

# ANALYSIS II

J. Behrens

07.07.2017

① Trapezregel für äquidistante Teilung von  $[a, b]$

• Sei  $x_k = a + k h$

$k = 0, \dots, n$ ,  $h = \frac{b-a}{n}$



• Dann gilt:

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{i=1}^n \frac{\gamma_{i-1} + \gamma_i}{2} \underbrace{(x_i - x_{i-1})}_{=h}$$

$$= h \sum_{i=1}^n \frac{\gamma_{i-1} + \gamma_i}{2}$$

$$= h \left( \frac{1}{2} \gamma_0 + \gamma_1 + \gamma_2 + \dots + \gamma_{n-1} + \frac{1}{2} \gamma_n \right)$$

## ② Lagrange-Polynom - konstruktiver Nachweis:

Idee: Konstruiere ein Polynom  $n$ -ten Grades  $p_n(x)$ , so dass

$$p_n(x_i) = y_i \quad i=0, \dots, n$$

Wie?: Könnten wir  $p_n(x) = \sum_{j=0}^n a_j(x) y_j$  konstruieren,

so dass

$$a_j(x_i) = \begin{cases} 1 & \text{falls } i=j \\ 0 & \text{falls } i \neq j \end{cases}$$

dann gelte  $p_n(x_i) = y_i$

Lagrange-Polynome: Die Polynome

$$L_j(x) = \prod_{\substack{i=0 \\ i \neq j}}^n \frac{x-x_i}{x_j-x_i}$$

$$= \frac{(x-x_0)(x-x_1) \cdots (x-x_{j-1})(x-x_{j+1}) \cdots (x-x_n)}{(x_j-x_0)(x_j-x_1) \cdots (x_j-x_{j-1})(x_j-x_{j+1}) \cdots (x_j-x_n)}$$

haben genau die gewünschte Eigenschaft.

③ Gleichungssystem für Newton-Interpolation:

$$P_n(x) = b_0 + b_1(x-x_0) + b_2(x-x_0)(x-x_1) + \dots + b_n(x-x_0)\dots(x-x_{n-1})$$

Also

$$P_n(x_0) = b_0 \stackrel{!}{=} y_0$$

$$P_n(x_1) = b_0 + b_1(x_1-x_0) \stackrel{!}{=} y_1$$

⋮

$$P_n(x_n) = b_0 + b_1(x_n-x_0) + b_2(x_n-x_0)(x_n-x_1) + \dots + b_n(x_n-x_0)\dots(x_n-x_{n-1})$$

Berechnung ist mittels rekursivem Einsetzen möglich falls  $x_i \neq x_j, i \neq j$

④ Beispiel Dividierender Differenzen:

Gegeben:

$x_i$	1	2	3
$y_i$	3	2	6

Gesucht: Polynom  $p_2(x)$  2-ten Grades

Schema:

$x_{i+2} - x_i$	$x_{i+1} - x_i$	$x_i$	$[x_i] = y_i$	$\Delta$	$[x_{i+1}, x_i]$	$\Delta$	$[x_0, x_1, x_2]$
		1	3				
	1			-1	-1		
2		2	2			5	2.5
	1			4	4		
		3	6				

$$\Rightarrow [x_0] = 3, [x_0 x_1] = -1, [x_0 x_1 x_2] = 2.5$$

$$\Rightarrow P_2(x) = [x_0] + [x_0 x_1](x - x_0) + [x_0 x_1 x_2](x - x_0)(x - x_1)$$

$$= 3 - (x - 1) + 2.5(x - 1)(x - 2)$$

$$= 2.5x^2 - 8.5x + 7$$