

Dr. Hanna Peywand Kiani

Hörsaalübung 6 Analysis III für Studierende der Ingenieurwissenschaften

Infos/ Lehrmaterial unter

<http://www.math.uni-hamburg.de/teaching/export/tuhh/index.html>

Bereichsintegrale, Transformationssatz,

Die ins Netz gestellten Kopien der Anleitungsfolien sollen nur die Mitarbeit während der Veranstaltung erleichtern. Ohne die in der Veranstaltung gegebenen zusätzlichen Erläuterungen sind diese Unterlagen unvollständig (z. Bsp. fehlen oft wesentliche Voraussetzungen). Tipp- oder Schreibfehler, die rechtzeitig auffallen, werden nur mündlich während der Veranstaltung angesagt. Eine Korrektur im Netz erfolgt NICHT!

Eine Veröffentlichung dieser Unterlagen an anderer Stelle ist untersagt!

Für immer feinere Unterteilung sollte das Ganze gegen die Masse gehen.

$$\sum_i \sum_j \rho(x_i, y_j) F_{ij} \longrightarrow \int_D \rho(x, y) d(x, y)$$

Allgemeiner sei $D \subset \mathbb{R}^n$, $f : D \rightarrow \mathbb{R}$, : Die Größe $f(\mathbf{x})$ wird über den Bereich D „aufsummiert“.

Speziell für $f = 1$ erhält man im \mathbb{R}^2 bzw. \mathbb{R}^3

$$\int_D 1 d\mathbf{x} = \text{Flächen- bzw. Volumeninhalt von } D$$

Analog partieller Ableitungen : immer nur eine aktuelle Variable

Integration wie im \mathbb{R}^1

Beispiel 1:

$f(x, y) = xy$ soll über

$$D := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 : x^2 + y^2 \leq 1, x, y \geq 0 \right\}$$

integriert werden.

Ziel: Beschreibe Bereich durch Angabe von obere und untere Schranken von x und y . Zum Beispiel

$$0 \leq x \leq 1, \quad 0 \leq y \leq \sqrt{1 - x^2}$$

oder

$$0 \leq y \leq 1, \quad 0 \leq x \leq \sqrt{1 - y^2}$$

Im unteren Fall:

$$\begin{aligned}\int_D f(x, y) d\mathbf{x} &= \int_0^1 \int_0^{\sqrt{1-y^2}} yx \, dx \, dy \\ &= \int_0^1 y \left[\frac{x^2}{2} \right]_0^{\sqrt{1-y^2}} dy = \int_0^1 y \left(\frac{\sqrt{1-y^2}^2}{2} - \frac{0^2}{2} \right) dy \\ &= \frac{1}{2} \int_0^1 y - y^3 \, dy\end{aligned}$$

ACHTUNG: $\int_0^{\sqrt{1-y^2}} \int_0^1 f(x, y) \, dy \, dx$ ist UNSINN!

Zum Beispiel: Fläche Viertelkreis

$$\int_0^{\sqrt{1-y^2}} \int_0^1 1 \, dy \, dx = \int_0^{\sqrt{1-y^2}} [y]_0^1 \, dx = [x]_0^{\sqrt{1-y^2}}$$

Normalbereich im \mathbb{R}^2

$$a \leq x \leq b, \quad h(x) \leq y \leq g(x) \quad \text{bzw.} \quad a \leq y \leq b, \quad h(y) \leq x \leq g(y)$$

Normalbereich im \mathbb{R}^3

$$a \leq x \leq b, \quad h(x) \leq y \leq g(x), \quad \tilde{h}(x, y) \leq z \leq \tilde{g}(x, y) \quad \text{bzw. permutiert}$$

Integration z.B.

$$\int_a^b \int_{h(x)}^{g(x)} \int_{\tilde{h}(x,y)}^{\tilde{g}(x,y)} f(x, y, z) dz dy dx$$

Volumen, Masse, Schwerpunkt, Trägheitsmoment

$D \subset \mathbb{R}^2$ bzw \mathbb{R}^3 kompakt, meßbar, $\rho(\mathbf{x})$ Massendichte

Volumen (Flächeninhalt): $V = \int_D 1 d\mathbf{x}$

Masse: $M = \int_D \rho(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$

Schwerpunkt: $X_s = \frac{\int_D \rho(\mathbf{x}) \mathbf{x} d\mathbf{x}}{\int_D \rho(\mathbf{x}) d\mathbf{x}}$ (komponentenweise)

Trägheitsmoment:

$$\Theta_A = \int_D \rho(\mathbf{x}) a^2(\mathbf{x}) d\mathbf{x} \quad a(\mathbf{x}) = \text{Abstand von } \mathbf{x} \text{ zur Achse } A$$

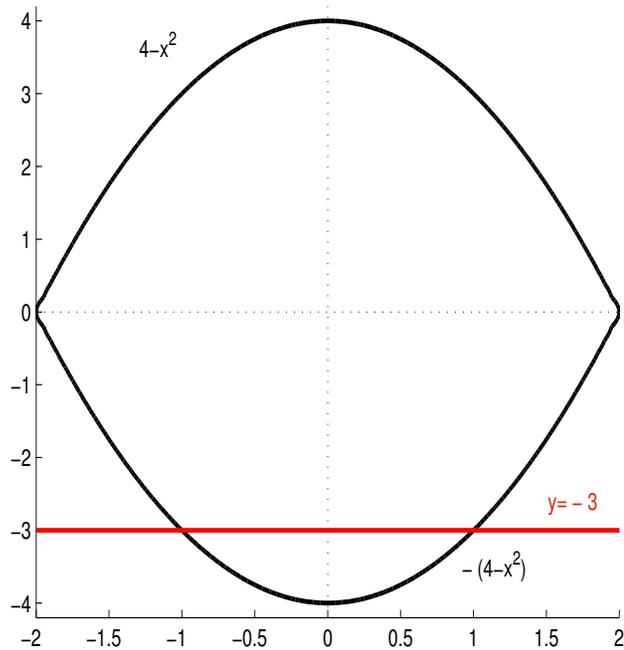
Beispiele für Abstände:

Abstand zur z -Achse im \mathbb{R}^3 : $\sqrt{x^2 + y^2}$.

Abstand zur x -Achse im \mathbb{R}^2 : $\sqrt{y^2} = |y|$.

Beispiel 2: Gegeben sei die Menge

$$D := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 : -2 \leq x \leq 2, y^2 \leq (4 - x^2)^2, y \geq -3 \right\}.$$



Schreiben Sie D als Vereinigung von Normalbereichen.

Berechnen Sie den Flächeninhalt und den Schwerpunkt von D bei homogener Dichte $\rho = 3$.

$$D = D_1 \cup D_2 \cup D_3$$

$$D_1 : -2 \leq x \leq -1, \quad x^2 - 4 \leq y \leq 4 - x^2$$

$$D_2 : -1 \leq x \leq 1, \quad -3 \leq y \leq 4 - x^2$$

$$D_3 : 1 \leq x \leq 2, \quad x^2 - 4 \leq y \leq 4 - x^2$$

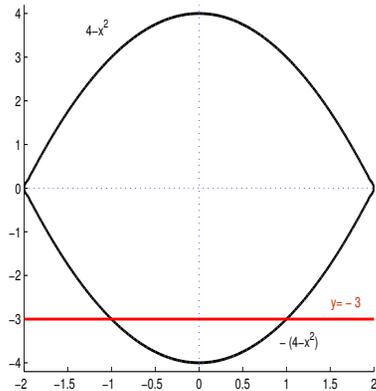
Fläche: $F = 2 \left[\int_0^1 \int_{-3}^{4-x^2} 1 \, dy \, dx + \int_1^2 \int_{x^2-4}^{4-x^2} 1 \, dy \, dx \right]$

$$= 2 \left(\int_0^1 (7 - x^2) \, dx + \int_1^2 (8 - 2x^2) \, dx \right)$$

$$= 2 \left(\left[7x - \frac{x^3}{3} \right]_0^1 + \left[8x - \frac{2x^3}{3} \right]_1^2 \right)$$

$$= 2 \left(7 - \frac{1}{3} + 16 - \frac{16}{3} - 8 + \frac{2}{3} \right) = 2 \cdot \left(15 - \frac{15}{3} \right) = 20.$$

$$\text{Masse : } M = \int_D \rho d(x, y) = 3 \int_D 1 d(x, y) = 3 \times \text{Fläche} = 3F$$



$$x_s = \frac{1}{M} \int_D x \cdot \rho(x, y) d(x, y) = 0 \text{ (Symmetrie)}$$

$$y_s = \frac{1}{M} \int_D y \cdot \rho(x, y) d(x, y), \quad \text{wobei } \int_D = \int_{D_1} + \int_{D_2} + \int_{D_3}$$

$$\text{Es gilt } \int_{D_1} y \cdot \rho(x, y) = \int_{D_3} y \cdot \rho(x, y) = 0 \text{ (Symmetrie).}$$

Also erhält man

$$y_s = \frac{1}{M} \int_{-1}^1 \int_{-3}^{4-x^2} \rho \cdot y \, dy \, dx \left(= \frac{2}{M} \int_0^1 \int_{-3}^{4-x^2} \rho \cdot y \, dy \, dx \right)$$

$$= \frac{1}{\rho \cdot F} \int_{-1}^1 \int_{-3}^{4-x^2} \rho \cdot y \, dy \, dx = \frac{1}{F} \int_{-1}^1 \int_{-3}^{4-x^2} 1 \cdot y \, dy \, dx$$

$$= \frac{1}{20}$$

$$= \frac{1}{40} \int_{-1}^1 ((16 - 8x^2 + x^4 - 9) \, dx$$

$$= \frac{1}{40} \left(\left[\frac{x^5}{5} - \frac{8x^3}{3} + 7x \right]_{-1}^1 \right)$$

$$= \frac{1}{40} \left(\frac{1}{5} - \frac{8}{3} + \frac{35}{5} - \left(-\frac{1}{5} + \frac{8}{3} - \frac{35}{5} \right) \right) = \frac{68}{300}$$

Beispiel 3: Zu berechnen sei das Integral einer stetigen Funktion $f(x, y)$ über den

halben Kreisring $R : 4 \leq x^2 + y^2 \leq 9, \quad x \leq 0.$

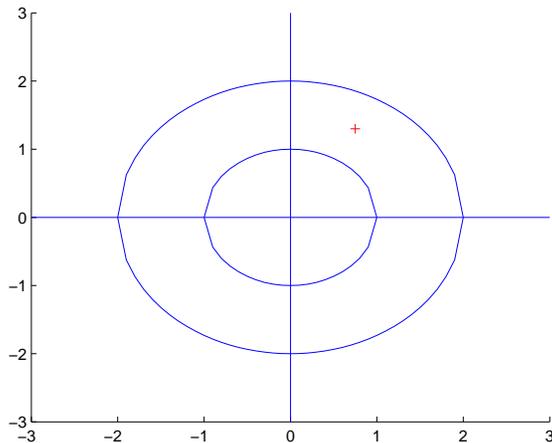
Berechnung in kartesischen Koordinaten umständlich!

In Polarkoordinaten $x = r \cos(\phi), y = r \sin(\phi)$ gilt:

$R :$

Das Gebiet ist viel einfacher.

ABER: Koordinatenwechsel / Substitution nötig!



Transformationssatz:

Zur Erinnerung: im \mathbb{R}^1 gilt

$$\int_{\phi(a)}^{\phi(b)} f(x) dx = \int_a^b f(\phi(u)) \cdot \phi'(u) du \quad (\phi'(u) \neq 0, \quad \forall x \in]a, b[)$$

Unter den in der Vorlesung angegebenen Voraussetzungen an Φ und D und f gilt hier:

$$\int_{\Phi(D)} f(\mathbf{x}) d(\mathbf{x}) = \int_D f(\Phi(\mathbf{u})) \cdot |\det J\Phi(\mathbf{u})| d\mathbf{u} \quad (|\det J\Phi(\mathbf{u})| \neq 0, \quad \forall \mathbf{x} \in D^\circ)$$

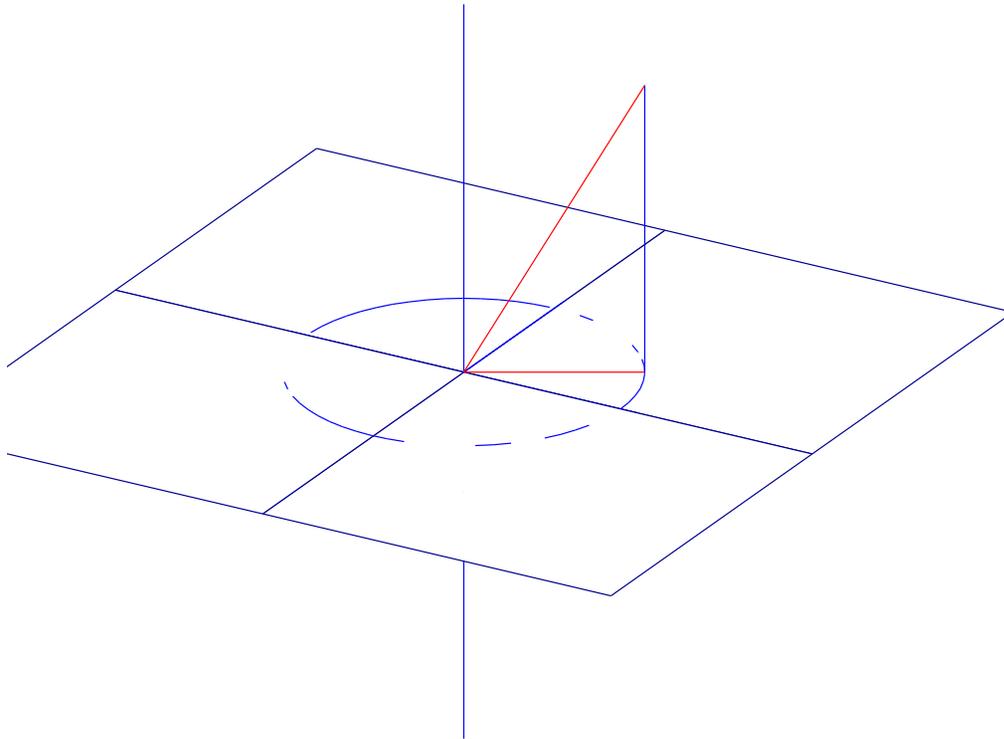
Polarkoordinaten

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \Phi(\mathbf{u}) = \Phi \begin{pmatrix} r \\ \varphi \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos(\varphi) \\ r \sin(\varphi) \end{pmatrix}$$

$$|\det(J\Phi(r, \varphi))| = r$$

Kugelkoordinaten $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \Phi(\mathbf{u}) = \Phi \begin{pmatrix} r \\ \varphi \\ \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos(\varphi) \cos(\theta) \\ r \sin(\varphi) \cos(\theta) \\ r \sin(\theta) \end{pmatrix}$

$|\det(J\Phi(r, \varphi))| = r^2 \cos(\theta).$



$r =$

$z =$

$R =$

$x =$

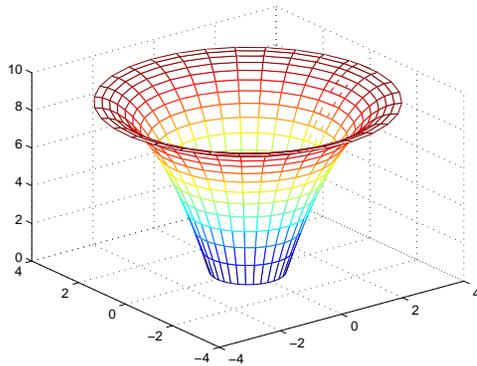
$y =$

Zylinderkoordinaten

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \Phi(\mathbf{u}) = \Phi \begin{pmatrix} r \\ \varphi \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos(\varphi) \\ r \sin(\varphi) \\ z \end{pmatrix}$$

$$|\det(J\Phi(r, \varphi, z))| = \begin{vmatrix} \cos(\varphi) & -r \sin(\varphi) & 0 \\ \sin(\varphi) & r \cos(\varphi) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = r$$

Im Beispiel 4: $1 \leq x^2 + y^2 \leq 16, 0 \leq z \leq 9 - (4 - \sqrt{x^2 + y^2})^2$



Elliptische Kugelkoordinaten

Zum Beispiel bei $\Phi(D) = \left(\frac{x}{a}\right)^2 + \left(\frac{y}{b}\right)^2 + \left(\frac{z}{c}\right)^2 \leq 1$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \Phi(\mathbf{u}) = \Phi \begin{pmatrix} r \\ \varphi \\ \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ar \cos(\varphi) \cos(\theta) \\ br \sin(\varphi) \cos(\theta) \\ cr \sin(\theta) \end{pmatrix}$$

$$|\det(J\Phi(r, \varphi))| = abcr^2 \cos(\theta)$$

Im Beispiel 7: Rotationsellipsoid

$$E = \{(x, y, z)^T : x^2 + y^2 + z^2/4 \leq 1\}.$$

Elliptische Kugelkoordinaten:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \Phi(\mathbf{u}) = \Phi \begin{pmatrix} r \\ \varphi \\ \theta \end{pmatrix} =$$

$$\det(J(\Phi)) =$$

Elliptische Zylinderkoordinaten: analog

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \Phi(\mathbf{u}) = \Phi \begin{pmatrix} r \\ \varphi \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} ar \cos(\varphi) \\ br \sin(\varphi) \\ z \end{pmatrix}$$

$$|\det(J\Phi(r, \varphi))| = \begin{vmatrix} a \cos(\varphi) & -ra \sin(\varphi) & 0 \\ b \sin(\varphi) & rb \cos(\varphi) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = abr$$

Beispiel 6:

Gegeben ist ein Turm mit elliptischem Grundriss:

$$T := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : , 0 \leq \left(\frac{x}{4}\right)^2 + \left(\frac{y}{3}\right)^2 \leq 25, \quad 0 \leq z \leq 20 \right\}.$$

Nun zur Integration!

Im Beispiel 3 war $f(x, y)$ zu integrieren über den halben Kreisring

$$R : 4 \leq x^2 + y^2 \leq 9, \quad x \leq 0$$

In Polarkoordinaten:

$$r \in \quad \phi \in$$

Zum Beispiel für $f(x, y) = \frac{1}{x^2 + y^2}$

$$\begin{aligned} \int_R f(x, y) d(x, y) &= \int_R \frac{1}{x^2 + y^2} d(x, y) = \int \int \frac{1}{r^2} d\phi dr \\ &= \int \frac{1}{r} [\quad] dr \\ &= \pi \int \frac{1}{r} dr = \pi(\ln(3) - \ln(2)). \end{aligned}$$

Beispiel 4: Es sei $f(x, y) = z \cdot (x + y)^2$ zu integrieren über

$$D : 1 \leq x^2 + y^2 \leq 16, 0 \leq z \leq 9 - (4 - \sqrt{x^2 + y^2})^2$$

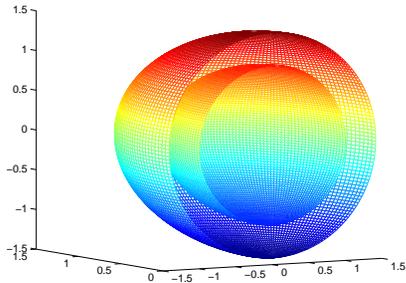
Zylinderkoordinaten:

$$\begin{aligned} \int_D z \cdot (x + y)^2 d(x, y, z) &= \int \int \int z (r \cos(\phi) + r \sin(\phi))^2 \dots d\phi dz dr \\ &= \int \int \int z (r^2 \cos^2(\phi) + 2r^2 \cos(\phi) \sin(\phi) + r^2 \sin^2(\phi)) \dots d\phi dz dr \\ &= \pi \int_1^4 r^3 [z^2]_0^{9-(4-r)^2} dr = \pi \int_1^4 r^3 (9 - (4 - r)^2)^2 dr \end{aligned}$$

Beispiel 5:

Gegeben der wie folgt beschriebene Teil D einer Kugelschale mit homogener Massendichte $\rho = 2$:

$$D := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : 1 \leq x^2 + y^2 + z^2 \leq 2, y \geq 0 \right\}.$$



Zu berechnen: Das Trägheitsmoment bzgl. der z -Achse

Hinweis: $\cos^3(\alpha) = \frac{1}{4} \cdot (3 \cdot \cos(\alpha) + \cos(3\alpha))$

Lösung:)

Übergang zu Kugelkoordinaten:

$$1 \leq x^2 + y^2 + z^2 \leq 2 :$$

$$y \geq 0 :$$

$$\Phi : \begin{cases} r \in & , \phi \in & , \theta \in \\ \begin{pmatrix} r \\ \phi \\ \theta \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} r \cos \phi \cos \theta \\ r \sin \phi \cos \theta \\ r \sin \theta \end{pmatrix} \end{cases}$$

Die Determinante der Transformation ist aus der Vorlesung bekannt:

$$J\Phi = \begin{pmatrix} \cos \phi \cos \theta & -r \sin \phi \cos \theta & -r \cos \phi \sin \theta \\ \sin \phi \cos \theta & r \cos \phi \cos \theta & -r \sin \phi \sin \theta \\ \sin \theta & 0 & r \cos \theta \end{pmatrix}, \det J\Phi = r^2 \cos \theta$$

$$\Theta_z = \int_D \rho \cdot (a_z(x, y, z))^2 d(x, y, z)$$

$$a_z(x, y, z) := \text{Abstand zur } z\text{-Achse} = \sqrt{x^2 + y^2}.$$

$$x^2 + y^2 = r^2 \cos^2(\varphi) \cos^2(\theta) + r^2 \sin^2(\varphi) \cos^2(\theta) = r^2 \cos^2(\theta)$$

$$\Theta_z = \int_D \rho \cdot (a_z(x, y, z))^2 d(x, y, z)$$

$$= \int_1^{\sqrt{2}} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \int_0^{\pi} 2r^2 \cos^2(\theta) \cdot r^2 \cos(\theta) \cdot 1 d\varphi d\theta dr$$

$$= \int_1^{\sqrt{2}} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \int_0^{\pi} r^4 \cos^3(\theta) 2 d\varphi d\theta dr$$

Also mit dem Tipp

$$\cos^3(\alpha) = \frac{1}{4} \cdot (3 \cdot \cos(\alpha) + \cos(3\alpha))$$

$$\Theta_z = 2\pi \int_1^{\sqrt{2}} \int_{-\pi/2}^{\pi/2} r^4 \left(\frac{1}{4} \cdot (3 \cdot \cos(\theta) + \cos(3\theta)) \right) d\theta dr$$

Alternative Rechnung/Schreibweise

$$\begin{aligned}\Theta_z &= \left(\int_1^{\sqrt{2}} r^4 dr \right) \cdot \left(\int_{-\pi/2}^{\pi/2} \cos^3(\theta) d\theta \right) \cdot \left(\int_0^\pi 2 d\varphi \right) \\ &= \frac{2\pi}{5} (\sqrt{2}^5 - 1^5) \cdot \int_{-\pi/2}^{\pi/2} \left(\frac{3}{4} \cos(\theta) + \frac{1}{4} \cos(3\theta) \right) d\theta \\ &= \frac{2\pi}{5} (4\sqrt{2} - 1) \cdot \left[\frac{3}{4} \sin(\theta) + \frac{1}{12} \sin(3\theta) \right]_{-\pi/2}^{\pi/2} \\ &= \frac{2\pi}{5} (4\sqrt{2} - 1) \cdot \left(\frac{3}{4} \sin\left(\frac{\pi}{2}\right) + \frac{1}{12} \sin\left(\frac{3\pi}{2}\right) - \frac{3}{4} \sin\left(-\frac{\pi}{2}\right) + \frac{1}{12} \sin\left(-\frac{3\pi}{2}\right) \right) \\ &= \frac{2\pi}{5} (4\sqrt{2} - 1) \cdot \left(\frac{3}{2} - \frac{1}{6} \right) = \frac{2\pi}{5} \frac{8}{6} (4\sqrt{2} - 1) = \frac{8\pi}{15} (4\sqrt{2} - 1).\end{aligned}$$

Beispiel 6 :

Gegeben ist ein Behälter im Form eines Turms mit elliptischem Grundriss:

$$T := \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 : , 0 \leq \left(\frac{x}{4}\right)^2 + \left(\frac{y}{3}\right)^2 \leq 25, \quad 0 \leq z \leq 20 \right\}.$$

Die Dichte eines Stoffes im Turm wird modelliert durch $\rho(x, y, z) = \frac{1}{1 + z^2}$.

Zu berechnen: Masse des Stoffes im Turm.

Lösung: Koordinatentransformation

Elliptische Zylinderkoordinaten: $x = 4r \cos(\varphi)$, $y = 3r \sin(\varphi)$, $z = z$.

Für die Jacobi-Matrix J der Koordinatentransformation gilt

$$\det \mathbf{J} = \det \begin{pmatrix} 4 \cos(\varphi) & -4r \sin(\varphi) & 0 \\ 3 \sin(\varphi) & 3r \cos(\varphi) & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} =$$

Für die Parameter gilt: $r \in [0, 5]$, $\varphi \in [0, 2\pi]$, $z \in [0, 20]$.

Für die Masse erhält man daher

$$M = \int_0^5 \int_0^{20} \int_0^{2\pi} \rho(r, \varphi, z) 12r \, d\varphi \, dz \, dr =$$

$$= 24\pi \int_0^{20} \int_0^5 \frac{1}{1+z^2} r \, dr \, dz =$$

$$= 300\pi \int_0^{20} \frac{1}{1+z^2} \, dz = 300\pi \arctan(20).$$

Bei Bedarf vor Ort: Beispiel 7

Gegeben sei das Rotationsellipsoid

$$E = \{(x, y, z)^T : x^2 + y^2 + z^2/4 \leq 1\}.$$

Berechnen Sie das Volumenintegral

$$\int_E (3z^2 - x^2 - y^2) d(x, y, z).$$

Elliptische Kugelkoordinaten:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \Phi(u) = \Phi \begin{pmatrix} r \\ \varphi \\ \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r \cos(\varphi) \cos(\theta) \\ r \sin(\varphi) \cos(\theta) \\ 2r \sin(\theta) \end{pmatrix}$$

$$\det(J(\Phi)) =$$

Zu integrieren $3z^2 - (x^2 + y^2)$

$x^2 + y^2 = r^2 \cos^2(\theta)$ wie im Beispiel 5, Seite 24

$$\int_0^1 \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{2\pi} (12r^2 \sin^2(\theta) - r^2 \cos^2(\theta)) (2r^2 \cos(\theta)) d\varphi d\theta dr$$

$$= 4\pi \int_0^1 \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} r^4 (13 \sin^2(\theta) \cos(\theta) - \cos(\theta)) d\theta dr$$