

V0 Kompl. Fktn 23.1.10

$w = \frac{1}{z}$

$z = re^{i\varphi} \Rightarrow w = \frac{1}{r} e^{-i\varphi}$

$w = \frac{1}{z} = \frac{az+b}{cz+d}$
 $\left| \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \right| \neq 0$

Apr 23-09:04

1.2 Die Möbius-Transformation

Definition: Abbildungen der Form $w = T(z) = \frac{az+b}{cz+d}$, $ad \neq bc$, $\frac{a}{b} \neq \frac{c}{d}$

nennt man **Möbius-Transformationen**.

Eigenschaften der Möbius-Transformationen: $z_1 = -\frac{d}{c}$, $z_2 = -\frac{b}{a}$

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \sim \frac{1}{\lambda} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$

Apr 23-09:20

$w = \frac{az+b}{cz+d}$, $(z+d)w = az+bd$
 $z(cw-d) = b-dw$, $z = \frac{dw-b}{-cw+d}$

Eigenschaften der Möbius-Transformationen: (Fortsetzung)

3) Eine Möbius-Transformation ist auf \mathbb{C}^* bijektiv und die Umkehrfunktion lautet:

$$T^{-1}(w) = \frac{dw-b}{-cw+d} = \frac{d-bw}{-c+dw}$$

$T^{-1}(\frac{a}{c}) = \infty$
 $T^{-1}(\infty) = -\frac{d}{c}$

Beachte: Es besteht eine Analogie zur Invertierung einer (2×2) -Matrix

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

Apr 23-09:25

$w = \frac{1}{z} = P(\tilde{x}(P^{-1}(z)))$

$\tilde{x}: S^2 \rightarrow S^2$
 $0 \rightarrow 0$

$P^{-1}\left(\frac{1}{z}\right) = P^{-1}(P(\tilde{x}(P^{-1}(z)))) = \tilde{x}(P^{-1}(z))$
z.B. & kreistreu

Apr 23-09:41

sowie

$$x = P^{-1}(z) = \left(\frac{z+\bar{z}}{z\bar{z}+1}, \frac{z-\bar{z}}{i(z\bar{z}+1)}, \frac{z\bar{z}-1}{z\bar{z}+1} \right)^T$$

$\tilde{x} := P^{-1}\left(\frac{1}{z}\right)$

$$= \left(\frac{\frac{1}{z} + \frac{1}{\bar{z}}}{\frac{1}{z\bar{z}} + 1}, \frac{\frac{1}{z} - \frac{1}{\bar{z}}}{i\left(\frac{1}{z\bar{z}} + 1\right)}, \frac{\frac{1}{z\bar{z}} - 1}{\frac{1}{z\bar{z}} + 1} \right)^T$$

$$= \left(\frac{\bar{z} + z}{1 + z\bar{z}}, \frac{\bar{z} - z}{i(1 + z\bar{z})}, \frac{1 - z\bar{z}}{1 + z\bar{z}} \right)^T$$

Apr 23-09:48

Beispiel: Gesucht ist die Möbius-Transformation mit

$$\begin{matrix} z_i & | & 1 & i & 0 \\ w_i & | & i & -i & 0 \end{matrix}$$

Dann ist die zugehörige eindeutige Möbius-Transformation definiert durch

$$\frac{w-i}{w+i} : \frac{0-i}{0+i} = \frac{z-1}{z-i} : \frac{0-1}{0-i}$$

Apr 23-10:06

Beispiel: (Fortsetzung)

Information ergibt die Darstellung

$$w = \frac{(1+i)z}{(1+i)z-2i}$$

$$\begin{pmatrix} 1+i & 0 \\ 1+i & -2 \end{pmatrix}$$

Definition:

Apr 23-10:09

huv

$$(z-z_0)(\bar{z}'-\bar{z}_0) = R^2$$

$$R e^{i\varphi} \cdot \frac{R}{r} e^{-i\varphi} = R^2$$

$$\Rightarrow z-z_0 \parallel z'-z_0$$

$$|z-z_0| |z'-z_0| = R^2$$

Apr 23-10:09

Beispiel: Gesucht ist eine Möbius-Transformation mit

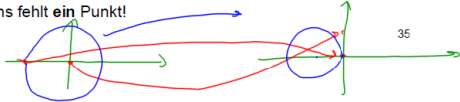
$$|z| = 2 \rightarrow |w+1| = 1$$

$$z_1 = -2 \rightarrow w_1 = 0$$

$$z_2 = 0 \rightarrow w_2 = i$$

Eine Möbius-Transformation ist eindeutig bestimmt, falls die Transformation von drei Punkten festgelegt ist.

Problem: Uns fehlt ein Punkt!



Apr 23-10:16

Beispiel: Gesucht ist eine Möbius-Transformation mit

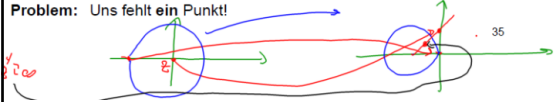
$$|z| = 2 \rightarrow |w+1| = 1$$

$$z_1 = -2 \rightarrow w_1 = 0$$

$$z_2 = 0 \rightarrow w_2 = i$$

Eine Möbius-Transformation ist eindeutig bestimmt, falls die Transformation von drei Punkten festgelegt ist.

Problem: Uns fehlt ein Punkt!



Apr 23-10:18

$$w_3 = \frac{1}{2}(-1+i)$$

Die Dreipunktformel lautet:

$$\left(\frac{w-0}{w-i}\right) : \left(\frac{\frac{1}{2}(-1+i)-0}{\frac{1}{2}(-1+i)-i}\right) = \left(\frac{z+2}{z-0}\right) : \left(\frac{z_3+2}{z_3-0}\right)$$

$$(w_3+1) \frac{(i+\bar{1})}{1-i} = 1^2 \Rightarrow w_3 = \frac{1}{2}(-1+i)$$

Apr 23-10:21