

## Algebra - Übungszettel 5 (Abgabe: 20.11.19)

**Aufgabe 1.** Für eine Gruppe  $G$  bezeichne  $\text{Aut}(G)$  die Gruppe der Isomorphismen von  $G$  nach  $G$  unter Komposition.

- (1) Bestimme die Gruppen  $\text{Aut}(D_4)$  und  $\text{Aut}(Q_8)$  für die Diedergruppe  $D_4$  und die Quaternionengruppe  $Q_8$ .
- (2) Betrachte den Homomorphismus

$$\gamma : G \longrightarrow \text{Aut}(G), g \mapsto \gamma_g,$$

wobei  $\gamma_g : G \rightarrow G, x \mapsto gxg^{-1}$  der Konjugationsautomorphismus ist. Zeige, dass die Untergruppe  $\text{Inn}(G) := \text{Bild}(\gamma)$  ein Normalteiler in  $\text{Aut}(G)$  ist und bestimme die Gruppe  $\text{Out}(G) := \text{Aut}(G)/\text{Inn}(G)$  für  $G = D_4$  und  $G = Q_8$ .

**Aufgabe 2.** Sei  $G$  die Symmetriegruppe der ebenen Figur



- (1) Beschreibe alle Elemente von  $G$  explizit.
- (2) Bestimme die Konjugationsklasse der Punktgruppe  $\overline{G} \leq O(2, \mathbb{R})$ .
- (3) Beweise oder widerlege: Die exakte Sequenz

$$1 \longrightarrow L_G \longrightarrow G \longrightarrow \overline{G} \longrightarrow 1$$

spaltet, so dass  $G$  also ein semidirektes Produkt von  $\overline{G}$  und  $L_G$  ist.

**Aufgabe 3.** Sei  $\mathbb{H}$  der Schiefkörper der Quaternionen. Zeige die folgenden Aussagen:

- (1) Für  $q = q_0 + q_1i + q_2j + q_3k \in \mathbb{H}$  definieren wir  $\bar{q} = q_0 - q_1i - q_2j - q_3k$ . Für  $p, q \in \mathbb{H}$ , gelten dann:

(i)  $\bar{q}q = q\bar{q} = q_0^2 + q_1^2 + q_2^2 + q_3^2$ .

(ii)  $\overline{p\bar{q}} = \bar{q}\bar{p}$ .

- (2) Die Teilmenge

$$G = \{q \in \mathbb{H} \mid q\bar{q} = 1\} \subset \mathbb{H} \setminus \{0\}$$

bildet eine Untergruppe.

- (3) Sei

$$V = \{xi + yj + zk \mid x, y, z \in \mathbb{R}\} \subset \mathbb{H}.$$

Für  $q \in G$  und  $v \in V$  gilt  $qvq^{-1} \in V$ , die Abbildung

$$\gamma_q : V \longrightarrow V, v \mapsto qvq^{-1}$$

ist  $\mathbb{R}$ -linear, und die Matrix von  $\gamma_q$  bezüglich der  $\mathbb{R}$ -Vektorraum Basis  $(i, j, k)$  von  $V$  liegt in  $\text{SO}(3, \mathbb{R})$ . Weiterhin definiert die Abbildung

$$\gamma : G \longrightarrow \text{SO}(3, \mathbb{R}), q \mapsto \gamma_q$$

einen Homomorphismus.

(4) Für  $v \in V$  mit  $v\bar{v} = 1$  und  $\theta \in \mathbb{R}$  gilt

$$q = \cos\left(\frac{\theta}{2}\right) + \sin\left(\frac{\theta}{2}\right)v \in G$$

und  $\gamma_q$  ist eine Drehung um die von  $v$  aufgespannte Achse mit Winkel  $\theta$ .

(5) Zeige, dass  $\gamma$  surjektiv ist und bestimme  $\text{Kern}(\gamma)$ .

**Aufgabe 4.** Sei  $E(2)$  die Gruppe der ebenen euklidischen Bewegungen und sei  $G \leq E(2)$  eine diskrete Untergruppe.

(1) Man finde eine Teilmenge  $F \subset \mathbb{R}^2$  mit  $\text{Sym}(F) = \{\text{id}\}$ : es gibt also keine Bewegung  $T \neq \text{id}$  mit  $T(F) = F$ .

(2) Für die Menge  $F \subset \mathbb{R}^2$  aus (1), betrachte man die Menge

$$F' = \{g.x \mid g \in G, x \in F\}.$$

Zeige:  $G \leq \text{Sym}(F')$  aber im allgemeinen  $G \neq \text{Sym}(F')$ .

(3) Zeige, dass  $F$  so gewählt werden kann, dass gilt  $G = \text{Sym}(F')$ .