

01.12.08  
 D.h. in  $n$ -ter Ordnung mit  
 konstanten Koeffizienten

$$z^{(n)} + a_{n-1} z^{(n-1)} + \dots + a_0 z = g(t),$$

Zunächst homogen, d.h.  $g(t) = 0$ .  
 Assoziiertes System

$$y' = Ay + b(t)$$

mit

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & \dots & \dots & 0 \\ -a_0 & -a_1 & \dots & \dots & -a_{n-1} \end{bmatrix}$$

① und  $b(t) = [0, 0, \dots, g(t)]^T$ ,  
 $y = [z, z', \dots, z^{(n-1)}]^T$ .

Homogen:

$$y' = Ay$$

und  $\lambda$  EW von  $A$  mit

Vielfachheit  $\nu \geq 1$ . Dann

$$y_k(t) = e^{\lambda t} \sum_{j=0}^{\nu-1} \frac{t^j}{j!} (A - \lambda E)^{\nu-j} v_k$$

für  $k = 1, \dots, \nu$  l. u. Lösungen,

wobei  $v_k$  Hauptvektoren zu  $\lambda$ ,

d.h.  $(A - \lambda E)^\nu v_k = 0 \quad k = 1, \dots, \nu$

01.12.08  
Hauptvektoren berechenbar

Grundriss:  $v_1, EV,$

$$v_2 \text{ aus } (A - \lambda I)v_2 = v_1$$

$$\rightarrow (A - \lambda I)^2 v_2 = (A - \lambda I)v_1 = 0$$

$$v_3 \text{ aus } (A - \lambda I)v_3 = v_2$$

$$\rightarrow (A - \lambda I)^3 v_3 = 0$$

$\vdots$

$$v_r \text{ aus } (A - \lambda I)v_r = v_{r-1}$$

$$\rightarrow (A - \lambda I)^r v_r = 0$$

$\rightarrow v_1, \dots, v_r$  wählen

$$(A - \lambda I)^k v_k = 0 \quad k=1, \dots, r$$

$$\textcircled{1} \quad z_k \text{ gibt es } y_k(t) = [z_k(t), z_k^{(1)}(t), \dots, z_k^{(n-1)}(t)]^T$$

Damit ergibt sich

$$z_1(t) = \text{erste Komponente von } y_1(t),$$

$$y_1(t) = e^{\lambda t} \sum_{j=0}^{r-1} \frac{t^j}{j!} (A - \lambda I)^j v_1$$

$$= e^{\lambda t} v_1.$$

Schreibe  $v_1 = [v_1^1, \dots, v_1^r]^T, \text{ so}$

$$\text{gilt } z_1(t) = e^{\lambda t} v_1^1$$

Analog mit  $v_2 = [v_2^1, \dots, v_2^r]^T$

$$\rightarrow z_2(t) = e^{\lambda t} (v_2^1 + v_2^2 t) \\ (A - \lambda I)v_2 = v_1$$

$$z_1(t) = e^{\lambda t} (\nu_1^0 + \nu_1^1 t + \frac{1}{2} \nu_1^2 t^2 + \dots + \frac{1}{(r-1)!} \nu_1^{r-1} t^{r-1})$$

Wichtig:  $\nu_1^0 \neq 0$ ,

denn  $\nu_1^0 = 0$  wüßte

$z_1(t) \equiv 0$ , also

konnte  $z_1$  nicht zu FS  
gehören.

$\nu_1^0 \neq 0$ , weil aus

$$(F - \lambda I) \nu_1 = 0$$

③ bereits

$$\begin{aligned} \nu_1^0 &= \lambda \nu_1^1 \\ \vdots \\ \nu_1^{r-1} &= \lambda \nu_1^{r-1} = \dots = \lambda^{r-1} \nu_1^1 \end{aligned}$$

$$\rightarrow \nu_1 = \begin{bmatrix} \nu_1^1 \\ \lambda \nu_1^1 \\ \vdots \\ \lambda^{r-1} \nu_1^1 \end{bmatrix} \neq 0, \text{ weil}$$

$\nu_1$  EV von  $F$ , also  $\nu_1^1 \neq 0$

Konsequenz:  $z_1(t), z_2(t), \dots, z_r(t)$

sind alle l.u., bilden also  
ein FS, denn  $e^{\lambda t}, t e^{\lambda t},$   
 $t^2 e^{\lambda t}, \dots, t^{r-1} e^{\lambda t}$  l.u.

Ü 11.12.08

Inhomogenes System:

$$z'(t) = A(t)z(t) + z_h(t)$$

wir

$$z_h(t) = c_1 z_1(t) + \dots + c_n z_n(t)$$

wobei  $z_1, \dots, z_n$  FS zu

$$z^{(n)} + a_{n-1} z^{(n-1)} + \dots + a_0 z = 0.$$

$z_p(t) =$  eine Komponente von

$$y_p(t) = X(t) \int X^{-1}(t) g(t) dt,$$

$$X(t) = \begin{bmatrix} z_1^{(1)}(t) & \dots & z_1^{(n)}(t) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ z_n^{(1)}(t) & \dots & z_n^{(n)}(t) \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

④

Bsp  $z''(t) + a z'(t) + b z(t) = g(t)$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -b & -a \end{bmatrix} \quad EW: c \text{ aus}$$

$$\det(A - \lambda I) = -\lambda(-a-\lambda) - (-b)$$

$$= \lambda^2 + a\lambda + b \stackrel{!}{=} 0$$

$$\rightarrow \lambda_{1/2} = -\frac{a}{2} \pm \sqrt{\frac{a^2}{4} - b}$$

$b \neq \frac{a^2}{4}$

$$\rightarrow z_1(t) = e^{\lambda_1 t}, \quad z_2(t) = e^{\lambda_2 t}$$

Damit ergibt sich (s. VL. 24.11.)

$$z_p(t) = -z_1(t) \int \frac{z_2(t) g(t)}{W(t)} dt$$

$$+ z_2(t) \int \frac{z_1(t) g(t)}{W(t)} dt$$

Allgemein Lsg:  $z(t) = z_1(t) z_p(t) + z_2(t)$

Dabei:

$$z_h(t) = c_1 z_1(t) + c_2 z_2(t)$$

Besteht:  $b = \frac{9}{4}$ . Dann

$\lambda$  doppelte EW,  $\lambda = -\frac{9}{2}$   
 Dann  $z_1(t) = e^{\lambda t}$ ,  $z_2(t) = t e^{\lambda t}$

a.)  $a=5, b=6, g(t) = t e^{2t}$

$\lambda_1 = -2, \lambda_2 = -3$   
 $z_1(t) = e^{-2t}, z_2(t) = e^{-3t}$

$w(t) = \det \begin{bmatrix} z_1 & z_2 \\ z_1' & z_2' \end{bmatrix}$   
 $= \det \begin{bmatrix} e^{-2t} & e^{-3t} \\ -2e^{-2t} & -3e^{-3t} \end{bmatrix} = -e^{-5t}$

⑤  $\frac{z_2(t)g(t)}{w(t)} = \frac{e^{-3t} t e^{-2t}}{-e^{-5t}} = -t e^t$

$\frac{z_1(t)g(t)}{w(t)} = -t e^{2t}$

$\Rightarrow \int \frac{z_2(t)g(t)}{w(t)} dt = - \int t e^t dt$   
 $= -t e^t + e^t$

$\int \frac{z_1(t)g(t)}{w(t)} dt = - \int t e^{2t} dt$   
 $= -\frac{1}{2} t e^{2t} + \frac{1}{4} e^{2t}$

$\Rightarrow z_p(t) = e^{-2t} \left\{ t e^t - e^t \right\}$   
 $+ e^{-3t} \left\{ -\frac{1}{2} t e^{2t} + \frac{1}{4} e^{2t} \right\}$

$= \frac{1}{2} t e^{-t} - \frac{3}{4} e^{-t} = z_p(t).$

01.12.08

Aufgabswerte bestimmen bei  
Veränderung z. Bsp

$$z(1) = 1, \quad z'(1) = 1$$

$$\Rightarrow c_1 = 5, \quad c_2 = -13/4$$

$$\beta) \quad a = 0, \quad b = \omega_0^2,$$

$$g(t) = \sin \omega t, \quad \text{d.h.}$$

$$z'' + \omega_0^2 z = \sin \omega t$$

EW's von  $H$  aus

$$\lambda^2 + \omega_0^2 = 0$$

$$\Rightarrow \lambda_{1/2} = \pm i \omega_0$$

⑥

$$\text{FS: } z_1(t) = e^{\omega_0 t}, \quad z_2(t) = e^{-\omega_0 t}$$

$$z_1(t) = \cos \omega_0 t + i \sin \omega_0 t$$

$$z_2(t) = \cos \omega_0 t - i \sin \omega_0 t$$

$$\text{Reelles FS: } z_1(t) = \cos \omega_0 t$$

$$z_2(t) = \sin \omega_0 t$$

$$W(t) = \text{det} \begin{vmatrix} \cos \omega_0 t & \sin \omega_0 t \\ -\omega_0 \sin \omega_0 t & \omega_0 \cos \omega_0 t \end{vmatrix}$$

$$= \omega_0 \quad g(t)$$

$$z_p(t) = -\frac{1}{\omega_0} \cos \omega_0 t \int \sin \omega_0 t \sin \omega_0 t dt + \frac{1}{\omega_0} \sin \omega_0 t \int \cos \omega_0 t \sin \omega_0 t dt$$

01.02.08

es gilt

$$\int \sin \omega_0 t \sin \omega t \, dt = \omega_0 \neq \omega$$

$$= \left\{ \frac{\sin(\omega_0 - \omega)t}{2(\omega_0 - \omega)} - \frac{\sin(\omega_0 + \omega)t}{2(\omega_0 + \omega)} \right\}$$

$$\left\{ \frac{1}{2} t - \frac{1}{4\omega_0} \sin 2\omega_0 t \right\}$$

$\omega_0 = \omega$

$$\int \cos \omega_0 t \sin \omega t \, dt = \omega_0 \neq \omega$$

$$= \left\{ -\frac{\cos(\omega_0 + \omega)t}{2(\omega_0 + \omega)} - \frac{\cos(\omega_0 - \omega)t}{2(\omega_0 - \omega)} \right\}$$

$$\left\{ -\frac{1}{2\omega_0} \sin^2 \omega_0 t, \omega_0 = \omega \right\}$$

⑦ Damit für  $\omega \neq \omega_0$ :

$$z(t) = z_p(t) + C_1 \cos \omega_0 t + C_2 \sin \omega_0 t$$

mit  $z_p$  wie oben (beschreibbar)

$\triangleq$  Schwingung mit konstanter Amplitude

$\omega = \omega_0$  : Resonanzfall

$z(t) = -\frac{1}{2\omega_0} t \cos \omega_0 t +$  Schwingung  
beschreibbar

Amplitude