

**Analysis III für Studierende der
Ingenieurwissenschaften**
Präsenzblatt 6, Lösungen

Aufgabe 1:

Man berechne die folgenden Integrale:

a) $\int_0^1 \int_0^2 (2x + y)^2 dy dx,$

b) $\int_R \frac{1}{xy^2 + x} d(x, y)$ mit $R = [1, 2] \times [0, 1],$

c) $\int_Q \cos y + y\sqrt{x+z} d(x, y, z)$ mit $Q = [0, 2] \times [0, \pi] \times [1, 2].$

Lösung:

a)
$$\begin{aligned} \int_0^1 \int_0^2 (2x + y)^2 dy dx &= \int_0^1 \left. \frac{(2x + y)^3}{3} \right|_0^2 dx = \frac{1}{3} \int_0^1 8(x + 1)^3 - 8x^3 dx \\ &= \frac{2}{3} ((x + 1)^4 - x^4) \Big|_0^1 = \frac{2}{3} (16 - 1 - 1) = \frac{28}{3} \end{aligned}$$

b)
$$\begin{aligned} \int_R \frac{1}{xy^2 + x} d(x, y) &= \int_0^1 \int_1^2 \frac{1}{x} \cdot \frac{1}{y^2 + 1} dx dy = \int_0^1 \frac{1}{y^2 + 1} \left(\int_1^2 \frac{1}{x} dx \right) dy \\ &= \left(\int_1^2 \frac{1}{x} dx \right) \cdot \left(\int_0^1 \frac{1}{y^2 + 1} dy \right) \\ &= (\ln |x| \Big|_1^2) \cdot (\arctan y \Big|_0^1) = \frac{\pi \ln 2}{4} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \text{c) } \int_Q \cos y + y\sqrt{x+z} \, d(x, y, z) &= \int_1^2 \int_0^2 \int_0^\pi \cos y + y\sqrt{x+z} \, dy \, dx \, dz \\
 &= \int_1^2 \int_0^2 \left(\sin y + \frac{y^2}{2}\sqrt{x+z} \right) \Big|_0^\pi \, dx \, dz \\
 &= \frac{\pi^2}{2} \int_1^2 \int_0^2 \sqrt{x+z} \, dx \, dz \\
 &= \frac{\pi^2}{3} \int_1^2 \left((x+z)^{3/2} \Big|_0^2 \right) dz = \frac{\pi^2}{3} \int_1^2 (2+z)^{3/2} - z^{3/2} \, dz \\
 &= \frac{2\pi^2}{15} \left((2+z)^{5/2} - z^{5/2} \Big|_1^2 \right) = \frac{2\pi^2}{15} \left(33 - 4\sqrt{2} - 9\sqrt{3} \right)
 \end{aligned}$$

Aufgabe 2:

a) Man zeichne den durch $x \leq 0$, $y \leq 0$, $0 \leq z$ und $x^2 + y^2 + z^2 = 9$ eingeschlossenen Bereich K und stelle ihn als Normalbereich dar.

b) Man berechne $\int_K 8yz \, d(x, y, z)$

Lösung:

a) $x \leq 0$, $y \leq 0$, $0 \leq z$ beschreibt einen Oktanten im \mathbb{R}^3 und $x^2 + y^2 + z^2 = 9$ eine Kugeloberfläche vom Radius $r = 3$.

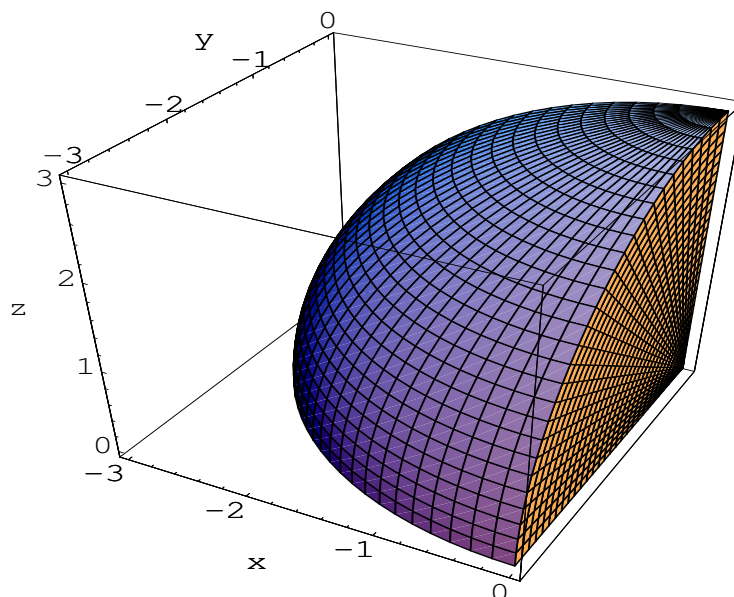


Bild 2 Achtelkugel K

$$K = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{array}{l} -3 \leq x \leq 0, \\ -\sqrt{9-x^2} \leq y \leq 0, \\ 0 \leq z \leq \sqrt{9-x^2-y^2} \end{array} \right\}$$

$$\begin{aligned} \text{b) } \int_K 8yz \, d(x, y, z) &= \int_{-3}^0 \int_{-\sqrt{9-x^2}}^0 \int_0^{\sqrt{9-x^2-y^2}} 8yz \, dz \, dy \, dx \\ &= \int_{-3}^0 \int_{-\sqrt{9-x^2}}^0 4yz^2 \Big|_0^{\sqrt{9-x^2-y^2}} \, dy \, dx \\ &= \int_{-3}^0 \int_{-\sqrt{9-x^2}}^0 4y(9-x^2-y^2) \, dy \, dx \\ &= \int_{-3}^0 2y^2(9-x^2) - y^4 \Big|_{-\sqrt{9-x^2}}^0 \, dx \\ &= \int_{-3}^0 -(9-x^2)^2 \, dx = -\frac{648}{5} \end{aligned}$$

oder alternativ mit Transformation auf Kugelkoordinaten:

$$\begin{aligned} \int_K 8yz \, d(x, y, z) &= \int_0^{\pi/2} \int_{\pi}^{3\pi/2} \int_0^3 8(r \sin(\varphi) \cos(\psi))(r \sin(\psi))r^2 \cos(\psi) \, dr \, d\varphi \, d\psi \\ &= 8 \int_0^3 r^4 \, dr \int_{\pi}^{3\pi/2} \sin(\varphi) \, d\varphi \int_0^{\pi/2} \sin(\psi) \cos^2(\psi) \, d\psi \\ &= 8 \left(\frac{r^5}{5} \Big|_0^3 \right) \left(-\cos(\varphi) \Big|_{\pi}^{3\pi/2} \right) \left(-\frac{\cos^3(\psi)}{3} \Big|_0^{\pi/2} \right) \\ &= \frac{8 \cdot 3^5}{5} \cdot (-1) \cdot \frac{1}{3} = -\frac{648}{5} \end{aligned}$$

Aufgabe 3:

Durch $x^2 + y^2 \leq 4$ und $0 \leq z \leq 4 - x^2 - y^2$ wird ein Rotationsparaboloid P beschrieben. P habe die konstante Dichte ρ .

- Man zeichne P unter Verwendung der MATLAB-Routine 'ezgraph3'.
- Für P berechne man die Masse und das Trägheitsmoment bezüglich der z -Achse.
- Man berechne das Trägheitsmoment von P bezüglich der zur z -Achse parallelen Achse D , die durch den Punkt $(1, 1, 5)^T$ verläuft.

Lösung:

- Der MATLAB-Plotbefehl lautet

```
ezgraph3('surf', 'r*cos(t)', 'r*sin(t)', '4-r^2', [0,2,0,2*pi])
```

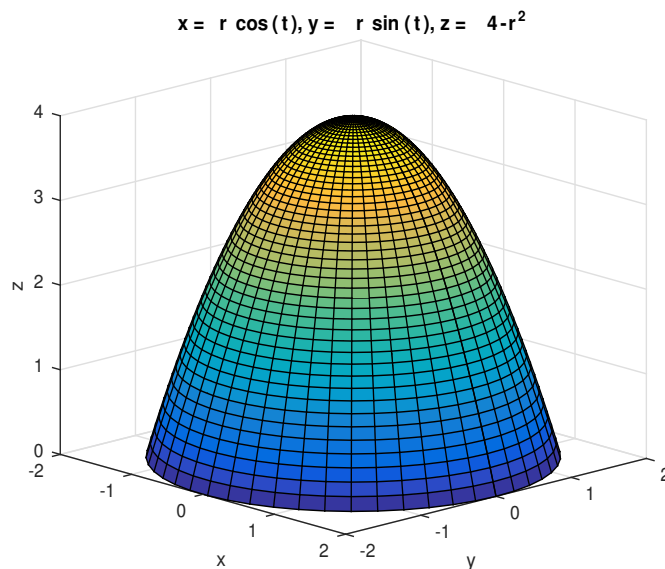


Bild 3 Rotationsparaboloid P .

- Berechnung der Masse M in Zylinderkoordinaten unter Verwendung des Transformationsatzes mit konstanter Dichte ρ :

$$\begin{aligned}
 M &= \int_P \rho d(x, y, z) = \rho \int_0^2 \int_0^{2\pi} \int_0^{4-r^2} r dz d\varphi dr = \rho \int_0^2 \int_0^{2\pi} r z \Big|_0^{4-r^2} d\varphi dr \\
 &= \rho \int_0^2 \int_0^{2\pi} r(4-r^2) d\varphi dr = \rho \int_0^2 r(4-r^2) \varphi \Big|_0^{2\pi} dr \\
 &= 2\pi\rho \int_0^2 r(4-r^2) dr = 8\pi\rho
 \end{aligned}$$

Berechnung des Trägheitsmoments bezüglich der z -Achse in Zylinderkoordinaten unter Verwendung des Transformationssatzes mit konstanter Dichte ρ

$$\begin{aligned}
 \Theta_{z\text{-Achse}} &= \int_0^2 \int_0^{2\pi} \int_0^{4-r^2} \rho r^2 r \, dz \, d\varphi \, dr = \rho \int_0^2 \int_0^{2\pi} r^3 z \Big|_0^{4-r^2} \, d\varphi \, dr \\
 &= \rho \int_0^2 \int_0^{2\pi} r^3 (4-r^2) \, d\varphi \, dr = \rho \int_0^2 r^3 (4-r^2) \varphi \Big|_0^{2\pi} \, dr \\
 &= 2\pi \rho \int_0^2 r^3 (4-r^2) \, dr = \frac{32\pi\rho}{3}
 \end{aligned}$$

- c) Der Schwerpunkt von P liegt aus Symmetriegründen auf der z -Achse. Dies bestätigt sich rechnerisch mit Transformation auf Zylinderkoordinaten

$$\begin{aligned}
 x_s &= \frac{1}{M} \int_Z \rho x \, d(x, y, z) = \frac{\rho}{M} \int_0^2 \int_0^{2\pi} \int_0^{4-r^2} r \cos(\varphi) r \, dz \, d\varphi \, dr \\
 &= \frac{\rho}{M} \int_0^2 \int_0^{4-r^2} r^2 \, dz \, dr \int_0^{2\pi} \cos(\varphi) \, d\varphi = 0 \\
 y_s &= \frac{1}{M} \int_Z \rho y \, d(x, y, z) = \frac{\rho}{M} \int_0^2 \int_0^{2\pi} \int_0^{4-r^2} r \sin(\varphi) r \, dz \, d\varphi \, dr \\
 &= \frac{\rho}{M} \int_0^2 \int_0^{4-r^2} r^2 \, dz \, dr \int_0^{2\pi} \sin(\varphi) \, d\varphi = 0
 \end{aligned}$$

Daher gilt nach dem Steinerschen Satz

$$\Theta_D = M d^2 + \Theta_{z\text{-Achse}} = 8\pi\rho(1^2 + 1^2) + \frac{32\pi\rho}{3} = \frac{80\pi\rho}{3}.$$

Besprechungstermine: 15.1. - 19.1.2024