen Lösung

$$\begin{pmatrix} y \\ y' \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} \sin 2x & \cos 2x \\ 2 \cos 2x & -2 \sin 2x \end{pmatrix}}_{\mathbf{Y}(x)} \underbrace{\begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}}_{\mathbf{c}}.$$

Dabei ist $\mathbf{Y}(x)$ Fundamentalsystem. Aus den Randbedingungen erhält man:

a) $y(0) = c_1 \sin 0 + c_2 \cos 0 = c_2 = 0,$

$$y'(\pi) = 2c_1 \cos(2\pi) = 1 \Rightarrow c_1 = \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow \text{es gibt genau eine Lösung: } y(x) = \frac{1}{2} \sin 2x$$

Alternativ als System in Matrixschreibweise:

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}}_{\mathbf{B}_0} \begin{pmatrix} y(0) \\ y'(0) \end{pmatrix} + \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\mathbf{B}_\pi} \begin{pmatrix} y(\pi) \\ y'(\pi) \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\mathbf{d}}$$

Setzt man die allgemeine Lösung in Fundamentalsystemschreibweise in die Randbedingungen ein, so ist zur Berechnung von \mathbf{c} das Gleichungssystem

$$\underbrace{(\mathbf{B}_0 \mathbf{Y}(0) + \mathbf{B}_\pi \mathbf{Y}(\pi))}_{\mathbf{E}} \mathbf{c} = \mathbf{d}$$

zu lösen, mit

$$\mathbf{E} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}.$$

\mathbf{E} ist regulär und die Lösung der Randwertaufgabe ergibt sich aus:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \mathbf{c} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \mathbf{c} = \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

b) $y(0) + 2y(\pi) = c_2 + 2c_2 = 3c_2 = 0,$

$$3y(0) + 4y(\pi) = 3c_2 + 4c_2 = 7c_2 = 0$$

\Rightarrow es gibt unendlich viele Lösungen: $y(x) = c_1 \sin 2x, \quad c_1 \in \mathbb{R}$

Alternativ als System in Matrixschreibweise:

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}}_{\mathbf{B}_0} \begin{pmatrix} y(0) \\ y'(0) \end{pmatrix} + \underbrace{\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 4 & 0 \end{pmatrix}}_{\mathbf{B}_\pi} \begin{pmatrix} y(\pi) \\ y'(\pi) \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}}_{\mathbf{d}}$$

Setzt man die allgemeine Lösung in Fundamentalsystemschreibweise in die Randbedingungen ein, so ist zur Berechnung von \mathbf{c} das Gleichungssystem

$$\underbrace{(\mathbf{B}_0 \mathbf{Y}(0) + \mathbf{B}_\pi \mathbf{Y}(\pi))}_{\mathbf{E}} \mathbf{c} = \mathbf{d}$$

zu lösen, mit

$$\mathbf{E} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 0 & 7 \end{pmatrix}.$$

\mathbf{E} ist singular und die Lösungen der Randwertaufgabe ergeben sich aus:

$$\begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 0 & 7 \end{pmatrix} \mathbf{c} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \mathbf{c} = \begin{pmatrix} c_1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

c) $y'(0) + y'(\pi) = 2c_1 + 2c_1 = 4c_1 = 0,$

$$y'(0) - y'(\pi) = 2c_1 - 2c_1 = 0 \neq 1$$

\Rightarrow es gibt keine Lösung

Alternativ als System in Matrixschreibweise:

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\mathbf{B}_0} \begin{pmatrix} y(0) \\ y'(0) \end{pmatrix} + \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}}_{\mathbf{B}_\pi} \begin{pmatrix} y(\pi) \\ y'(\pi) \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\mathbf{d}}$$

Setzt man die allgemeine Lösung in Fundamentalsystemschreibweise in die Randbedingungen ein, so ist zur Berechnung von \mathbf{c} das Gleichungssystem

$$\underbrace{(\mathbf{B}_0 \mathbf{Y}(0) + \mathbf{B}_\pi \mathbf{Y}(\pi))}_{\mathbf{E}} \mathbf{c} = \mathbf{d}$$

zu lösen, mit

$$\mathbf{E} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 4 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

\mathbf{E} ist singular und \mathbf{d} liegt nicht im Spaltenraum von \mathbf{E}

$$\begin{pmatrix} 0 & 4 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \mathbf{c} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{keine Lösung.}$$

Aufgabe 29:

Man bestimme die Greensche Funktion des linearen Randwertproblems zweiter Ordnung

$$\begin{aligned}y''(t) - \frac{1}{t}y'(t) &= h(t), \quad 1 \leq t \leq 2 \\ y'(1) = 0, \quad y(2) &= 0\end{aligned}$$

und löse damit die Randwertaufgabe für $h(t) := 2t$.

Hinweis:

Die homogene Differentialgleichung besitzt Lösungen der Form $y(t) = t^\alpha$.

Lösung:

Der Lösungsansatz $y(t) = t^\alpha$ für die homogene Differentialgleichung

$$y''(t) - \frac{1}{t}y'(t) = 0$$

eingesetzt in die Differentialgleichung ergibt

$$(\alpha(\alpha - 1) - \alpha)t^{\alpha-2} = 0 \quad \Rightarrow \quad \alpha(\alpha - 2) = 0 \quad \Rightarrow \quad \alpha = 0, \alpha = 2.$$

Damit besitzt die homogene Differentialgleichung das Fundamentalsystem

$$y_1(t) = 1 \quad , \quad y_2(t) = t^2.$$

Der Ansatz für die Greensche Funktion lautet:

$$G(t, \tau) = \begin{cases} (a_1(\tau) + b_1(\tau))y_1(t) + (a_2(\tau) + b_2(\tau))y_2(t) & : \tau \leq t \\ (a_1(\tau) - b_1(\tau))y_1(t) + (a_2(\tau) - b_2(\tau))y_2(t) & : t \leq \tau \end{cases}$$

Stetigkeit und Sprungbedingung in der Ableitung für $t = \tau$ führen auf

$$\begin{cases} b_1(t)y_1(t) + b_2(t)y_2(t) = b_1(t) \cdot 1 + b_2(t) \cdot t^2 = 0 \\ b_1(t)y_1'(t) + b_2(t)y_2'(t) = 2b_2(t) \cdot t = \frac{1}{2} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \quad b_1(t) = -\frac{t}{4} \quad , \quad b_2(t) = \frac{1}{4t}.$$

Mit den Randbedingungen $y'(1) = 0$, $y(2) = 0$ werden a_1 und a_2 berechnet:

$$\begin{cases} G_t(1, \tau) = (a_1(\tau) - b_1(\tau))y_1'(1) + (a_2(\tau) - b_2(\tau))y_2'(1) = 0 \\ G(2, \tau) = (a_1(\tau) + b_1(\tau))y_1(2) + (a_2(\tau) + b_2(\tau))y_2(2) = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 2(a_2(\tau) - b_2(\tau)) = 0 \\ (a_1(\tau) + b_1(\tau)) + 4(a_2(\tau) + b_2(\tau)) = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \quad a_2(\tau) = b_2(\tau) = \frac{1}{4\tau}, \quad a_1(\tau) = -b_1(\tau) - 8b_2(\tau) = \frac{\tau}{4} - \frac{2}{\tau}.$$

Damit lautet die Greensche Funktion:

$$G(t, \tau) = \begin{cases} -\frac{2}{\tau} + \frac{1}{2\tau}t^2 & : \tau \leq t \\ \frac{\tau}{2} - \frac{2}{\tau} & : t \leq \tau \end{cases}$$

Mit der nun berechneten Greenschen Funktion und der Inhomogenität $h(t) = 2t$ ergibt sich die Lösung $y(t)$ der Randwertaufgabe folgendermaßen:

$$\begin{aligned}y(t) &= \int_1^2 G(t, \tau) h(\tau) d\tau = \int_1^t G(t, \tau) h(\tau) d\tau + \int_t^2 G(t, \tau) h(\tau) d\tau \\&= \int_1^t \left(-\frac{2}{\tau} + \frac{1}{2\tau} t^2 \right) 2\tau d\tau + \int_t^2 \left(\frac{\tau}{2} - \frac{2}{\tau} \right) 2\tau d\tau \\&= \int_1^t -4 + t^2 d\tau + \int_t^2 \tau^2 - 4 d\tau \\&= (t^2 - 4)\tau \Big|_1^t + \frac{\tau^3}{3} - 4\tau \Big|_t^2 \\&= (t^2 - 4)(t - 1) + \frac{2^3 - t^3}{3} - 4(2 - t) = \frac{2t^3}{3} - t^2 - \frac{4}{3}\end{aligned}$$

Aufgabe 30:

Man berechne die Eigenwerte und Eigenfunktionen der folgenden Randeigenwertaufgabe

$$y'' - 2y = \lambda y \quad \text{mit} \quad y'(0) = 0 \quad \text{und} \quad y(1) = 0 .$$

Lösung:

Das charakteristische Polynom

$$p(\mu) = \mu^2 - 2 - \lambda = 0$$

besitzt die Nullstellen $\mu = \pm\sqrt{2 + \lambda}$.

Zu unterscheiden sind jetzt drei Fälle:

a) $2 + \lambda = 0 \Leftrightarrow \lambda = -2:$

Die allgemeine Lösung lautet hier $y(t) = c_1 + c_2 t$.

Mit $y'(t) = c_2$ erhält man aus den Randbedingungen das Gleichungssystem $0 = y'(0) = c_2$, $0 = y(1) = c_1$, d.h. $y = 0$. Also ist $\lambda = -2$ kein Eigenwert.

b) $2 + \lambda > 0 \Leftrightarrow \lambda > -2:$

Die allgemeine Lösung lautet

$$y(t) = c_1 e^{t\sqrt{2+\lambda}} + c_2 e^{-t\sqrt{2+\lambda}}.$$

Mit $y'(t) = c_1 \sqrt{2 + \lambda} e^{t\sqrt{2+\lambda}} - c_2 \sqrt{2 + \lambda} e^{-t\sqrt{2+\lambda}}$ erhält man aus den Randbedingungen das Gleichungssystem

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y'(0) \\ y(1) \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} \sqrt{2+\lambda} & -\sqrt{2+\lambda} \\ e^{\sqrt{2+\lambda}} & e^{-\sqrt{2+\lambda}} \end{pmatrix}}_{= \mathbf{A}} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$$

$$\det \mathbf{A} = \sqrt{2 + \lambda} e^{-\sqrt{2+\lambda}} + e^{\sqrt{2+\lambda}} \sqrt{2 + \lambda} = 2\sqrt{2 + \lambda} \cosh(\sqrt{2 + \lambda}) > 0$$

Damit existiert nur die triviale Lösung $y = 0$ und es gibt für $\lambda > -2$ keine Eigenwerte und Eigenfunktionen.

c) $2 + \lambda < 0 \Leftrightarrow \lambda < -2:$

Die allgemeine komplexe bzw. reelle Lösung lautet

$$y(t) = c_1 e^{t\sqrt{2+\lambda}} + c_2 e^{-t\sqrt{2+\lambda}} = d_1 \cos(t\sqrt{-(\lambda+2)}) + d_2 \sin(t\sqrt{-(\lambda+2)})$$

mit

$$y'(t) = -d_1 \sqrt{-(\lambda+2)} \sin(t\sqrt{-(\lambda+2)}) + d_2 \sqrt{-(\lambda+2)} \cos(t\sqrt{-(\lambda+2)}).$$

Aus den Randbedingungen ergibt sich

$$0 = y'(0) = d_2 \sqrt{-(\lambda+2)} \Rightarrow d_2 = 0,$$

$$0 = y(1) = d_1 \cos(\sqrt{-(\lambda+2)})$$

Da triviale Lösungen keine Eigenwerte und Eigenfunktionen liefern, folgt $d_1 \neq 0$ und $\cos(\sqrt{-(\lambda+2)}) = 0$.

Eigenwerte ergeben sich also aus $\sqrt{-(\lambda+2)} = k\pi + \frac{\pi}{2} = \frac{(2k+1)\pi}{2}$

$$\Rightarrow \lambda_k = -2 - \frac{(2k+1)^2 \pi^2}{4}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

Die zugehörigen Eigenfunktionen lauten:

$$y_k(t) = d_1 \cos \frac{(2k+1)\pi t}{2}, \quad d_1 \in \mathbb{R}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$