

Blatt 3 Analysis III für Studierende der Ingenieurwissenschaften

Hausaufgaben

Die Nutzung der Videoaufzeichnung ist eine Serviceleistung seitens der TUHH bzw. der dozierenden Person. Aus der Nutzung bzw. Nichtnutzung können gegenüber der TUHH bzw. der dozierenden Person keine Ansprüche hergeleitet werden.

Ohne die vorherige schriftliche Zustimmung der dozierenden Person dürfen die Präsentation noch der darin zur Verfügung gestellte Inhalt (insbesondere auch grafische Abbildungen, Audio- und Videosequenzen, HTML-Codes, Buttons und Text) kopiert, nachgedruckt, veröffentlicht, versandt, übertragen oder in irgendeiner Weise verbreitet oder vertrieben werden. Ausdrücklich zugelassen ist jedoch die Herstellung einer einzelnen Kopie zur ausschließlichen persönlichen, nicht kommerziellen Verwendung, jedoch nur unter der Voraussetzung, dass Inhalt hierdurch nicht verändert werden und alle Hinweise auf Urheberrechte, Patente, Warenzeichen und sonstigen Schutzrechten auch auf den hergestellten Kopien enthalten sind oder ein entsprechender Hinweis dort eingefügt wird, sofern es sich um Ausschnitte handelt.

Es wird keine Haftung übernommen: - für den Inhalt, insbesondere für die Richtigkeit, Vollständigkeit und Aktualität der Informationen - dafür, dass die Nutzung jederzeit ohne Unterbrechung ermöglicht wird. - für Schäden, die durch unrichtige, unvollständige, unterbliebene oder zeitlich verzögerte Abruf der Aufzeichnung entstanden sind - für direkte oder indirekte Schäden, die in Zusammenhang mit der Nutzung bzw. Nichtnutzung der Videoaufzeichnungen stehen (könnten).

Die TUHH bzw. die dozierende Person behält sich das Recht vor, Teile des Angebots oder das gesamte Angebot ohne gesonderte Ankündigung zu verändern, zu ergänzen, zu löschen oder die Veröffentlichung zeitweise oder endgültig einzustellen.

Die ins Netz gestellten Kopien der Dateien sollen nur die Mitarbeit erleichtern. Ohne die in der Veranstaltung/im Video gegebenen zusätzlichen Erläuterungen sind diese Unterlagen unvollständig (z. Bsp. fehlen oft wesentliche Voraussetzungen). Tipp- oder Schreibfehler, die rechtzeitig auffallen, werden nur mündlich während der Veranstaltung angesagt. Eine Korrektur im Netz erfolgt NICHT! Eine Veröffentlichung dieser Unterlagen an anderer Stelle ist untersagt!

Analysis III für Studierende der Ingenieurwissenschaften Blatt 3, Hausaufgaben

Aufgabe 1: Gegeben ist $f(x, y, z) = 2 + xz + y^2 + e^x y^2 \cos(z)$.

- a) Berechnen Sie das Taylorpolynom zweiten Grades von f mit dem Entwicklungspunkt $\mathbf{x}_0 = (x_0, y_0, z_0)^T := (0, 1, \pi)^T$.
- b) Zeigen Sie, dass für den Betrag des Restglieds $R_2(x, y, z) = f(x, y, z) - T_2(x, y, z)$ folgende Abschätzung gilt:

$$|R_2(x, y, z)| \leq 0.02 \quad \forall \mathbf{x} = (x, y, z)^T \in \mathbb{R}^3 : \|\mathbf{x} - \mathbf{x}_0\|_\infty \leq 0.1.$$

$$\begin{aligned} -0.1 &\leq x \leq 0.1 \\ 0.9 &\leq y \leq 1.1 \end{aligned}$$

Lösung Teil a):

$$f(x, y, z) = 2 + xz + y^2 + e^x y^2 \cos(z)$$

$$f_x = z + e^x y^2 \cos(z) \leftarrow$$

$$f_y = 2y + 2e^x y \cos(z)$$

$$f_z = x - e^x y^2 \sin(z)$$

$$f_{xx} = e^x y^2 \cos(z)$$

$$f_{xy} = 2e^x y \cos(z)$$

$$f_{xz} = 1 - e^x y^2 \sin(z)$$

$$f_{yy} = 2 + 2e^x \cos(z)$$

$$f_{yz} = -2e^x y \sin(z)$$

$$f_{zz} = -e^x y^2 \cos(z)$$

$$\text{in } (x_0, y_0, z_0) = (0, 1, \pi)$$

$$2 + 0 + 1^2 + \frac{e^0 \cdot 1^2 \cos(\pi)}{1 \cdot 1 \cdot (-1)} = -2$$

$$\pi + e^0 1^2 \cos(\pi) = \pi - 1$$

$$2 \cdot 1 + 2e^0 \cdot 1 \cdot \cos(\pi) = 2 - 2 = 0$$

$$0 - e^0 1^2 \sin(\pi) = 0$$

$$e^0 1^2 \cos(\pi) = -1$$

$$2e^0 1 \cos(\pi) = -2$$

$$1 - e^0 1^2 \sin(\pi) = 1$$

$$2 + 2e^0 \frac{\cos(\pi)}{-1} = 0$$

$$-2e^0 \cdot 1 \cdot \sin(\pi) = 0$$

$$-e^0 \cdot 1^2 \cos(\pi) = 1$$

$$\begin{aligned} T_2(\vec{x}^0) &= f(\vec{x}^0) + f_x(\vec{x}^0)(x-x_0) + f_y(\vec{x}^0)(y-y_0) + f_z(\vec{x}^0)(z-z_0) \\ &+ \frac{1}{2} [f_{xx}(\vec{x}^0)(x-x_0)^2 + 2f_{xy}(\vec{x}^0)(x-x_0)(y-y_0) + 2f_{xz}(\vec{x}^0)(x-x_0)(z-z_0) + f_{yy}(\vec{x}^0)(y-y_0)^2 \\ &+ 2f_{yz}(\vec{x}^0)(y-y_0)(z-z_0) + f_{zz}(\vec{x}^0)(z-z_0)^2] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} T_2(\vec{x}^0) &= 2 + (\pi-1)x + \frac{1}{2} [-1x^2 + 2 \cdot (-2)(x-0)(y-1) + 2x(z-\pi) + 1(z-\pi)^2] \\ &= 2 + (\pi-1)x - \frac{x^2}{2} - 2(xy-x) + x(z-\pi) + \frac{(z-\pi)^2}{2} \end{aligned}$$

Lösung Teil b): Für $x \in \mathbb{R}^n$ gilt

$$|R_m| = |f - T_m|$$

$n = \text{Dimension}$
Hier $n = 3$
 $m = 2$

$$|R_m(\overset{\vec{x}}{x, y, z})| \leq \frac{n^{m+1}}{(m+1)!} \cdot C \cdot \|\mathbf{x} - \mathbf{x}_0\|_\infty^{m+1}$$

$(m+1)$ -te Ableitungen

C : gemeinsame obere Schranke für die Beträge der dritten Ableitungen

$$|R_3(x, y, z)| \leq \frac{2^{2+1}}{(2+1)!} C \cdot \left\| \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix} \right\|_\infty^{2+1} \quad \left\| \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix} \right\|_\infty \leq 0.1$$

~~Fehler~~ $f_{xx} = e^x y^2 \cos(z)$

$$|f_{xxx}| = |e^x y^2 \cos(z)| = |e^x| \cdot |y^2| \cdot |\cos(z)| \leq e^{0.1} \cdot (1.1)^2 \leq e^{0.1} (1.1)^2$$

$f_{xy} = 2e^x y \cos(z)$

$$|f_{xxy}| = |2e^x y \cos(z)| \leq 2e^{0.1} \cdot |y| \leq e^{0.1} \cdot 2 \cdot (1.1)$$

$f_{xz} = 1 - e^x y^2 \sin(z)$

$$|f_{xxz}| = |e^x y^2 \sin(z)| \leq e^{0.1} \cdot (1.1)^2$$

$f_{yy} = 2 + 2e^x \cos(z)$

$$|f_{xyy}| = |2e^x \cos(z)| \leq 2e^{0.1} \leq 2 \cdot e^{0.1}$$

$$2 < 2 \cdot (1.1)$$

$f_{yz} = -2ye^x \sin(z)$

$$|f_{xyy}| = |2e^x \cos(z)| \leq 2|y|e^x$$

$$|f_{xzz}| = |-e^x y^2 \cos(z)| \leq e^x \cdot (1.1)^2$$

Alle diese Beträge sind \leq

$$e^{0.1} \cdot (2 \cdot 2) = C$$

$f_{zz} = -e^x y^2 \cos(z)$

$$|f_{yyy}| = 0$$

$$|f_{yyz}| = |-2e^x \sin(z)| \leq 2e^{0.1}$$

$$|f_{yzz}| = |-2ye^x \cos(z)| \leq 2|y|e^x$$

$$|f_{zzz}| = |e^x y^2 \sin(z)| \leq e^x \cdot (1.1)^2$$

Nebenrechnung

$$-0.1 \leq x \leq 0.1$$

$$0.9 \leq y \leq 1.1$$

$$e^x \leq e^{0.1}$$

$$y^2 \leq (1.1)^2$$

da $|y| \leq 1.1$

$$|R_2(x, y, z)| = |f(x, y, z) - T_2(x, y, z)|$$

$$\leq \frac{3^3}{(3)!} \left(\left\| \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_0 \\ y_0 \\ z_0 \end{pmatrix} \right\|_\infty \right)^3 \cdot C = \frac{3^2}{2} \cdot \left(\frac{1}{10} \right)^3 \cdot e^{0.1} \cdot (2.2)$$

$$\leq \frac{9}{2} \cdot \frac{1}{10} \cdot e^{0.5} \cdot (1.1) \cdot \frac{2}{100}$$

$$f_{xxxx} = e^x y^2 \cos(z)$$

$$f_{xxy} = 2ye^x \cos(z)$$

$$f_{xxz} = -e^x y^2 \sin(z)$$

$$f_{xyy} = 2e^x \cos(z)$$

$$f_{xyz} = -2e^x y \sin(z)$$

$$f_{xzz} = -e^x y^2 \cos(z)$$

$$f_{yyy} = 0,$$

$$f_{yyz} = -2e^x \sin(z)$$

$$f_{zzy} = -2e^x y \cos(z)$$

$$f_{zzz} = e^x y^2 \sin(z)$$

$$\begin{aligned} &\leq \frac{9 \cdot \sqrt{10} \cdot (1.1)}{2 \cdot 10} \cdot \frac{2}{100} \\ &= \frac{9 \cdot 9}{10} \cdot \frac{2}{100} < \frac{2}{100} \end{aligned}$$

Aufgabe 2: Bestimmen und klassifizieren Sie die stationären Punkte von

grad = 0

a) $f(x) := \underline{x^T A x + b^T x + c}$ mit

$$x := \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2, \quad A := \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}, \quad b := \begin{pmatrix} -4 \\ 12 \end{pmatrix}, \quad c = 2020,$$

$$f(x, y) = (x \ y) \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + (-4 \ 12) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + 2020$$

$$= (x \ y) \begin{pmatrix} -x+y \\ 3x-2y \end{pmatrix} - 4x + 12y + 2020 = \underline{-x^2 + 4xy - 2y^2 - 4x + 12y + 2020}$$

Stationäre Punkte

$$\begin{cases} f_x : -2x + 4y - 4 \stackrel{!}{=} 0 \\ f_y : 4x - 4y + 12 \stackrel{!}{=} 0 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} &\rightarrow 2x + 8 = 0 \quad \boxed{x = -4} \\ &\quad -16 - 4y + 12 = 0 \quad \boxed{y = -1} \end{aligned}$$

↑
Einzigster stationärer Punkt: $P = \begin{pmatrix} -4 \\ -1 \end{pmatrix}$

Klassifikation

$$Hf = \begin{pmatrix} f_{xx} & f_{xy} \\ f_{yx} & f_{yy} \end{pmatrix} =$$

$$Hf(x, y) = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 4 & -4 \end{pmatrix}$$

$$\det Hf(-4, -1) = 8 - 4 \cdot 4 = 8 - 16 < 0$$

$$\lambda_1 \cdot \lambda_2 < 0$$

λ_1, λ_2 haben unterschiedliche Vorzeichen \Rightarrow Die Hessematrix ist indefinit
 \Rightarrow Es liegt ein Sattelpunkt vor

b) $g(x, y) := x^2 - xy - x + \frac{y^4}{4} + \frac{y^3}{3}$.

$\text{grad } g(x, y) \stackrel{!}{=} 0 \Leftrightarrow \begin{cases} g_x(x, y) = 2x - y - 1 = 0 \\ g_y(x, y) = -x + y^3 + y^2 = 0 \end{cases}$

$x = \frac{y+1}{2}$
 Einsetzen in zweite Gleichung

$-\frac{y+1}{2} + y^3 + y^2 = 0 \Leftrightarrow -\frac{1}{2}(y+1) + y^2(y+1) = 0$

$\Leftrightarrow (y+1)(y^2 - \frac{1}{2}) = 0$

$\Leftrightarrow y_1 = -1 \vee y = -\sqrt{\frac{1}{2}} \vee y = +\sqrt{\frac{1}{2}}$

Kandidaten

$P_1: y_1 = -1 \Rightarrow x_1 = \frac{y_1+1}{2} = 0 \Rightarrow P_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}$

$P_2: y_2 = -\frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow x_2 = \frac{1}{2}(-\frac{1}{\sqrt{2}} + 1) = -\frac{1}{2\sqrt{2}} + \frac{1}{2}$

$P_3: y_3 = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow x_3 = \frac{1}{2}(\frac{1}{\sqrt{2}} + 1) = \frac{1}{2\sqrt{2}} + \frac{1}{2}$

$P_{2,3} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \mp \frac{1}{\sqrt{8}} \\ \pm \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$

Klassifikation:

$Hg(x, y) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3y^2 + 2y \end{pmatrix}$

$Hg(P_1) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3-2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$

$\det Hg(P_1) = 1 > 0$
 und $(Hg)_{11} = 2 > 0$ } $Hg(P_1)$ positiv definit
 \Rightarrow Minimum in P_1

$Hg(P_2) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 3 \cdot \frac{1}{2} - \frac{2}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & \frac{3}{2} - \sqrt{2} \end{pmatrix}$

$\det Hg(P_2) = 3 - 2\sqrt{2} - 1 = 2 - 2\sqrt{2} < 0$
 $\lambda_1, \lambda_2 < 0 \rightarrow$ Sattelpunkt in P_2

$Hg(P_3) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & \frac{3}{2} + \frac{2}{\sqrt{2}} \end{pmatrix} \Rightarrow$

$\det Hg(P_3) = \frac{3+2\sqrt{2}}{2} - 1 > 0$
 $(Hg(P_3))_{11} > 0$ } positiv definit
 Minimum in P_3

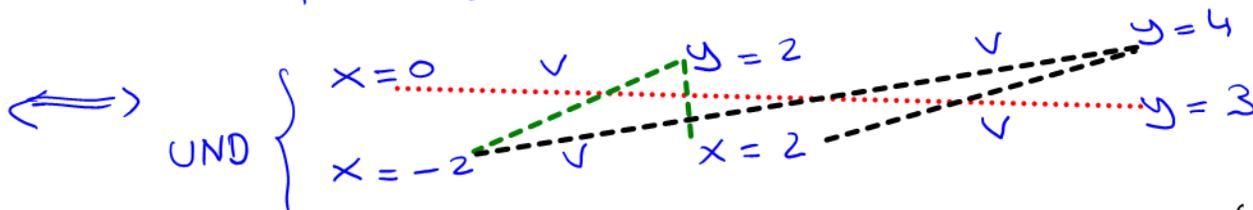
c) $f(x, y) := x^2y^2 - 6x^2y + 8x^2 - 4y^2 + 24y + 30.$

$\text{grad } f(x, y) \stackrel{!}{=} 0$

$$\begin{cases} f_x: 2xy^2 - 12xy + 16x = 0 \\ f_y: 2x^2y - 6x^2 - 8y + 24 = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 2x(y^2 - 6y + 8) = 2x(y-2)(y-4) = 0 \\ 2x^2(y-3) - 8(y-3) = (2x^2-8)(y-3) = 0 \end{cases}$$

$2x^2 - 8 = 0 \quad x = \pm 2$



$P_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \end{pmatrix}$

$P_{2,3} = \begin{pmatrix} \pm 2 \\ 2 \end{pmatrix}$

$P_{4,5} = \begin{pmatrix} \pm 2 \\ 4 \end{pmatrix}$

Kandidaten = stationäre Punkte

$$Hf(x, y) = \begin{pmatrix} 2y^2 - 12y + 16 & 4xy - 12x \\ 4yx - 12x & 2x^2 - 8 \end{pmatrix}$$

$$Hf(0, 3) = \begin{pmatrix} 18 - 36 + 16 & 0 \\ 0 & -8 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -8 \end{pmatrix}$$

Eigenwerte: $-2, -8$
beide negativ
 \Rightarrow Maximum in P_1

$$Hf(-2, 2) = \begin{pmatrix} 2 \cdot 4 - 12 \cdot 2 + 16 & -16 + 24 \\ -16 + 24 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 8 \\ 8 & 0 \end{pmatrix}$$

$\lambda^2 - 64 = 0$
 $\lambda = \pm 8$
 $Hf(P_2)$ indefinit
 \Rightarrow Sattelpunkt in P_2

$$Hf(2, 2) = \begin{pmatrix} 0 & -8 \\ -8 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\det Hf(2, 2) = 0 - 64 < 0$$

$\lambda_1 \cdot \lambda_2 < 0 \implies Hf(2, 2)$ indefinit
Sattelpunkt in \mathbb{P}_3

$$Hf(-2, 4) = \begin{pmatrix} 2 \cdot 16 - 12 \cdot 4 + 16 & 4(-2)4 - 12(-2) \\ -32 + 24 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & -32 + 24 \\ -8 & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 0 & -8 \\ -8 & 0 \end{pmatrix}$$

indefinit
wie in \mathbb{P}_3
Sattelpunkt

$$Hf(2, 4) = \begin{pmatrix} 0 & 8 \\ 8 & 0 \end{pmatrix}$$

indefinit
wie im \mathbb{P}_2
Sattelpunkt