

Diffbarkeit.  $f: \mathbb{R}^n \supset D \rightarrow \mathbb{R}^m$   
 heißt bei  $x_0 \in D$  diffbar, falls

$$f(x) = f(x_0) + Df(x_0)(x-x_0) + r(x)$$

$$\text{mit } \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{|r(x)|}{|x-x_0|} = 0$$

Notation:  $f'(x_0) = Df(x_0)$  heißt  
Ableitung von  $f$  bei  $x_0$ .

Bsp:  $m=1$ ,  $f(x) = x^t A x$

mit  $A$   $n \times n$ -Matrix,  $x \in \mathbb{R}^n$ ,

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

$$\textcircled{1} \text{ Bdr.: } f'(x_0) = [(A+A^t)x_0]^t \\ = x_0^t (A+A^t)$$

2. Möglichkeit

$$\text{i.) } f(x) = \sum_{i,j=1}^n x_i a_{ij} x_j$$

Zerlegen  $\nabla f(x)$  und setze

$$f'(x_0) = \nabla f(x_0)^t. \text{ Dann}$$

nachweisen, dass  $f'(x_0)$  die Ableitung  
darstellt.

ii) Nachrechnen der Darstellung  
 $x = x_0 + s$ . Dann gilt

$$f(x) = (x_0 + s)^t A (x_0 + s) =$$



12.11.08

$$= \underbrace{x_0^t H x_0}_{f(x_0)} + x_0^t H \xi + \underbrace{\xi^t H x_0}_{x_0^t H^t \xi} + \xi^t H \xi$$

$$= f(x_0) + (x_0^t H + x_0^t H^t) \xi + \xi^t H \xi$$

$$= f(x_0) + x_0^t \underbrace{(H + H^t)}_{Df(x_0)} \xi + \xi^t H \xi$$

$$= f(x_0) + \underbrace{x_0^t (H + H^t)}_{Df(x_0)} (x - x_0) + \underbrace{\xi^t H \xi}_{k(x)}$$

Zeige:  $\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{|k(x)|}{|x - x_0|} = 0$

Beachte:  $k(x) = (x - x_0)^t H (x - x_0)$

Dann

$$\frac{|k(x)|}{|x - x_0|} = \frac{|(x - x_0)^t H (x - x_0)|}{|x - x_0|}$$

$$= \frac{|x - x_0| |H(x - x_0)|}{|x - x_0|} \quad \text{mit Hilfe des Cauchy-Schwarz Ungleichung}$$

②


$$\Rightarrow |H(x - x_0)|$$

Daher

$$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{|k(x)|}{|x - x_0|} \leq \lim_{x \rightarrow x_0} |H(x - x_0)| = 0$$

Damit ist alles gezeigt!

$$\text{Hess } f(x) = H + H^t = (H + H^t)^t,$$

also immer symmetrisch! 

Rechenregeln für Ableitungen

i.)  $f: D \rightarrow \mathbb{R}^m, g: D \rightarrow \mathbb{R}^n$

diffbar in  $x_0 \in D \subset \mathbb{R}^n$ . Dann

ist auch  $\alpha f + \beta g$  in  $x_0$  diffbar mit

$$D(\alpha f + \beta g)(x_0) = \alpha Df(x_0) + \beta Dg(x_0),$$

$\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ .



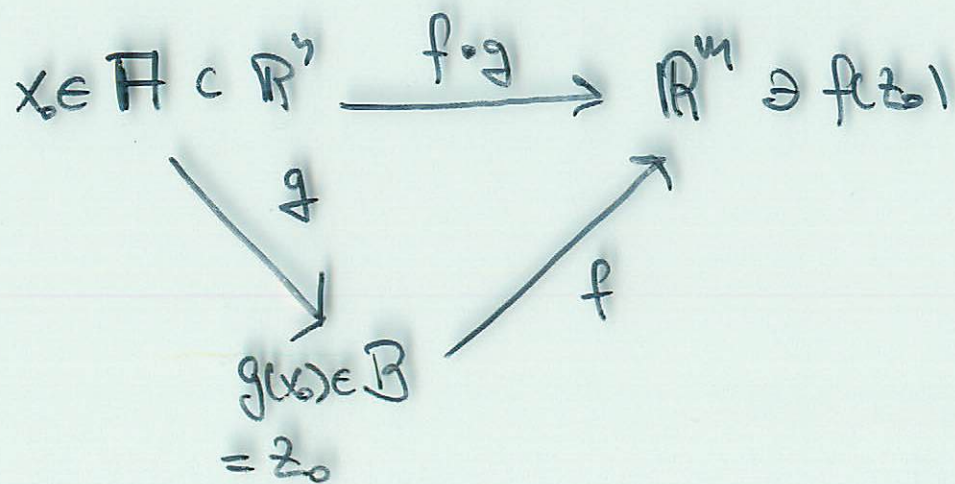
ii) Kettenregel.  $A \subset \mathbb{R}^n$ ,  $B \subset \mathbb{R}^n$ ,  
 $g: A \rightarrow B$ ,  $f: B \rightarrow \mathbb{R}^m$

$g$  ist in  $x_0 \in A$  diffbar,  $f$  ist in  
 $z_0 = g(x_0)$  diffbar. Dann ist

$$f \circ g: A \rightarrow \mathbb{R}^m$$

diffbar mit

$$\begin{aligned} D(f \circ g)(x_0) &= Df(z_0) Dg(x_0) \\ &= Df(g(x_0)) Dg(x_0) \end{aligned}$$



③ Bsp: i.)  $f(z) = z_1 \cdot z_2$ , d.h.  $m=1$   
 und  $n=2$ ,  $g(x) = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$ ,  $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  
 also auch  $n=2$ . Dann gilt

für  $y(x) := f(g(x)) = x_1 \cdot x_2$

mit  $Dy(x) = [x_2 \ x_1]$

$$Dg(x) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$Df(z) = [z_2 \ z_1] \Rightarrow Df(g(x)) = [x_2 \ x_1]$$

$$\Rightarrow D(f \circ g)(x) = Df(g(x)) Dg(x)$$

$$= [x_2 \ x_1] \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = [x_2 \ x_1] = Dy(x)$$



12.11.08

$$\text{ii) } g(x) = x_1^2 \sin x_2, \quad f(z) = \begin{bmatrix} \cos z \\ z^3 \end{bmatrix}$$

$$h(z) := g(f(z)) = \cos^2 z \sin z^3$$

$$\rightarrow h'(z) = -2 \cos z \sin z \sin z^3 + 3z^2 \cos^2 z \cos z^3$$

$$= Dg(f(z)) Df(z)$$

$$= \begin{bmatrix} 2 \cos z \sin z^3 & \cos^2 z \cos z^3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -\sin z \\ 3z^2 \end{bmatrix}$$

dabei benutzt

$$Dg(x) = \begin{bmatrix} 2x_1 \sin x_2 & x_1^2 \cos x_2 \end{bmatrix}$$

$$f'(z) = \begin{bmatrix} -\sin z \\ 3z^2 \end{bmatrix}$$

### ④ Richtungsableitungen

$$f: \mathbb{R}^n \supset D \rightarrow \mathbb{R}, \quad a \in \mathbb{R}^n \text{ mit}$$

$$|a| = 1 \quad (\text{Länge von } a = 1)$$

Existiert

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (f(x_0 + ha) - f(x_0)) =: \partial_a f(x_0)$$

so heißt  $\partial_a f(x_0)$  Richtungsableitung von  $f$  bei  $x_0$  in Richtung  $a$

Beachte:  $a = e_i$ , dann

$$\partial_a f(x_0) = f_{x_i}(x_0) \equiv \frac{\partial}{\partial x_i} f(x_0)$$

Merke:  $\nabla f(x_0) \cdot a = \partial_a f(x_0)$

Notation  $\partial_a f(x_0) \equiv \frac{\partial}{\partial a} f(x_0)$



12.11.08

Bedingung von Nester

$$g(h) := x_0 + ha \quad g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$$

Dann

$$\begin{aligned} \text{Da } f(x_0) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h} (f(g(h)) - f(g(0))) \\ &= z'(0), \end{aligned}$$

$$\text{wobei } z(h) = f(g(h)) : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$$

Kettenregel :

$$\begin{aligned} z'(0) &= Df(g(0)) Dg(0) \\ &= \nabla f(x_0)^t a \end{aligned}$$

$$\text{wobei } x_0 = g(0) \text{ und } g'(h) = a.$$

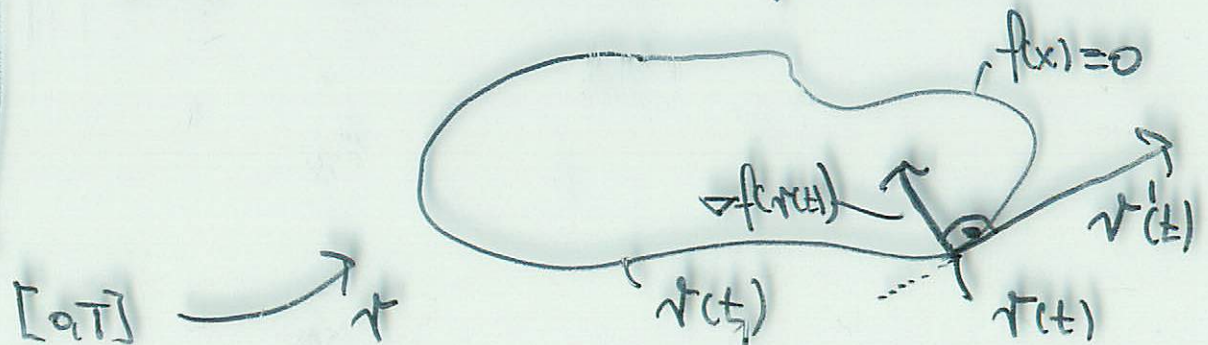
⑤ Anwendung der Kettenregel  
 " Gradient steht senkrecht  
 auf Niveau "

$$\text{Sei } f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}.$$

$$N_f(c) = \{x \in \mathbb{R}^n; f(x) = c\}$$

Niveau von  $f$  zum Wert  $c$ 

$$n=2 : f(x) = c \text{ ist}$$

Kurve, d.h.  $N_f(c)$  istBild einer Kurve  $\gamma: [a, T] \rightarrow \mathbb{R}^2$ 



Es sei  $f(\gamma(t)) = c$ , <sup>12.11.08</sup>  
 also konstant. Damit

$$0 = \frac{d}{dt} c = \frac{d}{dt} f(\gamma(t))$$

$$\stackrel{\text{Kettenregel}}{=} Df(\gamma(t)) \gamma'(t)$$

$$= \nabla f(\gamma(t))^t \underbrace{\gamma'(t)}_{\text{tangentiel}}$$

dh.  $\nabla f(\gamma(t)) \perp$  Niveau <sub>an  $N_f(c)$</sub> .

Taylor Formel für

Funktion  $f: \mathbb{R}^n \supset D \rightarrow \mathbb{R}$

Zunächst Notation

⑥

$$i.) \frac{\partial^k}{\partial x_{i_1} \dots \partial x_{i_k}} f(x) = f_{x_{i_1} \dots x_{i_k}}(x)$$

$$ii.) \nabla := \left[ \frac{\partial}{\partial x_1}, \frac{\partial}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial}{\partial x_n} \right]^t$$

Nabla - Operator

$$iii.) h \in \mathbb{R}^n, h = [h_1, \dots, h_n]^t. \text{ Dann}$$

$$a.) h \cdot \nabla := \sum_{i=1}^n h_i \frac{\partial}{\partial x_i}$$

Differentialoperator

B.)  $m \in \mathbb{N}$

$$(h \cdot \nabla)^m := \sum_{i_1=1}^n \dots \sum_{i_m=1}^n \underbrace{h_{i_1} h_{i_2} \dots h_{i_m}}_{n^m \text{ Summanden}} \frac{\partial^m}{\partial x_{i_1} \partial x_{i_2} \dots \partial x_{i_m}}$$

Differentialoperator



121108

$$(iv.) [a, a+h] := \{x = a+th, \\ t \in [0, 1]\}$$

Verbindungsstrecke der Punkte  
a und a+h.

Motivation Taylorformel mit  
Hilfe von Funktionen einer  
reellen Veränderlichen

$$g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, \quad t \mapsto g(t)$$

$k+1$ -mal stetig diffbar. Dann

$$g(t) = g(t_0) + g'(t_0)(t-t_0) + \frac{1}{2} g''(t_0)(t-t_0)^2$$

$$+ \dots + \frac{1}{k!} g^{(k)}(t_0)(t-t_0)^k$$

$$+ \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} g^{(k+1)}(t_0 + s(t-t_0)) ds (t-t_0)^{k+1}$$

⑦

Anwenden auf die Situation

$$f(a+h) = f(a) + \dots ?$$

mit  $f: \mathbb{R}^n \supset D \rightarrow \mathbb{R}$  und  
 $[a, a+h] \subset D$ .

$$\text{Dazu setze } g(t) := f(a+th)$$

mit  $t \in [0, 1]$  bzw Umgebung  $([0, 1])$

Dann  $g$  Funktion einer reellen Veränderlichen und es gilt

$$g(1) = f(a+h), \quad g(0) = f(a)$$

$$f(a+h) = g(1) = \underbrace{g(0)}_{f(a)} + g'(0)(1-0) + \frac{1}{2} g''(0)(1-0)^2$$

$$+ \dots + \frac{1}{k!} g^{(k)}(0)(1-0)^k$$

$$+ \int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} g^{(k+1)}(s) ds$$

$\leftarrow (1-0)^{k+1}$



Verbleibt Berechnung von  
 $g'(a), g''(a), \dots, g^{(k)}(a),$   
 $g^{(k)}(s).$

$$g(t) = f(a+th) \xrightarrow[\text{Kettenregel}]{} \text{Ketten}$$

$$g'(t) = Df(a+th)h$$

$$\begin{aligned} \rightarrow g'(a) &= Df(a)h = \nabla f(a)^t h \\ &= (h \cdot \nabla) f(a) \end{aligned}$$

$$g''(t) = D^2 f(a+th)h h$$

$$\begin{aligned} g''(a) &= D^2 f(a)h h \\ &= (h \cdot \nabla)^2 f(a) \\ &= h^t \text{Hess } f(a) h \end{aligned}$$

⑧ Schlussatz

$$g^{(k)}(a) = (h \cdot \nabla)^k f(a)$$

Damit ergibt sich

Taylorformel in  $\mathbb{R}^n$

Sei  $f: \mathbb{R}^n \supset D \rightarrow \mathbb{R}$   $k+1$ -mal  
stetig partiell diffbar,  $[a, a+h] \subset D$

Dann gilt

$$f(a+h) = \sum_{j=0}^k \frac{1}{j!} (h \cdot \nabla)^j f(a) +$$

$$+ \underbrace{\int_0^1 \frac{(1-s)^k}{k!} (h \cdot \nabla)^{k+1} f(a+sh) ds}_{=: R(a,h)}$$

$$=: R(a,h)$$

mit



$$|R(a, h)| \leq \frac{|h|^{k+1}}{(k+1)!}$$

$$\sup_{0 \leq s \leq 1} \left( \sum_{i_1, i_2, \dots, i_{k+1} = 1}^n |f_{x_{i_1} \dots x_{i_{k+1}}}(a + sh)| \right)^{1/2}$$

12.12.08

Def: Taylorpolynom  $k$ -ten Grades von  $f$  bei  $a$  ist gegeben durch

$$T_k(a+h) := \sum_{j=0}^k \frac{1}{j!} (h \cdot \nabla)^j f(a)$$

Die Fälle  $k=1$  und  $k=2$

$$\underline{k=1} \quad f(a+h) = f(a) + \sum_{j=1}^1 h_j f_{x_j}(a) + R(a, h)$$

⑨ Damit beschreibt die Abbildung

$$h \mapsto (h \cdot \nabla) f(a)$$

$$= \sum_{j=1}^n h_j f_{x_j}(a) = T_1(a+h) - f(a)$$

den Tangentialraum des Graphen von  $f$  an der Stelle  $a$ .