

**Aufgabe 1)** Gegeben sei das lineare System

$$\mathbf{y}'(t) = A\mathbf{y}(t) = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & \gamma & 2 & 3 \\ -1 & 0 & \gamma & 0 \\ -1 & 0 & 0 & -4 \end{pmatrix} \mathbf{y}(t).$$

- a) Untersuchen Sie das Stabilitätsverhalten des stationären Punktes  $(0, 0, 0, 0)^T$  in Abhängigkeit vom Parameter  $\gamma \in \mathbb{R}$ .
- b) Bestimmen Sie die allgemeine Lösung des Systems für  $\gamma = 0$ .

**Lösungsskizze zur Aufgabe 1)**

- a) Entwicklung nach der zweiten Spalte ergibt das Charakteristische Polynom:

$$\begin{aligned} P(\lambda) &= (\gamma - \lambda) \det \begin{pmatrix} -1 - \lambda & 0 & 2 \\ -1 & \gamma - \lambda & 0 \\ -1 & 0 & -4 - \lambda \end{pmatrix} \\ &= (\gamma - \lambda)^2 [(-1 - \lambda)(-4 - \lambda) + 2]. \\ &= (\gamma - \lambda)^2 (\lambda^2 + 5\lambda + 6) = (\gamma - \lambda)^2 (\lambda + 2)(\lambda + 3) \end{aligned}$$

Eigenwerte :  $\lambda_1 = \lambda_2 = \gamma$ ,  $\lambda_3 = -2$   $\lambda_4 = -3$  **[2 Punkte]**

$\gamma < 0 \iff$  Realteil aller Eigenwerte  $< 0 \implies$  (asympt.) stabil **[1 Punkt]**

$\gamma > 0 \iff \lambda_1 > 0$  : instabil **[1 Punkt]**

$\gamma = 0 \implies \lambda_1 = 0, \lambda_2 = 0$

Eigenraum zum doppelten EW Null:

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff v_4 = v_3 = v_1 = 0$$

Einzigste Eigenvektorrichtung:

$$v^{[1]} := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

Der Eigenraum des algebraisch zweifachen Eigenwertes Null hat die Dimension eins. Die Nulllösung ist instabil. **[2 Punkte]**

- b) Hauptvektor zum Eigenwert Null:

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & -4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \\ w_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \iff w_4 = w_1 = 0, w_3 = 0.5$$

Hauptvektor zum Beispiel:

$$W = v^{[2]} := \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0.5 \\ 0 \end{pmatrix}. \quad [1 \text{ Punkt}]$$

Eigenvektor zum EW  $\lambda_3 = -2$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Erste und vierte Zeile:  $v_4 = -\frac{1}{2}v_1$

Dritte Zeile:  $v_3 = \frac{1}{2}v_1$

Zweite Zeile:  $v_1 + 2v_2 + v_1 - \frac{3}{2}v_1 = 0 \iff v_2 = -\frac{1}{4}v_1$

Wir können also als Eigenvektor zum EW  $\lambda_3 = -2$  den Vektor

$$v^{[3]} := \begin{pmatrix} -4 \\ 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ wählen.} \quad [1 \text{ Punkt}]$$

Eigenvektor zum EW  $\lambda_4 = -3$ :

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 & 2 \\ 1 & 3 & 2 & 3 \\ -1 & 0 & 3 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Erste und vierte Zeile:  $v_4 = -v_1$

Dritte Zeile:  $v_3 = \frac{1}{3}v_1$

Zweite Zeile:  $v_1 + 3v_2 + \frac{2}{3}v_1 - 3v_1 = 0 \iff v_2 = \frac{4}{9}v_1$

Wir können also als Eigenvektor zum EW  $\lambda_4 = -3$  den Vektor

$$v^{[4]} := \begin{pmatrix} 9 \\ 4 \\ 3 \\ -9 \end{pmatrix} \text{ wählen.} \quad [1 \text{ Punkt}]$$

Die allgemeine Lösung ist

$$\mathbf{y}(t) = c_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} 0 \\ t \\ 0.5 \\ 0 \end{pmatrix} + c_3 e^{-2t} \begin{pmatrix} -4 \\ 1 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} + c_4 e^{-3t} \begin{pmatrix} 9 \\ 4 \\ 3 \\ -9 \end{pmatrix} \quad [1 \text{ Punkt}]$$

**Aufgabe 2)**

a) Gegeben sei die Anfangswertaufgabe

$$y'' - 2y' + y = \sin(4t) + te^{-t}, \text{ für } t > 0, \quad y(0) = 1, y'(0) = 0.$$

In welche algebraische Gleichung läßt sich die Anfangswertaufgabe durch die Laplace-Transformation überführen?

Bitte belegen Sie Ihre Antwort durch Zwischenrechnungen.

b) Es sei  $F(s) = \frac{1}{s(s-1)^2}$  die Laplace-transformierte der Funktion

$$f: \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}, \quad f: t \mapsto f(t).$$

Bestimmen Sie  $f(t)$ .

**Lösung:**

a)  $y \bullet \circ Y, \quad y' \bullet \circ sY - y(0) = sY - 1, \quad [1 \text{ Punkt}]$

$y'' \bullet \circ s^2Y - s - y'(0) = s^2Y - s, \quad [1 \text{ Punkt}]$

$\sin(4t) \bullet \circ \frac{4}{s^2 + 16}, \quad t \bullet \circ \frac{1}{s^2}, \quad e^{-t} \bullet \circ \frac{1}{(s+1)^2}. \quad [2 \text{ Punkte}]$

Die AWA geht über in

$$(s^2 - 2s + 1)Y + 2 - s = \frac{4}{s^2 + 16} + \frac{1}{(s+1)^2}. \quad [1 \text{ Punkt}]$$

b) Der PBZ-Ansatz

$$\frac{as + b}{s^2 - 2s + 1} + \frac{c}{s} = \frac{1}{s(s-1)^2} \quad [1 \text{ Punkt}]$$

liefert

$$cs^2 - 2cs + c + as^2 + bs = 1 \iff c = -a, 2c = b, c = 1. \quad [1 \text{ Punkt}]$$

$$\frac{2-s}{(s-1)^2} + \frac{1}{s} = \frac{1}{(s-1)^2} - \frac{s-1}{(s-1)^2} + \frac{1}{s} \quad [1 \text{ Punkt}]$$

$$= \frac{1}{(s-1)^2} - \frac{1}{s-1} + \frac{1}{s} \circ \bullet te^t - e^t + 1. \quad [2 \text{ Punkte}]$$