

**Monog**

$M \subset \mathbb{R}^n$  (Jordan) messbare Punktmenge.

$$Z_k = \{M_j \subset \mathbb{R}^n : j = 1, \dots, k\}$$

best Zyklen von  $M : \Leftrightarrow$

- i)  $M_j$  reguläre Bünde, d.h.  $M_j$  abgeschlossen und  $\dot{M}_j$  lichtet

$$\text{ii) } \bigcup_{j=1}^n M_j = M$$

$$\text{iii) } \pm(M_i \cap M_j) = 0 \quad \forall i \neq j$$

$|Z_k|$  ist zulässig, falls

**①**

$$\lim_{k \rightarrow \infty} h(Z_k) = 0, \text{ wobei}$$

$$h(Z) := \max \{ \text{diam}(M_j) : M_j \in Z \}$$

$$\text{Durchmesser: } \text{diam}(M) = \sup \{ |x-y| : x, y \in M \}$$

$|Z_k|$  hier Folge von Zyklen von  $M$

$h(Z)$  (hier) heißt der Durchmesser.

Def Riemann-Integral :

$f: M \rightarrow \mathbb{R}$  beschränkte Funktion, wobei  $M$  auf ein Nullmenge  $N$  stetig ist.



**Lemma**

Sei  $Z$  Teilmenge von  $M$ ,

$$Z = \{M_j : j = 1, \dots, k\}$$

Wähle  $x_j \in M_j$  ( $j = 1, \dots, k$ )

(Zwischenpunkte)

$$S(Z) = \sum_{j=1}^k f(x_j) F(M_j)$$

Riemann'sche Zwischensumme

$\hat{=}$  Integral des Treppenfunktion

$$f_{\text{Trepp}}(x) := \sum_{j=1}^k f(x_j) \chi_{M_j}(x)$$

$\chi_M(x) = \begin{cases} 1 & x \in M \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$ , Charakterf. M., Indikator v. M.

**2**

Es gilt:  $\lim_{k \rightarrow \infty} S(Z_k)$

existiert für jede zulässige Folge

von Zerlegungen  $\{Z_k\}$  von  $M$

und der Grenzwert ist unabhängig

von der Zerlegungsfolge!

$\rightarrow$  Fundamentaler Satz, wie

bei Konstruktion des R-Integrals

für Funktionen einer reellen

Variable.

**Riemann-Integral von  $f$  über  $M$ :**

$$\int_M f(x) dx := \lim_{k \rightarrow \infty} S(Z_k)$$



Mo 109

Wiederholungen:  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$

$$(i) \int \alpha f(x) \pm \beta g(x) dx = \alpha \int f(x) dx \pm \beta \int g(x) dx$$

$$= \int (\alpha f(x) \pm \beta g(x)) dx$$

Monotonie

$$(ii) f \leq g \Rightarrow \int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx$$

(iii) Beschränktheitsvermögen

$$M = \max_{x \in [a,b]} f(x) \Rightarrow \int_a^b f(x) dx \leq M(b-a)$$

$$\int_a^b f(x) dx \geq m(b-a) \quad m = \min_{x \in [a,b]} f(x)$$

(iv)  $\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$  (Fundamentalsatz der Analysis)

$$F'(x) = f(x) \Rightarrow \int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$$

(3)

### Praktische Berechnung

1.) Produktintervalle

$$a_i < b_i \quad (i=1, \dots, n)$$

$$I := \prod_{i=1}^n [a_i, b_i] \text{ heißt } n\text{-dimensionales Produktintervall.}$$

Integrierbarkeit folgt aus folgendem Satz:

Seien  $I_x \subset \mathbb{R}^n, I_y \subset \mathbb{R}^m$  Produktintervalle und  $f: I \rightarrow \mathbb{R}$   $\mathbb{R}^n$ -integrierbar

$$I := I_x \times I_y$$

Produktintervalle sind

$$I := I_x \times I_y$$

$f: I \rightarrow \mathbb{R}$   $\mathbb{R}^n$ -integrierbar



21.01.09

existiert

$$g(y) := \int_{I_x} f(x,y) dx \quad \forall y \in I_y$$

So ist  $g$  auf  $I_y$   $\mathbb{R}$ -integrierbar und es gilt

$$\int_I f(x,y) dx dy = \int_{I_y} \left( \int_{I_x} f(x,y) dx \right) dy = \int_{I_y} g(y) dy$$

Folgerung:  $I = \prod_{i=1}^n [a_i, b_i]$  - Dann

$$\int_I f(x) dx = \int_{I_x} f(x_1, x_2, \dots, x_n) dx_1, \dots, dx_n = \int_{a_1}^{b_1} \dots \int_{a_n}^{b_n} f(x_1, \dots, x_n) dx_1, \dots, dx_n$$

(7) Dabei ist Reihenfolge der Integrale beliebig vertauschen.

Bsp:  $I = [0, \pi]^3$ ,  $f(x) = x_1 x_2 x_3$

$$\int_I f(x) dx = \int_0^1 \left( \int_0^1 \left( \int_0^1 x_1 x_2 x_3 dx_1 \right) dx_2 \right) dx_3 = \int_0^1 \frac{1}{2} x_2 x_3 dx_2 = \int_0^1 \frac{1}{4} x_3 dx_3 = \frac{1}{8}$$

(8)  $I := [0, \pi] \times [0, \pi]$ ,  $f(x) = x_1 \cos(2x_2)$

$$\int_I f(x) dx = \int_0^\pi \int_0^\pi x_1 \cos(2x_2) dx_1 dx_2 = \int_0^\pi \frac{1}{2} \cos(2x_2) dx_2 = \frac{1}{4} \sin(2x_2) \Big|_0^\pi = \frac{1}{4}$$



Integration über Normalbereiche

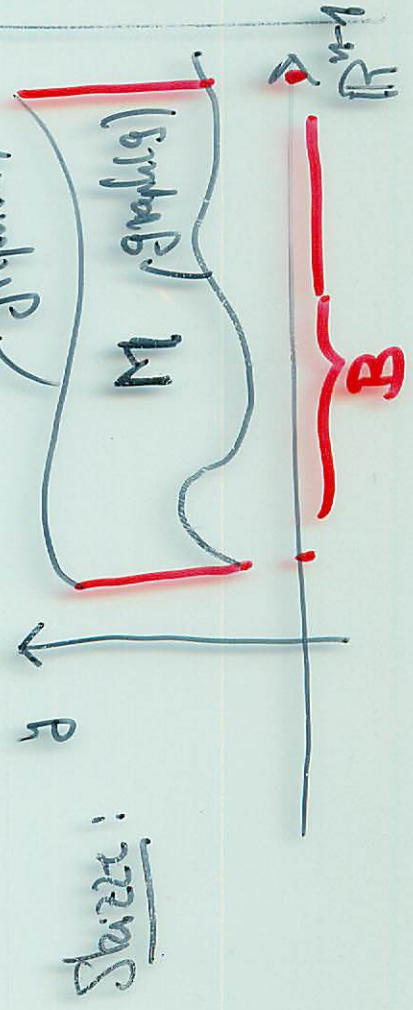
Sum  $g, h: B \in \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

stetig und

$$M = \{ (x, y) \in \mathbb{R}^n; x \in B \text{ und } g(x) \leq y \leq h(x) \}$$

Dann gilt

$$\int_M f(x, y) dx dy = \int_B \int_{g(x)}^{h(x)} f(x, y) dy dx$$



⑤

Bsp 1)  $M = \{ x \in \mathbb{R}^2; 0 \leq x_1 \leq 1, x_1 \leq x_2 \leq \sqrt{x_1} \}$

$$B = [0, 1], g(x) = 0, h(x) = \sqrt{x}$$

$$\int_M x_1 x_2 dx = \int_0^1 \int_{x_1}^{\sqrt{x_1}} x_1 x_2 dx_2 dx_1$$

$$= \int_0^1 x_1 \frac{1}{2} x_2^2 \Big|_{x_1}^{\sqrt{x_1}} dx_1$$

$$= \frac{1}{2} \int_0^1 x_1^2 - x_1^3 dx_1 = \frac{1}{24}$$

Bsp 2) (s. S. 618 Bsp. 11)

Beispiel

$$\int_E x_1^2 + x_2^2 d(x_1, x_2, x_3) \text{ mit}$$



21.01.03

$E := \{x \in \mathbb{R}^3; \frac{x_1^2}{a^2} + \frac{x_2^2}{b^2} + \frac{x_3^2}{c^2} \leq 1\}$   
 Ellipsoid mit Halbachsen  $a, b, c$ .

Es gilt

$$E = \{ (x_1, x_2, y); -c \sqrt{1 - \frac{x_1^2}{a^2} - \frac{x_2^2}{b^2}} \leq y \leq c \sqrt{1 - \frac{x_1^2}{a^2} - \frac{x_2^2}{b^2}}; (x_1, x_2) \in \tilde{E} \}$$

$$\tilde{E} = \{ (x_1, x_2); -a \leq x_1 \leq a, -b \sqrt{1 - \frac{x_1^2}{a^2}} \leq x_2 \leq b \sqrt{1 - \frac{x_1^2}{a^2}} \}$$

Damit

$$\int_E f(x) dx = \int_{\tilde{E}} \int_{-c \sqrt{1 - \frac{x_1^2}{a^2} - \frac{x_2^2}{b^2}}}^{c \sqrt{1 - \frac{x_1^2}{a^2} - \frac{x_2^2}{b^2}}} f(x_1, x_2, y) dy dx_1 dx_2$$

$$\begin{aligned} &= \int_{-a}^a \int_{-b \sqrt{1 - \frac{x_1^2}{a^2}}}^{b \sqrt{1 - \frac{x_1^2}{a^2}}} \int_{-c \sqrt{1 - \frac{x_1^2}{a^2} - \frac{x_2^2}{b^2}}}^{c \sqrt{1 - \frac{x_1^2}{a^2} - \frac{x_2^2}{b^2}}} x_1^2 + x_2^2 dx_3 dx_2 dx_1 \\ &= \frac{4}{15} \pi abc (a^2 + b^2) \end{aligned}$$

Substitutionsregel

$g: \mathbb{R}^4 \supset G \rightarrow \mathbb{R}^4$  stetig diffbar,  
 invertierbar,  $\det Dg(x) > 0$  oder  $\det Dg(x) < 0$   
 für alle  $x \in G$ .  $T \subset G$  kompakt,  
 (Jordan) messbar und  $f: g(T) \rightarrow \mathbb{R}$   
 stetig. Dann  $g(T)$  (Jordan)-messbar,  
 $f$  auf  $g(T)$  R-integrierbar mit  
 $\int_{g(T)} f(x) dx = \int_T f(g(t)) |\det Dg(t)| dt$



210109

$$n=1: \int_a^b f(x) dx = \int_a^d f(\varphi(t)) \varphi'(t) dt$$

mit  $\varphi: [a, d] \rightarrow [a, b]$

Bsp: Polarkoordinaten in der Ebene

$$R := \{(r, \varphi) : r > 0, 0 \leq \varphi < 2\pi\}$$

$$g: R \rightarrow \mathbb{R}^2 \setminus \{0\} \quad g(r, \varphi) = \begin{bmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

det  $D_{(r, \varphi)} g(r, \varphi) = r \cdot \sin$

$$T := [s, R] \times [\varphi_1, \varphi_2] \quad \text{mit}$$

$$0 < s < R, \quad 0 < \varphi_1 < \varphi_2 < 2\pi$$

Kreisringsegment  $M := g(T)$

(7) Dann gilt

$$\int_M f(x) dx = \int_T f(r \cos \varphi, r \sin \varphi) \cdot r \, dr \, d\varphi$$

z. Bsp.  $f(x) = x_1^2 + x_2^2 = r^2$

$$\begin{aligned} &\rightarrow \int_M f(x) dx \\ &= \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} \int_s^R r^2 \cdot r \, dr \, d\varphi \\ &= (\varphi_2 - \varphi_1) \left[ \frac{1}{3} r^3 \right]_s^R \end{aligned}$$