

§ 32 EXISTENZ- UND EINDEUTIGKEITSSATZ

(32.7) Existenzsatz von Picard-Lindelöf : Sei $G \subset \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$ offen und $f : G \rightarrow \mathbb{R}^n$ eine stetige Funktion, die lokal einer Lipschitz-Bedingung genügt. Dann gibt es zu jedem $(a, c) \in G$ ein $\varepsilon > 0$ und eine Lösung

$$\varphi : [a - \varepsilon; a + \varepsilon] \rightarrow \mathbb{R}^n \text{ der DGl } y' = f(x, y) \text{ ,}$$

die die "Anfangsbedingung" $\varphi(a) = c$ erfüllt.

Beweis : a) Zu (a, c) hat man eine offene Umgebung $V_1 \subset G$, in der f eine Lipschitz-Bedingung, mit einer Lipschitz-Konstanten L , erfüllt, und zu V_1 und (a, c) hat man, da V_1 offen ist, ein $r > 0$, so dass

$$V := \{ (x, y) \in \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \mid |x - a| \leq r \wedge \|y - c\| \leq r \}$$

in V_1 enthalten ist. Da V kompakt und f stetig ist, gibt es ein $M \in \mathbb{R}_+^*$ mit

$$\|f(x, y)\| \leq M \text{ für alle } (x, y) \in V \text{ .}$$

Wir setzen $\varepsilon := \min\{r, \frac{r}{M}\}$ und $I := [a - \varepsilon; a + \varepsilon]$.

b) Eine stetige Funktion $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}^n$ ist genau dann eine Lösung der DGl

$$y' = f(x, y) \text{ mit der Anfangsbedingung } \varphi(a) = c \text{ , wenn}$$

$$(*) \quad \varphi(x) = c + \int_a^x f(t, \varphi(t)) dt$$

ist, nach dem Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung. Wir suchen also eine Lösung von (*) und machen das mit dem "PICARD-LINDELÖFSCHEN Iterationsverfahren": Wir definieren eine Folge $(\varphi_k)_{k \in \mathbb{N}_0}$ von Funktionen

$$\varphi_k : I \rightarrow \mathbb{R}^n \text{ durch } \varphi_0(x) := c \text{ für alle } x \in I \text{ ,}$$

$$(**) \quad \varphi_{k+1}(x) := c + \int_a^x f(t, \varphi_k(t)) dt \text{ .}$$

Wir zeigen, dass $f(t, \varphi_k(t))$ und damit $\varphi_{k+1}(x)$ definiert ist, und dass die Folge $(\varphi_k)_{k \in \mathbb{N}_0}$ gegen eine Lösung φ von (*) konvergiert:

c) Um zu zeigen, dass $f(t, \varphi_k(t))$ definiert ist, genügt es, wegen $|a - x| \leq \varepsilon \leq r$ und wegen $V \subset G$, zu zeigen, dass

$$\|\varphi_k(x) - c\| \leq r \text{ für alle } x \in I \text{ und } k \in \mathbb{N}_0$$

ist. Für $k = 0$ gilt das wegen $\varphi_0(x) = c$. Für k sei die Aussage richtig, dann folgt

$$\|\varphi_{k+1}(x) - c\| \leq \left| \int_a^x \|f(t, \varphi_k(t))\| dt \right| \leq M \cdot |x - a| \leq M \cdot \varepsilon \leq r \text{ .}$$

d) Wir zeigen nun mit Induktion nach k , dass für alle $k \in \mathbb{N}_0$ gilt

$$\forall x \in I : \quad \|\varphi_{k+1}(x) - \varphi_k(x)\| \leq M L^k \frac{|x-a|^{k+1}}{(k+1)!} \quad ;$$

Induktionsanfang: Für $k = 0$ haben wir

$$\|\varphi_1(x) - \varphi_0(x)\| = \left\| \int_a^x f(t, c) dt \right\| \leq M \cdot |x-a| \quad .$$

Induktionsschluss: Sei $k \in \mathbb{N}^*$, und für $k-1$ sei die Behauptung richtig. Dann folgt für k :

$$\begin{aligned} \|\varphi_{k+1}(x) - \varphi_k(x)\| &= \left\| \int_a^x (f(t, \varphi_k(t)) - f(t, \varphi_{k-1}(t))) dt \right\| \\ &\leq \left| \int_a^x L \|\varphi_k(t) - \varphi_{k-1}(t)\| dt \right| \\ &\leq L \cdot M \cdot L^{k-1} \cdot \frac{1}{k!} \left| \int_a^x |t-a|^k dt \right| = M L^k \frac{|x-a|^{k+1}}{(k+1)!} \quad . \end{aligned}$$

e) Für die Reihe $\sum_{k=1}^{\infty} (\varphi_k - \varphi_{k-1})$ gilt nach d) :

$$\|\varphi_k - \varphi_{k-1}\|_I \leq M \cdot L^{k-1} \cdot \frac{\varepsilon^k}{k!} \quad ,$$

und wegen der Konvergenz von $M \cdot \sum_{k=1}^{\infty} \frac{L^{k-1} \varepsilon^k}{k!}$ konvergiert $\sum_{k=1}^{\infty} (\varphi_k - \varphi_{k-1})$ normal, also gleichmäßig, auf I . Da die φ_k stetig sind, ist auch die Grenzfunktion

$$\varphi := \lim_{k \rightarrow \infty} \varphi_k = \lim_{k \rightarrow \infty} \left(\sum_{j=1}^k (\varphi_j - \varphi_{j-1}) + \varphi_0 \right) = \varphi_0 + \sum_{j=1}^{\infty} (\varphi_j - \varphi_{j-1})$$

eine stetige Funktion $\varphi : I \rightarrow \mathbb{R}^n$. Für alle $k \in \mathbb{N}_0$ und $x \in I$ gilt

$$\|f(x, \varphi(x)) - f(x, \varphi_k(x))\| \leq L \cdot \|\varphi(x) - \varphi_k(x)\| \quad ,$$

also konvergiert auch die Folge $(\psi_k)_{k \in \mathbb{N}_0}$, $\psi_k(x) := f(x, \varphi_k(x))$, gleichmäßig gegen $f(x, \varphi(x))$. Man kann daher in (**) den $\lim_{k \rightarrow \infty}$ mit dem Integral vertauschen und erhält

$$\varphi(x) = c + \int_a^x f(t, \varphi(t)) dt \quad .$$

Nach dem Hauptsatz der Differential- und Integralrechnung ist φ sogar differenzierbar, also eine Lösung von (*). □

§ 38 IMPLIZITE FUNKTIONEN

(38.4) Satz über implizite Funktionen: Seien $k, m \in \mathbb{N}^*$, $U_1 \subset \mathbb{R}^k$ und $U_2 \subset \mathbb{R}^m$ offene Teilmengen und

$$F : U_1 \times U_2 \longrightarrow \mathbb{R}^m \quad , \quad (x, y) \longmapsto F(x, y) \quad ,$$

eine stetig differenzierbare Abbildung. Sei $(a, b) \in U_1 \times U_2$ ein Punkt mit

$$F(a, b) = 0 \quad , \quad \text{und die Matrix}$$

$$\frac{\partial F}{\partial y}(a, b) := \frac{\partial(F_1, \dots, F_m)}{\partial(y_1, \dots, y_m)}(a, b) = \left(\frac{\partial F_l}{\partial y_j} \right) (a, b) \in M(m \times m, \mathbb{R})$$

sei invertierbar. Dann gibt es offene Mengen

$$V_1 \subset U_1 \quad \text{mit} \quad a \in V_1 \quad \text{und}$$

$$V_2 \subset U_2 \quad \text{mit} \quad b \in V_2$$

und eine differenzierbare Funktion

$$g : V_1 \longrightarrow V_2 \quad \text{mit} \quad g(a) = b \quad , \quad \text{so dass}$$

$$F(x, g(x)) = 0 \quad \text{für alle} \quad x \in V_1 \quad \text{gilt.}$$

Ist $(x, y) \in V_1 \times V_2$ ein Punkt mit $F(x, y) = 0$, so folgt $y = g(x)$.

Beweis : a) Zur Vereinfachung der Schreibweise können wir annehmen, dass $(a, b) = (0, 0)$ ist. Wir setzen

$$B := \frac{\partial F}{\partial y}(0, 0) \in GL(m, \mathbb{R}) \quad ,$$

und definieren die Abbildung $G : U_1 \times U_2 \longrightarrow \mathbb{R}^m$ durch

$$(1) \quad G(x, y) := y - B^{-1} \cdot F(x, y) \quad . \quad \text{Dann ist}$$

$$\frac{\partial G(x, y)}{\partial y} = E_m - B^{-1} \cdot \frac{\partial F(x, y)}{\partial y} \quad ,$$

wobei E_m die Einheitsmatrix aus $GL(m, \mathbb{R})$ ist. Also ist

$$\frac{\partial G}{\partial y}(0, 0) = 0 \quad .$$

Alle Komponenten der Matrix $\frac{\partial G}{\partial y}(x, y)$ sind stetige Funktionen, also gibt es Umgebungen $W_1 \subset U_1$ von $0 \in \mathbb{R}^k$ und $W_2 \subset U_2$ von $0 \in \mathbb{R}^m$, so dass

$$(2) \quad \left\| \frac{\partial G}{\partial y}(x, y) \right\| \leq \frac{1}{2} \quad \text{für} \quad (x, y) \in W_1 \times W_2 \quad \text{ist.}$$

(Die Norm ist die Norm der linearen Abbildung $\frac{\partial G}{\partial y}(x, y) : \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$.)

Wir wählen ein $r > 0$, so dass

$$V_2 := \{ y \in \mathbb{R}^m \mid \|y\| < r \} \subset W_2$$

ist. Wegen $G(0, 0) = 0$ gibt es eine offene Menge $V_1 \subset W_1$ mit $0 \in V_1$, so dass

$$(3) \quad \varepsilon := \sup \{ \|G(x, 0)\| \mid x \in V_1 \} < \frac{r}{2}$$

ist. Aus der Definition (1) von G folgt noch

$$F(x, y) = 0 \iff G(x, y) = y \ .$$

b) wir zeigen jetzt, dass es zu jedem $x \in V_1$ höchstens ein $y \in V_2$ gibt mit $F(x, y) = 0$, d.h. $G(x, y) = y$: Seien y_1, y_2 Lösungen von $G(x, y) = y$, dann ist

$$y_1 - y_2 = G(x, y_1) - G(x, y_2) \ ,$$

und wegen (2) folgt mit dem Mittelwertsatz 26.17 (F 70) :

$$\|y_1 - y_2\| \leq \frac{1}{2} \|y_1 - y_2\| \ , \quad \text{und damit} \quad y_1 = y_2 \ .$$

c) Wir zeigen jetzt, dass es eine stetige Funktion

$$g : V_1 \longrightarrow V_2 \quad \text{gibt mit} \quad F(x, g(x)) = 0 \ , \quad \text{d.h.}$$

$$g(x) = G(x, g(x)) \quad \text{für alle} \quad x \in V_1 \ ,$$

nach b) ist diese Funktion dann eindeutig bestimmt: Wir setzen

$$g_0(x) := 0 \quad \text{für alle} \quad x \in V_1$$

und definieren rekursiv Abbildungen $g_l : V_1 \longrightarrow V_2$ durch

$$(4) \quad g_{l+1}(x) := G(x, g_l(x)) \quad \text{für} \quad l \in \mathbb{N}_0 \ .$$

Es ist $g_1(x) = G(x, 0)$, also wegen (3) :

$$\|g_1\|_{V_1} := \sup \{ \|g_1(x)\| \mid x \in V_1 \} = \varepsilon \ .$$

Mit Induktion nach l zeigen wir

$$(5) \quad \|g_{l+1} - g_l\|_{V_1} \leq \frac{1}{2^l} \varepsilon \quad \text{für} \quad l \in \mathbb{N}_0 \ ,$$

daraus folgt dann für $N \in \mathbb{N}^*$ wegen $g_N = \sum_{l=0}^{N-1} (g_{l+1} - g_l)$:

$$\|g_N\|_{V_1} \leq \sum_{l=0}^{N-1} \frac{1}{2^k} \varepsilon \leq 2\varepsilon < r \ ,$$

also $g_N(V_1) \subset V_2$, so dass g_l tatsächlich eine Abbildung von V_1 **in** V_2 ist und damit die Definition (4) sinnvoll.

Beweis von (5) : Für $l = 0$ haben wir (5) schon gezeigt. Sei $l \in \mathbb{N}^*$ und (5) sei richtig für $l - 1$. Aus

$$g_{l+1}(x) - g_l(x) = G(x, g_l(x)) - G(x, g_{l-1}(x))$$

folgt mit dem Mittelwertsatz und (2) :

$$\|g_{l+1} - g_l\|_{V_1} \leq \frac{1}{2} \|g_l - g_{l-1}\|_{V_1} \ ,$$

und damit (5) auch für l . -

Da $\sum_{l=0}^{\infty} \frac{1}{2^l} \varepsilon$ konvergiert, konvergiert auch $\sum_{l=0}^{\infty} \|g_{l+1} - g_l\|_{V_1}$, und nach dem Weierstraß-Kriterium 7.3.9 konvergiert die Reihe

$$\sum_{l=0}^{\infty} (g_{l+1} - g_l)$$

gleichmäßig, und die Grenzfunktion

$$g := \lim_{N \rightarrow \infty} \sum_{l=0}^N (g_{l+1} - g_l) = \lim_{N \rightarrow \infty} g_N$$

ist eine stetige Abbildung $g : V_1 \longrightarrow \mathbb{R}^m$, da die g_l stetig sind, mit

$$\|g\|_{V_1} \leq 2\varepsilon < r \quad , \quad \text{d.h.} \quad g(V_1) \subset V_2 \quad .$$

Aus (4) folgt durch Limesbildung

$$g(x) = G(x, g(x)) \quad \text{für alle} \quad x \in V_1 \quad , \quad \text{d.h.}$$

$$F(x, g(x)) = 0 \quad \text{für alle} \quad x \in V_1 \quad .$$

d) Wir zeigen nun, dass g differenzierbar ist, im Nullpunkt $0 \in V_1 \subset \mathbb{R}^k$ (für die anderen Punkte geht das analog): Wir setzen

$$A := \frac{\partial F}{\partial x}(0, 0) \in M(m \times k, \mathbb{R}) \quad , \quad \text{und wir hatten schon}$$

$$B = \frac{\partial F}{\partial y}(0, 0) \in GL(m, \mathbb{R}) \quad .$$

Da F in $(0, 0)$ differenzierbar ist, gilt

$$F(x, y) = A \cdot x + B \cdot y + \varphi(x, y) \quad \text{mit} \quad \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\varphi(x, y)}{\|(x, y)\|} = 0 \quad .$$

Für alle $x \in V_1$ gilt $F(x, g(x)) = 0$, also

$$(6) \quad g(x) = -B^{-1}Ax - B^{-1}\varphi(x, g(x)) \quad .$$

Um zu zeigen, dass g in 0 differenzierbar ist, müssen wir also nur zeigen:

$$(7) \quad \text{Für} \quad \psi(x) := -B^{-1}\varphi(x, g(x)) \quad \text{gilt} \quad \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\psi(x)}{\|x\|} = 0 \quad .$$

Dazu zeigen wir zunächst:

(8) Es gibt eine Umgebung $V'_1 \subset V_1$ von 0 und eine Konstante $K > 0$, so dass

$$\|g(x)\| \leq K\|x\| \quad \text{für alle} \quad x \in V'_1 \quad \text{ist.}$$

Beweis von (8) : Wir setzen

$$c_1 := \|B^{-1} \cdot A\| \quad , \quad c_2 := \|B^{-1}\| \quad .$$

Wegen $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\varphi(x, y)}{\|(x, y)\|} = 0$ gibt es zu $\varepsilon := \frac{1}{2c_2}$ eine Umgebung

$V' \subset V_1 \times V_2$ von $(0, 0)$, so dass

$$\|\varphi(x, y)\| \leq \varepsilon \|(x, y)\| \leq \frac{1}{2c_2} (\|x\| + \|y\|)$$

für alle $(x, y) \in V'$ ist. Da g stetig ist, gibt es eine Umgebung $V'_1 \subset V_1$ von 0 , so dass der Graph von $g|_{V'_1}$ ganz in V' enthalten ist. Dann gilt für alle $x \in V'_1$:

$$\|\varphi(x, g(x))\| \leq \frac{1}{2c_2} (\|x\| + \|g(x)\|)$$

und (6) liefert nun

$$\|g(x)\| \leq c_1\|x\| + c_2\|\varphi(x, g(x))\| \leq (c_1 + \frac{1}{2})\|x\| + \frac{1}{2}\|g(x)\|,$$

also $\|g(x)\| \leq (2c_1 + 1)\|x\| = K\|x\|$ mit $K := 2c_1 + 1$. Damit ist (8) bewiesen. –

Wir zeigen nun (7) : Aus

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{\varphi(x, y)}{\|(x, y)\|} = 0$$

folgt: Zu jedem $\eta' > 0$ gibt es ein $\delta > 0$, so dass für $\|(x, y)\| < \delta$ gilt:

$$\frac{\|\varphi(x, y)\|}{\|(x, y)\|} < \eta' \quad \text{für } (x, y) \neq (0, 0) \quad , \quad \text{bzw.} \quad \|\varphi(x, y)\| < \eta' \|(x, y)\| \quad .$$

Sei $\eta > 0$ gegeben, dann nehmen wir $\eta' := \frac{\eta}{c_2 \sqrt{1 + K^2}}$.

Ist dann $\|x\| < \frac{\delta}{\sqrt{1 + K^2}}$, so gilt nach (8)

$$\|(x, g(x))\| = \sqrt{\|x\|^2 + \|g(x)\|^2} \leq \sqrt{1 + K^2} \|x\| < \delta$$

und damit

$$\|\varphi(x, g(x))\| < \eta' \|(x, g(x))\| \leq \frac{\eta}{c_2} \|x\| \quad , \quad \text{also}$$

$$\|\psi(x)\| = c_2 \|\varphi(x, g(x))\| < \eta \|x\| \quad , \quad \text{also}$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \frac{\psi(x)}{\|x\|} = 0 \quad . \quad \square$$

(38.6) Zusatz : Für die nach Satz 38.4 existierende Funktion g mit $F(x, g(x)) = 0$ gilt

$$\frac{\partial g}{\partial x}(x) = - \left(\frac{\partial F}{\partial y}(x, g(x)) \right)^{-1} \cdot \frac{\partial F}{\partial x}(x, g(x)) \quad ,$$

und da F **stetig** differenzierbar ist, folgt aus dieser Formel, dass $g : V_1 \rightarrow V_2$ sogar **stetig** differenzierbar ist.

Beweis : Siehe (F 90) . □

Bemerkung 38.10 : Aus dem Satz über implizite Funktionen folgt ein Satz, mit dem man "lokale Extrema mit Nebenbedingungen" berechnen kann. FORSTER holt dazu weit aus und definiert Untermannigfaltigkeiten des \mathbb{R}^n . Das müssen wir im nächsten Semester zwar ohnehin machen, aber wir beschränken uns zunächst mal auf **eine** Nebenbedingung, dann wird die Theorie einfacher. Man findet das in älteren Auflagen von FORSTER, Analysis 2:

Satz 38.11 : Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen und
 $f : U \longrightarrow \mathbb{R}^n$ stetig differenzierbar, und

$$M := \{ x \in U \mid f(x) = 0 \} \quad .$$

Sei $a \in M$ ein Punkt mit $\text{grad } f(a) \neq 0$. Sei $h : U \longrightarrow \mathbb{R}$ eine stetig differenzierbare Funktion, die im Punkt a ein lokales Maximum [Minimum] unter der **Nebenbedingung** $f = 0$ besitzt, d.h. es gebe eine Umgebung $V \subset U$ von a mit

$$h(a) \geq h(x) \quad [\text{ bzw. } h(a) \leq h(x)] \quad \text{für alle } x \in M \cap V \quad .$$

Dann gibt es ein $\lambda \in \mathbb{R}$, so dass

$$\text{grad } h(a) = \lambda \text{grad } f(a) \quad \text{ist.}$$

Man nennt λ einen **Lagrangeschen Multiplikator** .

Beweis : Wegen $\text{grad } f(a) \neq 0$ können wir (evtl. durch Ummumerierung der Koordinaten) erreichen :

$$\frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \neq 0 \quad .$$

Wir setzen $a =: (a', a_n)$ mit $a' := (a_1, \dots, a_{n-1})$. Nach Satz 38.4 und 38.6 gibt es eine offene Umgebung $V' \subset \mathbb{R}^{n-1}$ von a' , eine offene Umgebung $V'' \subset \mathbb{R}$ von a_n mit $V' \times V'' \subset U$ und eine stetig differenzierbare Funktion $g : V' \longrightarrow V''$, so dass

$$M \cap (V' \times V'') = \{ x \in V' \times V'' \mid x_n = g(x_1, \dots, x_{n-1}) \}$$

ist, d.h. wir können die Gleichung $f(x_1, \dots, x_{n-1}, x_n) = 0$ nach x_n auflösen. Für $(x_1, \dots, x_{n-1}) \in V'$ gilt also

$$f(x_1, \dots, x_{n-1}, g(x_1, \dots, x_{n-1})) = 0$$

und Anwendung der Kettenregel ergibt

$$(1) \quad 0 = \frac{\partial f}{\partial x_j}(a) + \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \frac{\partial g}{\partial x_j}(a') \quad \text{für } j = 1, \dots, n-1 \quad .$$

Sei nun

$$H : V' \longrightarrow \mathbb{R}, H(x_1, \dots, x_{n-1}) := h(x_1, \dots, x_{n-1}, g(x_1, \dots, x_{n-1})) \quad .$$

Da h auf M im Punkt a ein lokales Extremum besitzt, besitzt H auf $V' \subset \mathbb{R}^{n-1}$ im Punkt a' ein lokales Extremum, es gilt also nach Satz 27.5 (F 78) :

$$\frac{\partial H}{\partial x_j}(a') = 0 \quad \text{für } j \in \underline{n-1} \quad . \quad \text{Nun ist}$$

$$(2) \quad 0 = \frac{\partial H}{\partial x_j}(a') = \frac{\partial h}{\partial x_j}(a) + \frac{\partial h}{\partial x_n}(a) \cdot \frac{\partial g}{\partial x_j}(a') \quad .$$

Definieren wir

$$\lambda := \frac{\partial h}{\partial x_n}(a) \cdot \left(\frac{\partial f}{\partial x_n}(a) \right)^{-1}, \quad \text{so folgt aus (1) und (2) :}$$

$$\frac{\partial h}{\partial x_j}(a) = \lambda \frac{\partial f}{\partial x_j}(a) \quad \text{für } j \in \underline{n-1}, \quad \text{und für } j = n \text{ sowieso,}$$

also $\text{grad } h(a) = \lambda \text{grad } f(a)$. □

Für die Vorlesung verwendete Literatur

K : KONRAD KÖNIGSBERGER : Analysis 1 , 6.Auflage. Springer-Lehrbuch, J.Springer Verlag, Berlin 2003,

F : OTTO FORSTER: Analysis 2, 7.Auflage. Vieweg studium - Grundkurs Mathematik, Wiesbaden 2006,

außerdem dieses Skript :

S : ERNST BÖNECKE : Skript zur Analysis II. Hamburg 2008.

Inhalt der “Analysis II”

§	Überschrift	nachzulesen in
11	Integralrechnung	K 191 - 229, 304 , S 36 - 39
14	Taylorreihen	K 282 - 288 , S 40
16	Fourier-Reihen	K 321 - 341
21	Metrische Räume	F 1 - 12
22	Grenzwerte, Stetigkeit	F 14 - 25
23	Kompaktheit	F 26 - 34
24	Kurven im \mathbb{R}^n	F 36 - 46
25	Partielle Ableitungen	F 47 - 60
26	Totale Differenzierbarkeit	F 62 - 71
27	Taylorformel. Lokale Extrema	F 73 - 84
31	Elementare Lösungsmethoden	F 130 - 143
32	Existenz- und Eindeutigkeitssatz	F 144 - 158 , S 41 - 42
33	Lineare Differentialgleichungen	F 160 - 171
34	Differentialgleichungen 2.Ordnung	F 174 - 192
35	Lineare Differentialgleichungen mit konstanten Koeffizienten	F 194 - 206
38	Implizite Funktionen	F 86 - 99 , S 43 - 48
39	Integrale, die von einem Parameter abhängen	F 113 - 127