

## Übungen zur Optimierung - Blatt 6

Besprechung des Übungsblattes am 31. Mai 2018

### Aufgabe 1: (Das Gauß - Newton - Verfahren)

Sei  $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  zweimal stetig differenzierbar,  $m \geq n$  und  $J := \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  mit

$$J(x) = \frac{1}{2} \|F(x)\|^2 .$$

Zur Lösung des kleinste Quadrate-Problems

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} J(x) = \min_{x \in \mathbb{R}^n} \frac{1}{2} \|F(x)\|^2 \quad (\text{KQ})$$

verwende man das sog. lokale Gauß - Newton - Verfahren, s. Algorithmus 1.

- Berechnen Sie  $J'(x)$  und  $J''(x)$ .
- Worin besteht der Unterschied zum lokalen Newton - Verfahren zur Lösung des Optimierungsproblems (KQ)?
- Geben Sie eine konvexe quadratische Funktion  $q_k : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  an, für die die Gauß - Newton - Gleichung äquivalent zu  $q'_k(d^k) = 0$  ist. Zeigen Sie, dass dann  $d^k$  eine Lösung des Problems

$$\min_{d \in \mathbb{R}^n} q_k(d)$$

ist.

- Wähle Startpunkt  $x^0$
- Für  $k = 0, 1, \dots$ 
  - STOP, falls  $F(x^k) = 0$
  - Berechne  $d^k$  durch Lösen der Gauß - Newton - Gleichung

$$F'(x^k)^T F'(x^k) d^k + F'(x^k) F(x^k) = 0 \quad (\text{GN})$$

- Setze  $x^{k+1} = x^k + d^k$

**Algorithm 1:** Lokales Gauß - Newton - Verfahren

**Aufgabe 2:** (Konvergenz des Gauß - Newton - Verfahrens)

- a) Möge das Verfahren eine gegen  $x^*$  konvergente Folge  $\{x^k\}_k$  erzeugen und sei  $F(x^*) = 0$  und  $F'(x^*)$  habe vollen Spaltenrang. Interpretieren Sie das Gauß - Newton - Verfahren als ein Newton - artiges Verfahren und zeigen Sie, dass die die Konvergenz der Folge  $q$  - superlinear ist.
- b) Betrachten Sie nun die Funktion  $F : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,

$$F(x) = \begin{pmatrix} x \\ \frac{x^2}{4} + 1 \end{pmatrix}.$$

Bestimmen Sie die globale Lösung  $x^*$  von (KQ) und zeigen Sie, dass das Gauß - Newton - Verfahren gegen  $x^*$  konvergiert für  $0 < x^0 < 2$ . Bestimmen Sie zudem die Konvergenzrate.

**Aufgabe 3 (doppelte Punkte):** (Powell - Symmetric - Broyden - Formel)

Aufdatierungsformeln für Quasi-Newton-Verfahren können über folgende Art von Optimierungsproblemen bestimmt werden:

$$\min_{H_+ \in \mathbb{R}^{n \times n}} \|H_+ - H_k\|_* \quad \text{u.d.N. } H_+ = H_+^T, H_+ s^k = y^k.$$

Hierbei seien  $H_k \in \mathbb{R}^{n \times n}$  symmetrisch,  $s^k \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ ,  $y^k \in \mathbb{R}^n$  gegeben. Je nach Wahl der Norm  $\|\cdot\|_*$  ergeben sich unterschiedliche Aufdatierungsformeln.

Im Folgenden betrachten wir die Frobeniusnorm  $\|A\|_F^2 = \sum_{i,j=1}^n A_{i,j}^2 = \text{spur}(A^T A)$  und das Problem

$$\min_{H_+ \in \mathbb{R}^{n \times n}} \|H_+ - H_k\|_F^2 \quad \text{u.d.N. } H_+ = H_+^T, H_+ s^k = y^k. \quad (*)$$

Zeigen Sie, dass die Lösung von (\*) eindeutig gegeben ist durch die Powell-symmetric-Broyden-Formel (PSB):

$$H_+^{\text{PSB}} = H_k + \frac{(y^k - H_k s^k) s^{kT} + s^k (y^k - H_k s^k)^T}{\|s^k\|^2} - \frac{(y^k - H_k s^k)^T s^k}{\|s^k\|^4} s^k s^{kT}.$$

Gehen Sie dazu schrittweise vor und zeigen Sie

- a) Das Problem (\*) besitzt höchstens eine Lösung.
- b)  $H_+^{\text{PSB}}$  ist zulässig für das Minimierungsproblem.
- c) Für jede Matrix  $A$ , welche die Nebenbedingungen erfüllt, ist

$$\|(H_+^{\text{PSB}} - H_k) v\| \leq \|(A - H_k) v\|$$

für jedes  $v \in \mathbb{R}^n$  mit  $v = s^k$  oder  $\langle v, s^k \rangle = 0$ .

- d) Verwenden Sie die vorherige Aussage um zu beweisen, dass  $H_+^{\text{PSB}}$  das Minimierungsproblem (\*) löst.

Hinweis: Für die Frobeniusnorm einer Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  gilt mit einer beliebigen Orthonormalbasis  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  des  $\mathbb{R}^n$

$$\|A\|_F^2 = \sum_{i=1}^n \|Av_i\|^2.$$

**Aufgabe 4:** (Globales Newton - Verfahren für Optimierungsprobleme)

Implementieren Sie das globale Newtonverfahren und verwenden Sie als Abbruchkriterium

$$\|J'(x^k)\| \leq 10^{-6}$$

bzw. brechen Sie nach maximal 200 Iterationen ab. Wählen Sie zunächst  $\beta = 0.5$ ,  $\sigma = 10^{-4}$ ,  $t_1 = t_2 = 10^{-6}$  sowie  $p = 0.1$ .

Testen Sie es anhand von 3 Funktionen:

- a) Die Rosenbrock - Funktion mit Startpunkt  $x^0 = (-1.2, 1)^T$ .
- b) Die Gauß - Funktion  $J : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  ausgehend von  $x^0 = (0.4, 1, 0)$ . Dabei ist

$$J(x) = \sum_{i=1}^{15} \left[ x_1 \exp\left(-\frac{x_2(t_i - x_3)^2}{2}\right) - y_i \right]^2, \quad t_i = \frac{8-i}{2}$$

und die Parameter  $y_i$ ,  $i = 1, \dots, 15$  gegeben als

$i \in$	{1, 15}	{2, 14}	{3, 13}	{4, 12}	{5, 11}	{6, 10}	{7, 9}	{8}
$y_i$	0.0009	0.0044	0.0175	0.0540	0.1295	0.2420	0.3521	0.3989

- c) Die Wood - Funktion \*  $J : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$ ,

$$J(x) = 100(x_2 - x_1^2)^2 + (1 - x_1)^2 + 90(x_4 - x_3^2)^2 + (1 - x_3)^2 + 10(x_2 + x_4 - 2)^2 + 0.1(x_2 - x_4)^2$$

mit Startpunkt  $(-3, -1, -3, 1)^T$ .

Haben Sie ein Minimum gefunden? (Bemerkung: Das lokale Verfahren findet weder für die Gauß - noch für die Wood - Funktion ein Minimum.) Welchen Einfluss hat die Wahl der Parameter  $t_1$ ,  $t_2$ ,  $p$ ? Ändert sich etwas an Ihrer Beobachtung für die Wood-Funktion, wenn Sie den Newton - Gleichung nicht exakt lösen sondern stattdessen eine modifizierte Cholesky - Zerlegung (mit  $\mu = 10^{-6}$ ) verwenden?

Hinweis: Verwenden Sie die Matlab-Vorlage blatt06.m, welche Sie aus Stine herunterladen können und beachten Sie die Vorgaben. Schicken Sie Ihre Lösung per Email mit dem Betreff "Optimierung - Blatt 6" spätestens am Mittwoch, den 30.5. an Frau Herberg (evelyn.herberg(at)uni-hamburg.de). Nennen Sie ihre Datei blatt06.xy.m, wobei xy für Ihren Vornamen steht.

\*Achtung: Auf dem Blatt 5 war die Woodfunktion falsch definiert. In der Matlabvorlage ist die korrigierte Formel implementiert.