Das Oberflächenintegral eines Flächenstückes.

Definition: Sei $\mathbf{p}:D\to\mathbb{R}^3$ die Parameterdarstellung einer Fläche, und sei $K\subset D$ kompakt, messbar und zusammenhängend. Dann wird der Flächeninhalt von $\mathbf{p}(K)$ definiert durch das Oberflächenintegral

$$\int_{\mathbf{p}(K)} do := \int_{K}^{\sqrt{1}} \left| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_{1}}(\mathbf{u}) \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_{2}}(\mathbf{u}) \right| d\mathbf{u}$$

Dabei nennt man den Term

$$do := \left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_1}(\mathbf{u}) \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_2}(\mathbf{u}) \right\| d\mathbf{u}$$

das Oberflächenelement der Fläche $\mathbf{x} = \mathbf{p}(\mathbf{u})$.

Bemerkung: Das Oberflächenintegral ist insbesondere unabhängig von der speziellen Parametrisierung der Fläche. Dies folgt aus dem Transformationssatz.

4 D > 4 D > 4 E > 4 E > E 9 Q O

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis III für Ingenieure

165 / 182

Beispiel.

Für die Mantelfläche des Zylinders $Z = \mathbf{p}(K)$ mit

$$K:=[0,2\pi] imes [0,H] \subset \mathbb{R}^2$$

und

$$\mathbf{x} = \mathbf{p}(\varphi, z) := \begin{pmatrix} r\cos\varphi \\ r\sin\varphi \\ z \end{pmatrix}$$
 für $(\varphi, z) \in \mathbb{R}^2$ rest

erhält man mit

$$\left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial \varphi} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial z} \right\| = r$$

den Wert

$$O(Z) = \int_{Z} do = \int_{K} rd(\varphi, z) = \int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{H} rdzd\varphi = 2\pi rH$$

Taxb
$$|f = |axb| = |a||b| |small |$$

$$\frac{1}{\varphi(u_1,u_2)} = 1$$

$$\frac{\partial \varphi}{\partial u_1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \qquad \frac{\partial \varphi}{\partial u_2} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

11 Dun x Dun 11 = 1 (0) 11 = 1

Beispiel.

Ist die Fläche der Graph einer skalaren Funktion, d.h. $x_3 = \varphi(x_1, x_2)$, so gilt für die zugehörigen Tangentialvektoren

$$\frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_1} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_2} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \varphi_{x_1} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \varphi_{x_2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\varphi_{x_1} \\ -\varphi_{x_2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

Damit ergibt sich

$$\left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_1} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_2} \right\| = \sqrt{1 + \varphi_{x_1}^2 + \varphi_{x_2}^2}$$

und

$$O(\mathbf{p}(K)) = \int_{\mathbf{p}(K)} do$$

$$= \int_{K} \sqrt{1 + \varphi_{x_1}^2 + \varphi_{x_2}^2} d(x_1, x_2)$$

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis III für Ingenieure

167 / 182

Beispiel.

Für die Oberfläche des Paraboloids P, gegeben durch

$$P := \{(x_1, x_2, x_3)^T \in \mathbb{R}^3 \mid x_3 = 2 - x_1^2 - x_2^2, x_1^2 + x_2^2 \le 2\},\$$

$$\text{gilt} \qquad \mathcal{O}(P) = \int_{x_1^2 + x_2^2 \le 2} \sqrt{1 + 4x_1^2 + x_2^2} \, d(x_1, x_2)$$

$$= \int_0^{\sqrt{2}} \int_0^{2\pi} \sqrt{1 + 4x_1^2} \, dx \, dx_1$$

$$= \int_0^{\sqrt{2}} \int_0^{2\pi} \sqrt{1 + 4x_1^2} \, r \, d\varphi \, dr = \pi \int_0^2 \sqrt{1 + 4s} \, ds$$

$$= \pi \left[\frac{1}{6} (1 + 4s)^{3/2} \right]_0^2 = \pi \left(\frac{1}{6} (27 - 1) \right) = \frac{13}{3} \pi$$

Bemerkung.

Für das Kreuzprodukt zweier Vektoren $\mathbf{a}, \mathbf{b} \in \mathbb{R}^3$ gilt

$$\|\mathbf{a} \times \mathbf{b}\|^2 = \|\mathbf{a}\|^2 \|\mathbf{b}\|^2 - \langle \mathbf{a}, \mathbf{b} \rangle^2$$

Daraus folgt

$$\left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_1} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_2} \right\|^2 = \left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_1} \right\|^2 \left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_2} \right\|^2 - \left\langle \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_1}, \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_2} \right\rangle^2$$

Definiert man

$$E := \left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_1} \right\|^2, \quad F := \left\langle \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_1}, \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_2} \right\rangle^2, \quad G := \left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial x_2} \right\|^2,$$

so ergibt sich die Beziehung

$$do = \sqrt{EG - F^2} d(u_1, u_2)$$

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis III für Ingenieure

Beispiel.

Für das Oberflächenelement der Sphäre

$$S_r^2 = \{(x_1, x_2, x_3)^T \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = r^2\}$$



$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = r \begin{pmatrix} \cos \varphi \cos \theta \\ \sin \varphi \cos \theta \\ \sin \theta \end{pmatrix} \quad \text{für } (\varphi, \theta) \in [0, 2\pi] \times \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right] \quad \text{fest}$$

die Beziehungen

$$\frac{\partial \mathbf{p}}{\partial \varphi} = r \begin{pmatrix} -\sin \varphi \cos \theta \\ \cos \varphi \cos \theta \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial \theta} = r \begin{pmatrix} -\cos \varphi \sin \theta \\ -\sin \varphi \sin \theta \\ \cos \theta \end{pmatrix}$$

Daraus folgt

$$E=r^2\cos^2\theta, \quad F=0, \quad G=r^2$$

Fortsetzung des Beispiels.

Mit

$$E = r^2 \cos^2 \theta$$
, $F = 0$, $G = r^2$

folgt aus der Beziehung

$$do = \sqrt{EG - F^2} d(u_1, u_2)$$

daher

$$do = r^2 \cos \theta \, d(\varphi, \theta)$$
 für $(\varphi, \theta) \in [0, 2\pi] \times \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2} \right]$ in (φ, φ)

Wir können nun die Oberfläche der Sphäre wie folgt berechnen.

$$O = \int_{S_r^2} do = \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \int_0^{2\pi} r^2 \cos \theta \, d\varphi \, d\theta$$
$$= 2\pi r^2 \sin \theta \Big|_{-\pi/2}^{\pi/2} = 4\pi r^2$$

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis III für Ingenieure

171 / 182

Oberflächenintegrale erster und zweiter Art.

Definition: Sei $\mathbf{x} = \mathbf{p}(\mathbf{u})$ eine \mathcal{C}^1 -Parametrisierung einer Fläche $F = \mathbf{p}(K)$, wobei $K \subset D$ kompakt, messbar und zusammenhängend ist.

• Für eine stetige Funktion $f: F \to \mathbb{R}$ ist das Oberflächenintegral 1. Art definiert durch

$$\int_{F} f(\mathbf{x}) do := \int_{K} f(\mathbf{p}(\mathbf{u})) \left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_{1}} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_{2}} \right\| d\mathbf{u}$$

• Für ein stetiges Vektorfeld $\mathbf{f}: F \to \mathbb{R}^3$ ist das Oberflächenintegral 2. Art definiert durch

$$\int_{\mathcal{F}} \mathbf{f}(\mathbf{x}) do := \int_{\mathcal{K}} \left\langle \mathbf{f}(\mathbf{p}(\mathbf{u})), \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_1} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_2} \right\rangle d\mathbf{u}$$

Alternative Darstellung für Oberflächenintegrale.

Andere Darstellungen des Oberflächenintegrals 2. Art

Der Einheitsnormalenvektor $\mathbf{n}(\mathbf{x})$ auf der Fläche F ist gegeben durch

$$\mathbf{n}(\mathbf{x}) = \mathbf{n}(\mathbf{p}(\mathbf{u})) = \frac{\frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_1} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_2}}{\left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_1} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_2} \right\|}$$

Wir schreiben daher auch

$$\int_{F} \mathbf{f}(\mathbf{x}) do = \int_{K} \left\langle \mathbf{f}(\mathbf{p}(\mathbf{u})), \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_{1}} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_{2}} \right\rangle d\mathbf{u}$$

$$= \int_{K} \left\langle \mathbf{f}(\mathbf{p}(\mathbf{u})), \mathbf{n}(\mathbf{p}(\mathbf{u})) \right\rangle \left\| \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_{1}} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial u_{2}} \right\| d\mathbf{u}$$

$$= \int_{F} \left\langle \mathbf{f}(\mathbf{x}), \mathbf{n}(\mathbf{x}) \right\rangle do$$

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis III für Ingenieure

Interpretation der Oberflächenintegrale.

Bemerkung:

- Ist f(x) die Dichte einer massenbelegten Fläche, so liefert das Integral 1. Art gerade die Gesamtmasse der Fläche.
- Ist f(x) ein Geschwindigkeitsfeld einer stationären Strömung, so liefert das Integral 2. Art die Flüssigkeitsmenge, die pro Zeiteinheit durch die Fläche F strömt, d.h. den Fluss von f(x) durch die Fläche F.
- Ist F eine geschlossene Fläche, d.h. die Oberflächen eines kompakten und einfach zusammenhängenden Körpers im \mathbb{R}^3 , so schreiben wir

$$\oint_F f(\mathbf{x}) do \qquad \text{bzw.} \qquad \oint_F \mathbf{f}(\mathbf{x}) do$$

Die Parametrisierung ist dabei so gewählt, dass der Einheitsnormalenvektor n(x) nach außen weist.

Boewers idee! G fuller mit Klene anden $f = f(x_1, x_2, t_3) = f_1 + f_2 + f_3 = \begin{pmatrix} f_1(x_1, t_1, t_2) \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} f_2 \\ f_3 \end{pmatrix}$ b₁ $\int div f_1 dx = \iint \underbrace{2x_1 f_1 dx_1 dx_2 dx_3} = \iint \underbrace{f(a_1 x_1 b_2) - f(a_1 x_1 b_2) - f(a_1 x_2 dx_3)}_{dx_2 dx_3}$ of foods = S(follows, -follows) Advents andy fi, fo

Der Integralsatz von Gauß.

Satz: (Integralsatz von Gauß) Sei $G \subset \mathbb{R}^3$ ein kompakter und messbarer Standardbereich, d.h. G sei bezüglich jeder Koordinate projizierbar. Der Rand ∂G bestehe aus endlich vielen glatten Flächenstücken mit äußerer Normale n(x).

lst $\mathbf{f}: D \to \mathbb{R}^3$ ein \mathcal{C}^1 -Vektorfeld mit $G \subset D$, so gilt

$$\int_{G} \operatorname{div} \mathbf{f}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} = \oint_{\partial G} \mathbf{f}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{o}$$

Interpretation des Gaußschen Integralsatzes: Die linke Seite ist ein Bereichsintegral über die skalare Funktion g(x) := div f(x). Die rechte Seite ist ein Oberflächenintegral 2. Art bezüglich des Vektorfeldes f(x). Ist f(x) das Geschwindigkeitsfeld einer inkompressiblen Strömung, so gilt div f(x) = 0 und daher div f(x) = 0 und daher

$$\oint_{\partial G} \mathbf{f}(\mathbf{x}) \, do = 0$$

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis III für Ingenieure

Beispiel.

Wir betrachten das Vektorfeld

$$\mathbf{f}(\mathbf{x}) = \mathbf{x} = (x_1, x_2, x_3)^T$$

und die Kugel K:

$$K := \{(x_1, x_2, x_3)^T \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \le 1\}$$

Dann gilt offensichtlich

$$\operatorname{div} \mathbf{f}(\mathbf{x}) = 3 = \underbrace{3}_{1=4}^{3} \underbrace{3}_{1=4}^{3} \underbrace{5}_{1=4}^{3} \underbrace{5}_{1=4}$$

und damit $= \int_{K} \underbrace{\operatorname{div} \mathbf{f}(\mathbf{x})}_{1} d\mathbf{x} = 3 \cdot \underbrace{\operatorname{vol}(K)}_{1} = 4\pi$

Das entsprechende Oberflächenintegral läßt sich am besten durch Übergang auf Kugelkoordinaten, d.h. durch die Parametrisierung der Kugel mit Kugelkoordinaten, berechnen.

Der Integralsatz von Stokes.

Satz: (Integralsatz von Stokes)

Sei $\mathbf{f}: D \to \mathbb{R}^3$ ein \mathcal{C}^1 -Vektorfeld auf einem Gebiet $D \subset \mathbb{R}^3$.

Weiter sei $F = \mathbf{p}(K)$ eine Fläche in D, $F \subset D$, mit der Parametrisierung $\mathbf{x} = \mathbf{p}(\mathbf{u})$, $\mathbf{u} \in \mathbb{R}^2$ und $K \subset \mathbb{R}^2$ sei ein Greenscher Bereich.

Der Rand ∂K werde durch eine stückweise glatte \mathcal{C}^1 -Kurve \mathbf{c} parametrisiert, deren Bild $\tilde{\mathbf{c}}(t) := p(\mathbf{c}(t))$ dann den Rand ∂F der Fläche F parametrisiert.

Die Orientierung der Randkurve $\tilde{\mathbf{c}}(t)$ sei hierbei so gewählt, dass $\mathbf{n}(\tilde{\mathbf{c}}(t)) \times \dot{\tilde{\mathbf{c}}}(t)$ in Richtung der Fläche weist.

Dann gilt

$$\int_{F} \operatorname{rot} \mathbf{f}(\mathbf{x}) \, do = \oint_{\partial F} \mathbf{f}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x}$$

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis III für Ingenieure

179 / 182

Beispiel.

Gegeben sei das Vektorfeld

$$\mathbf{f}(x,y,z) = (-y,x,-z)^T$$

not f = (3, 3, 3) = (3)

und die geschlossene Kurve $\mathbf{c}:[0,2\pi]\to\mathbb{R}^3$ sei parametrisiert durch

$$\mathbf{c}(t) = (\cos t, \sin t, 0)^T$$
 für $0 \le t \le 2\pi$

Dann gilt:

$$\oint_{c} \mathbf{f}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} = \int_{0}^{2\pi} \langle \mathbf{f}(\mathbf{c}(t)), \dot{\mathbf{c}}(t) \rangle dt$$

$$= \int_{0}^{2\pi} \left\langle \begin{pmatrix} -\sin t \\ \cos t \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\sin t \\ \cos t \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle dt$$

$$= \int_{0}^{2\pi} (\sin^{2} t + \cos^{2} t) dt = 2\pi$$
The half series

Die Formeln von Green.

Satz: (Formeln von Green) Die Menge $G \subset \mathbb{R}^3$ erfülle die Voraussetzungen des Gaußschen Integralsatzes. Für C^2 -Funktionen $f,g:D\to\mathbb{R},\ G\subset D$, gelten dann die Relationen:

i)
$$\int_{G} (f\Delta g + \langle \nabla f, \nabla g \rangle) dx = \oint_{\partial G} f \frac{\partial g}{\partial \mathbf{n}} do = \underbrace{\partial f \langle h, \nabla g \rangle}_{\partial G} do$$
i)
$$\int_{G} (f\Delta g - g\Delta f) dx = \oint_{\partial G} \left(f \frac{\partial g}{\partial \mathbf{n}} - g \frac{\partial f}{\partial \mathbf{n}} \right) do$$
Hierbei bezeichnet
$$\int_{G} (f\Delta g + \langle \nabla f, \nabla g \rangle) dx = \int_{\partial G} \left(f \frac{\partial g}{\partial \mathbf{n}} - g \frac{\partial f}{\partial \mathbf{n}} \right) do$$
Hierbei bezeichnet

$$\frac{\partial f}{\partial \mathbf{n}}(\mathbf{x}) = D_{\mathbf{n}} f(\mathbf{x}) \qquad \text{für } \mathbf{x} \in \partial G$$

die Richtungsableitung von f(x) in Richtung des äußeren Einheitsnormalenvektors $\mathbf{n}(\mathbf{x})$.

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis III für Ingenieure

Beweis der Greenschen Formeln.

Wir setzen

$$\mathbf{F}(\mathbf{x}) = f(\mathbf{x}) \cdot \nabla g(\mathbf{x})$$

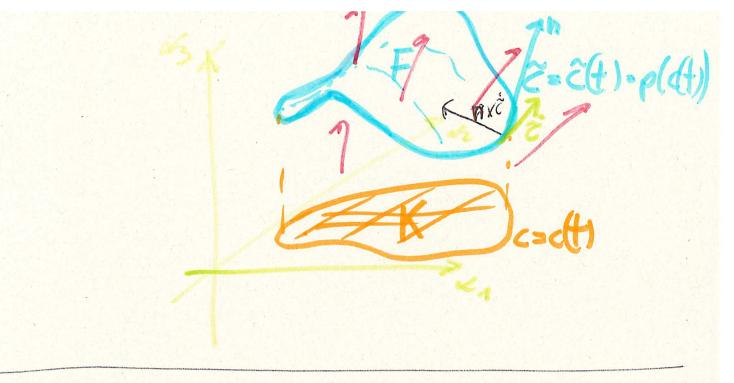
Dann gilt

$$\operatorname{div} \mathbf{F}(\mathbf{x}) = \frac{\partial}{\partial x_1} \left(f \cdot \frac{\partial g}{\partial x_1} \right) + \frac{\partial}{\partial x_2} \left(f \cdot \frac{\partial g}{\partial x_2} \right) + \frac{\partial}{\partial x_3} \left(f \cdot \frac{\partial g}{\partial x_3} \right)$$
$$= f \cdot \Delta g + \langle \nabla f, \nabla g \rangle$$

Wir wenden nun den Gaußschen Integralsatz an:

den nun den Gaußschen Integralsatz an:
$$\int_G (f\Delta g + \langle \nabla f, \nabla g \rangle) \, d\mathbf{x} = \int_G \operatorname{div} \mathbf{F}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} = \oint_{\partial G} \langle \mathbf{F}, \mathbf{n} \rangle \, do$$
$$= \oint_{\partial G} f \langle \nabla g, \mathbf{n} \rangle \, do = \oint_{\partial G} f \frac{\partial g}{\partial \mathbf{n}} \, do$$

Die zweite Greensche Formel folgt direkt durch Vertauschen von f und g.



$$\begin{cases}
\frac{1}{2} & \frac$$

$$\langle x + y \rangle = 2$$

 $\langle x + y \rangle = 2$
 $\langle x + y \rangle = 2$

Fortsetzung des Beispiels.

Wir definieren nun eine Fläche $F \subset \mathbb{R}^3$, die durch die Kurve $\mathbf{c}(t)$ berandet wird:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \varphi \cos \psi \\ \sin \varphi \cos \psi \\ \sin \psi \end{pmatrix} =: \mathbf{p}(\varphi, \psi)$$

mit $(\varphi, \psi) \in K = [0, 2\pi] \times [0, \pi/2]$, d.h. die Fläche F ist gerade die obere Kugelhälfte.

Der Integralsatz von Stokes besagt nun:

$$\int_{F} \operatorname{rot} \mathbf{f}(\mathbf{x}) do = \oint_{\mathbf{c} = \partial F} \mathbf{f}(\mathbf{x}) d\mathbf{x} = 2 \sqrt{g}$$

Wir haben bereits die rechte Seite, ein Kurvenintegral 2. Art, berechnet:

$$\oint_{\mathbf{c}=\partial F} \mathbf{f}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} = 2\pi$$

Jens Struckmeier (Mathematik, UniHH)

Analysis III für Ingenieure

181 / 182

Komplettierung des Beispiels.

Es bleibt also das Oberflächenintegral 2. Art:

$$\int_{F} \operatorname{rot} \mathbf{f}(\mathbf{x}) do = \int_{K} \left\langle \operatorname{rot} \mathbf{f}(\mathbf{p}(\varphi, \psi)), \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial \varphi} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial \psi} \right\rangle d\varphi d\psi =$$

Beachte: Die rechte Seite ist ein Bereichsintegral.

Man rechnet rot $f(x) = (0, 0, 2)^T$ direkt nach, sowie

$$\frac{\partial \mathbf{p}}{\partial \varphi} \times \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial \psi} = \begin{pmatrix} \cos \varphi \cos^2 \psi \\ \sin \varphi \cos^2 \psi \\ \sqrt{\sin \psi \cos \psi} \end{pmatrix}$$

Daraus folgt:

$$\int_{F} \operatorname{rot} \mathbf{f}(\mathbf{x}) \, do = \int_{0}^{\pi/2} \int_{0}^{2\pi} 2 \sin \psi \cos \psi \, d\varphi d\psi = 2\pi \int_{0}^{\pi/2} \sin(2\psi) \, d\psi = 2\pi$$