

Dgl  $V_0$  16.11.09

$$y' = f(t, y)$$

$$y(t_0) = y_0$$

AWP

$f$  stetig  
 $f$  Lipschitz  $\Rightarrow \exists! L_{sp}$

Nov 16-14:13

Lineare Dgl

$$y'(t) = A(t)y(t) + h(t) = f(t, y(t))$$

Ann.  $A(t), h(t)$  stetig

$$|f(t, y) - f(t, z)| = |A(t)(y-z) + h - h|$$

$$\leq \|A(t)\| |y-z|$$

$$\Rightarrow L$$


---

Heute  $A = A(t)$

Nov 16-14:26

Bsp

$$y' = \begin{pmatrix} 2t & 0 \\ 0 & 4t \end{pmatrix} y, y(0) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$\cdot) y' = A(t)y, y(0) = v^1 = e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$

$$y_1'' = 0 \Rightarrow y_1' = 2t y_1' \Rightarrow y_1'' = 2t y_1' \Rightarrow y_1' = e^{t^2} \Rightarrow y_1(t) = \begin{pmatrix} e^{t^2} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$\cdot) y' = A(t)y^2, y(0) = v^2 = e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$y_2'' = 0 \Rightarrow y_2' = 4t y_2' \Rightarrow y_2'' = 4t y_2' \Rightarrow y_2' = e^{2t^2} \Rightarrow y_2(t) = \begin{pmatrix} 0 \\ e^{2t^2} \end{pmatrix}$$

$\cdot) y(0) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = 2e_1 + 1e_2$

$$\Rightarrow y(t) = 2y^1(t) + 1y^2(t) = \begin{pmatrix} 2e^{t^2} \\ e^{2t^2} \end{pmatrix}$$


---

$W(t) = \det(Y(t)) = \det \begin{pmatrix} e^{t^2} & 0 \\ 0 & e^{2t^2} \end{pmatrix} = e^{t^2} \cdot e^{2t^2} = e^{3t^2}$

$W'(t) = 6t e^{t^2} = 6t e^{2t^2} = \text{Spur}(A) \cdot W(t)$

Nov 16-14:41

**Beweis:**

Da  $v^1, \dots, v^n$  eine Basis bilden, ist die Matrix  $Y(t_0)$  regulär, denn

$$Y(t_0) = (y^1(t_0), \dots, y^n(t_0)) = (v^1, \dots, v^n)$$

Weiter gilt für

$$y(t) = \sum_{k=1}^n c_k y^k(t)$$

offensichtlich  $y$  löst  $y' = Ay$

$$y'(t) = \sum_{k=1}^n c_k \frac{d}{dt} y^k(t) = \sum_{k=1}^n c_k A(t) y^k(t)$$

$A$  linear  $\Rightarrow A(t) \left( \sum_{k=1}^n c_k y^k(t) \right) = A(t)y(t)$

Also ist  $y(t)$  eine Lösung.

Nov 16-14:50

$$y' = A(t)y$$

$n=2$

$$W(t) = \det \begin{pmatrix} y_1^1 & y_2^1 \\ y_1^2 & y_2^2 \end{pmatrix} = y_1^1 y_2^2 - y_1^2 y_2^1$$

$$W'(t) = y_1^1 y_2^2' + y_1^1' y_2^2 - y_1^2 y_2^1' - y_1^2' y_2^1$$

$$= y_1^1 (a_{21} y_1^2 + a_{22} y_2^2) + y_1^1' y_2^2 - y_1^2 (a_{11} y_1^1 + a_{12} y_2^1) - y_1^2' y_2^1$$

$$= (a_{11} + a_{22}) (y_1^1 y_2^2 - y_1^2 y_2^1) = \text{Spur}(A) W(t)$$

Nov 16-14:54

**Die inhomogene Gleichung**

Wir betrachten das Anfangswertproblem

$$y'(t) = A(t)y(t) + h(t)$$

$$y(t_0) = y_0$$

Zur Lösung der inhomogenen Gleichung verwenden wir wie im skalaren Fall die **Variation der Konstanten**:

$$y(t) = Y(t) \cdot c(t) \quad y(t) = Y(t) \cdot c \quad \text{Lsg. homogen}$$

Einsetzen ergibt:

$$y'(t) = Y'(t)c(t) + Y(t)c'(t)$$

$$= A(t)Y(t)c(t) + Y(t)c'(t)$$

$$= A(t)Y(t)c(t) + Y(t)c'(t)$$

$Y'(t) = AY(t)$   
 $(y^1(t), \dots, y^n(t))' = A(t) \cdot (y^1(t), \dots, y^n(t))$

Nov 16-15:15

Die Funktion  $y(t) = Y(t) c(t)$  löst die inhomogene Gleichung, falls:

$$Y(t) c'(t) = h(t)$$

Da  $Y(t)$  regulär ist, können wir dies auch in der Form

$$c'(t) = Y^{-1}(t) h(t)$$

schreiben. Durch Integration erhält man

$$c(t) = c_0 + \int_{t_0}^t Y^{-1}(\tau) h(\tau) d\tau$$

**Satz:** Die allgemeine Lösung der inhomogenen Gleichung lautet:

$$y(t) = Y(t) \left( c_0 + \int_{t_0}^t Y^{-1}(\tau) h(\tau) d\tau \right)$$

Mit  $c_0 := Y(t_0)^{-1} y_0$ , gilt  $y(t_0) = y_0$ .

*Handwritten notes:*  
 $y(t_0) = Y(t_0) c_0$   
 $c_0 = Y(t_0)^{-1} y(t_0)$

Nov 16-15:18

**Beweis:** (Fortsetzung)

Sei nun  $y^*(t)$  eine Lösung der Differentialgleichung. Dann setzen wir

$$c^* := Y(t_0)^{-1} y^*(t_0)$$

Dann sind  $y^*(t)$  und  $y(t) := Y(t) c^*$  beide Lösungen des Anfangswertproblems

$$y'(t) = A(t)y(t), \quad y(t_0) = y^*(t_0) = Y(t_0) c^* = Y(t_0) Y(t_0)^{-1} y^*(t_0) = y^*(t_0)$$

Da die Lösung aber eindeutig ist, folgt  $y^*(t) = y(t)$ . Also gilt

$$y^*(t) = Y(t) c^*$$

Damit ist Teil 1) gezeigt.

Nov 16-14:54

**Beweis:** (Fortsetzung)

Teil 2) des Satzes besagt, dass  $Y(t)$  für alle  $t \in \mathbb{R}$  regulär ist: Sei dazu  $t_1 \neq t_0$  fest. Wir zeigen dann folgende Aussage:

$$\forall y^1 \in \mathbb{R}^n \exists c \in \mathbb{R}^n : Y(t_1) c = y^1$$

denn dann ist  $Y(t_1)$  regulär.

Betrachten wir das Anfangswertproblem

$$y'(t) = A(t)y(t), \quad y(t_1) = y^1$$

so existiert stets eine eindeutige Lösung, die nach Teil 1) in der Form

$$y(t) = Y(t) c$$

mit einem geeigneten  $c \in \mathbb{R}^n$  geschrieben werden kann. Für  $t = t_1$  gilt dann:

$$Y(t_1) c = y^1$$

Nov 16-14:58

**Wronski-Determinante**

Die  $C^1$ -Funktion

$$W(t) = \det(Y(t))$$

nennt man die Wronski-Determinante der linearen Differentialgleichung zum Fundamentalsystem  $Y(t)$ .

Die Wronski-Determinante ist selbst Lösung einer (skalaren) linearen DGL, es gilt nämlich:

$$W'(t) = \text{Spur}(A(t)) \cdot W(t)$$

Mittels Trennung der Variablen erhält man die Lösungsdarstellung

$$W(t) = W(t_0) \exp\left(\int_{t_0}^t \text{Spur}(A(\tau)) d\tau\right)$$

*Handwritten notes:*  
 $\text{Spur } A(t) = \sum_{i=1}^n a_{ii}(t)$   
 $W(t_0) \neq 0 \Rightarrow W(t) \neq 0 \forall t$

Nov 16-15:01

**Kapitel 3: Lineare Differentialgleichungen**

**3.1 Systeme erster Ordnung**

Explizites lineares Differentialgleichungssystem erster Ordnung:

$$(1) \quad y'(t) = A(t)y(t) + h(t)$$

wobei  $A(t) \in \mathbb{R}^{(n,n)}$  und  $h(t) \in \mathbb{R}^n$  stetige Funktionen in  $t$  sind.  $\Rightarrow$  Lipschitz

Das zugehörige Anfangswertproblem mit Anfangswerten  $(t_0, y_0) \in \mathbb{R}^{n+1}$  besitzt eine eindeutig bestimmte Lösung  $y(t; t_0, y_0)$ , die für alle  $t \in \mathbb{R}$  erklärt ist.

**Satz:** Die allgemeine Lösung der DGL (1) ist gegeben durch

$$y(t) = y_p(t) + y_h(t)$$

wobei  $y_p(t)$  eine spezielle Lösung der inhomogenen,  $y_h(t)$  die allgemeine Lösung der homogenen Gleichung ist.

$$\begin{aligned} y_p' &= A y_p + h \\ y_h' &= A y_h \\ (y_p + y_h)' &= A(y_p + y_h) + h \end{aligned}$$

*Handwritten notes:*  
 $y_p, y_h$   
 $A_{\text{linear}}$

Nov 16-14:33

**Die homogene Gleichung**

Wir betrachten das Anfangswertproblem

$$\begin{aligned} y'(t) &= A(t)y(t) \\ y(t_0) &= y_0 \end{aligned}$$

Die Lösung  $y(t; t_0, y_0)$  ist ein Element des Vektorraums  $\mathbb{R}^n$ .

**Basisdarstellung:**

Sei  $v^1, \dots, v^n$  eine Basis des  $\mathbb{R}^n$ . Dann gilt

$$y(t; t_0, y_0) = \sum_{k=1}^n \alpha(t) v^k$$

mit der Anfangsbedingung:

$$y(t_0; t_0, y_0) = y_0 = \sum_{k=1}^n \alpha(t_0) v^k$$

Nov 16-14:36

**Das Reduktionsverfahren:**

**Annahme:** Es sei eine Lösung  $y^n(t)$  des gegebenen Systems bekannt.

**Idee:** Setze  $y^n(t)$  als letzte Spalte einer Fundamentalmatrix und reduziere damit die Dimension.

**Ansatz:** Suche neue Lösung in der Form  $y(t) = w_n(t)y^n(t) + z(t)$ ,  $w_n(t) \in \mathbb{R}$  wobei wir annehmen, dass  $y^n(t) \neq 0$  gilt.

*Umkehr  $w_n(t), z(t)$   
 $n+1$*

$$y'(t) = w'_n y^n + w_n \frac{d}{dt} y^n + z'$$

$$= w'_n y^n + w_n A y^n + z'$$

$$= A(w_n y^n + z) - Az + w'_n y^n + z'$$

$$= A y + z' - Az + w'_n y^n = 0$$

Nov 16-15:25

Daraus folgt:

$$y' = Ay \Leftrightarrow z' = Az - w'_n y^n$$

d.h. unser Ansatz für  $y(t)$  ist eine Lösung, falls  $z(t)$  eine Lösung des linearen, inhomogenen Systems

$$z' = Az - w'_n y^n$$

ist.

Die komponentenweise Darstellung dieses Systems lautet

*Komp*  $z'_i = \sum_{k=1}^n a_{ik} z_k - w'_n y_i^n, \quad i = 1, \dots, n$

Wir haben noch die Freiheit  $w_n(t)$  zu wählen: DGL für  $z_n(t)$  ist

*n-te Kom*  $z'_n = a_{n1} z_1 + \dots + a_{nn} z_n - w'_n y_n^n$

$$= a_{nn} z_n - w'_n y_n^n + a_{n1} z_1 + \dots + a_{n,n-1} z_{n-1}$$

Nov 16-15:29

Wir setzen  $w'_n = \frac{1}{y_n^n} (a_{n1} z_1 + \dots + a_{n,n-1} z_{n-1})$

Dann löst  $z_n(t)$  die lineare, homogene Gleichung  $z'_n = a_{nn} z_n$  und wir können die einfachste Lösung dieser Gleichung wählen, nämlich  $z_n(t) = 0$

Damit erhalten wir für  $z_1, \dots, z_{n-1}$  das reduzierte System:

$$z'_i = \sum_{k=1}^{n-1} a_{ik} z_k - \left( \sum_{k=1}^{n-1} a_{nk} z_k \right) \frac{y_i^n}{y_n^n}$$

$$= \sum_{k=1}^{n-1} \left( a_{ik} - a_{nk} \frac{y_i^n}{y_n^n} \right) z_k$$

$$\Rightarrow \sum_{k=1}^{n-1} b_{ik} z_k \quad \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_{n-1} \end{pmatrix}' = B \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_{n-1} \end{pmatrix}$$

*Umkehr  $z_1, \dots, z_{n-1}$   
 $w_n!$*

Nov 16-15:34

**Reduktionsverfahren:**

- Man setze:  $b_{ik} := a_{ik} - a_{nk} \frac{y_i^n}{y_n^n}, \quad i, k = 1, \dots, n-1$
- Man bestimme die (allgemeine) Lösung des Systems  $z'(t) = B(t) \cdot z(t), \quad z(t) \in \mathbb{R}^{n-1}$
- Zu jeder Lösung  $z(t) \neq 0$  ist dann  $y(t) := w_n(t)y^n(t) + \begin{pmatrix} z(t) \\ 0 \end{pmatrix}$  mit  $w_n(t) := \int_{t_0}^t \left( \frac{1}{y_n^n(\tau)} \sum_{k=1}^{n-1} a_{nk}(\tau) z_k(\tau) \right) d\tau$  eine von  $y^n(t)$  linear unabhängige Lösung.

*$(A)_{ij} = a_{ij}, \quad y^k = \begin{pmatrix} y_1^k \\ \vdots \\ y_n^k \end{pmatrix}$   
 $z_n = 0$   
 $w_n!$*

Nov 16-15:36

**Beispiel:** Der Vektor  $y^2(t) = (t, 1)^T$  ist eine Lösung von  $n=2$

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

Anwendung des Reduktionsverfahrens:  $A(t)$

$$b_{11} = a_{11} - a_{21} \frac{y_1^2}{y_2^2} = 0 - (-1) \frac{t}{1} = t$$

Daraus folgt die Gleichung  $z' = tz$  mit der Lösung  $z(t) = e^{t^2/2} \Rightarrow$

$$w(t) = \int_{t_0}^t \frac{z}{y_2^2} d\tau = - \int_{t_0}^t e^{\tau^2/2} d\tau$$

$$y^1(t) = w(t) \cdot \begin{pmatrix} t \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} e^{t^2/2} \\ 0 \end{pmatrix}$$

Fundamentalsystem:  $Y(t) = (y^1(t), y^2(t))$

*$B(t) = t$   
 $w^1(t) = e^{t^2/2}$*

Nov 16-15:39

**Idee:** Betrachte die folgenden  $n$  Anfangswertprobleme ( $k = 1, \dots, n$ )

$$\frac{d}{dt} y^k(t) = A(t)y^k(t)$$

$$y^k(t_0) = v^k \quad (\text{nicht } y_0)$$

Definiere die **Fundamentalmatrix** bzw. das **Fundamentalsystem**

$$Y(t) := (y^1(t), \dots, y^n(t)) \in \mathbb{R}^{(n,n)} \quad Y(t_0) = (v^1, v^2, \dots, v^n)$$

**Satz:** Die Matrix  $Y(t) \in \mathbb{R}^{(n,n)}$  sei ein (beliebiges) Fundamentalsystem. Dann gilt:

- Die allgemeine Lösung der homogenen Gleichung lautet:  $y(t) = Y(t) \cdot c = \sum_{k=1}^n c_k y^k(t), \quad c \in \mathbb{R}^n$
- Die Fundamentalmatrix ist für alle  $t \in \mathbb{R}$  regulär.  $Y(t_0) = (v^1, \dots, v^n)$  regulär

Nov 16-14:40