

# Lösungshinweise zum Übungsblatt # 5

## Lineare Algebra und Analytische Geometrie 2

SS 2015 Dozent: Ingo Runkel

---

### Zu den kurzen Fragen (4 P)

1. Nein, denn zum Beispiel hat  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  nur 1 als Eigenwert,  $B = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$  hat  $\pm 1$  als Eigenwerte, aber  $AB = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$  hat  $\pm 1$  nicht als Eigenwert.
2. Ja, denn wenn  $A = SBS^{-1}$ , dann gilt  $A^t = (SBS^{-1})^t = (S^{-1})^t B^t S^t$  und  $(S^{-1})^t = (S^t)^{-1}$ .
3. Nein, denn wir können anstatt  $T$  auch  $\lambda T$  nehmen, mit  $\lambda \neq 0$ .
4. Nein, z.B. betrachte  $p(X) = X^2 - 2 = (X - \sqrt{2})(X + \sqrt{2})$ .

### Zu Aufgabe 23 (7 P) Es gilt

$$\begin{aligned} P_A(X) &= \det \begin{pmatrix} -3-X & 2 & -5 & -7 \\ -2 & 1-X & -2 & -4 \\ 1 & -2 & 3-X & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 3-X \end{pmatrix} \\ &= -\det \begin{pmatrix} 2 & -5 & -7 \\ 1-X & -2 & -4 \\ -2 & 3-X & 1 \end{pmatrix} - \det \begin{pmatrix} -3-X & 2 & -7 \\ -2 & 1-X & -4 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix} \\ &+ (3-X) \det \begin{pmatrix} -3-X & 2 & -5 \\ -2 & 1-X & -2 \\ 1 & -2 & 3-X \end{pmatrix} \\ &= \dots = (X-1)^2(X-2)X. \end{aligned}$$

Die Eigenwerte sind also 0, 1 und 2.

[3 P, 2 für das Polynom, 1 für die Eigenwerte]

Es ist klar, dass die Eigenräume zu 0 und 2 eindimensional sind und der Gauß-Algorithmus liefert die Eigenvektoren  $(-2, -2, -1, 1)$  bzw.  $(-1, 0, 1, 0)$ .

[2 P]

Andererseits ist der Kern von  $A - \text{Id}_{4 \times 4}$  zweidimensional und der Eigenraum zum Eigenwert 1 wird z.B. durch die Vektoren  $(-2, 1, 2, 0)$  und  $(-4, -1, 0, 2)$  aufgespannt. Insbesondere ist  $A$  diagonalisierbar.

[1 P]

Eine Matrix  $S$  wie in der Aufgabe gefordert erhalten wir, indem wir die Eigenvektoren spaltenweise eintragen.

[1 P]

**Zu Aufgabe 24** (3 P) Wir erinnern uns zunächst, dass  $M$  die additiven Inversen der Koeffizienten von  $P$  in der letzten Spalte hat, und die einzigen weiteren Nicht-Null-Einträge von  $M$ , welche allesamt 1 sind, unterhalb der Diagonale sind.

Um die Behauptung zu zeigen, wenden wir den Gauß-Algorithmus auf  $M - X\text{Id}_{r \times r}$  an, um die Determinante dieser Matrix auszurechnen. Die Idee ist zunächst durch Vertauschung von Zeilen die Einsen auf die Diagonale zu bringen, was die Determinante mit  $(-1)^{r-1}$  multipliziert.

Danach bringt man die resultierende Matrix auf obere Dreiecksgestalt. Dazu müssen wir das  $X$ -fache der neuen ersten Zeile zur neuen letzten addieren, dann das  $X^2$ -fache der neuen zweiten zur neuen letzten etc. Dies liefert eine obere Dreiecksmatrix mit den Einträgen  $1, \dots, 1, -a_0 - a_1X - \dots + (-a_{r-1} - X)X^{r-1}$  auf der Diagonale, woraus die Behauptung folgt.

**Zu Aufgabe 25** (5 P) Wir wissen, dass  $\text{Mat}(n \times n, K)$  ein  $n^2$ -dimensionaler  $K$ -Vektorraum ist. Wähle als Basis die Menge

$$\mathcal{B} = \{E_{11}, \dots, E_{n1}, E_{12}, \dots, E_{n2}, \dots, E_{nn}\},$$

wobei die Matrix  $E_{ij} \in \text{Mat}(n \times n, K)$  eine 1 in der  $i$ -ten Zeile und  $j$ -ten Spalte hat und sonst nur Nullen als Einträge.

[1 P]

Direktes Rechnen zeigt dann, dass

$$\Phi(E_{ij}) = \sum_{k=1}^n A_{ki} E_{kj}.$$

[1 P]

Damit gilt

$$M_{\mathcal{B}}(\Phi) = \begin{pmatrix} A & 0 & \cdots & \cdots & 0 \\ 0 & A & 0 & \cdots & \vdots \\ \vdots & 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & A \end{pmatrix},$$

woraus die Behauptung über die charakteristischen Polynome nach Lemma 4 im Abschnitt 4.3 folgt.

[2 P]

Für die Spur ergibt sich damit:  $\text{tr}(\Phi) = n\text{tr}(A)$ .

[1 P]

**Zu Aufgabe 26** (2 P) Nach Basiswahl können wir annehmen, dass  $f$  einer Matrix  $A$  entspricht.

Sei  $P_f(X) = P_A(X) = (-1)^n X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \dots + a_0$ , wobei  $a_0 = \det(A) \neq 0$ . Cayley-Hamilton gibt  $P_A(A) = (-1)^n A^n + \dots + \det(A) \text{Id}_{n \times n} = 0$ . Umstellen gibt

$$-\det(A) \text{Id}_{n \times n} = A((-1)^n A^{n-1} + a_{n-1} A^{n-2} + \dots + a_1 \text{Id}_{n \times n}),$$

woraus wir sofort

$$A^{-1} = \frac{(-1)}{\det(A)} ((-1)^n A^{n-1} + a_{n-1} A^{n-2} + \dots + a_1 \text{Id}_{n \times n})$$

folgern können.

**Zu Aufgabe 27** (3 P) Nach Basiswahl können wir annehmen, dass  $f$  einer Matrix  $A$  entspricht.

Nach Annahme ist  $A$  trigonalisierbar und die resultierende Matrix  $B = SAS^{-1}$  hat genau die Eigenwerte von  $A$ , also die Nullstellen von  $P_A$ , auf der Diagonale.

[1 P]

Seien  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  die Eigenwerte. Matrixmultiplikation zeigt dann, dass  $A^k$  die Eigenwerte  $\lambda_1^k, \dots, \lambda_n^k$  hat.

[1 P]

Sei nun  $A$  invertierbar. Ist  $v$  ein Eigenvektor zum Eigenwert  $\lambda$  (nach Annahme gilt dabei  $\lambda \neq 0$ ), also  $Av = \lambda v$ , so zeigt Umstellen, dass  $A^{-1}v = \lambda^{-1}v$ , also sind die Eigenwerte von  $A^{-1}$  genau  $\lambda_1^{-1}, \dots, \lambda_n^{-1}$ . Für Potenzen von  $A^{-1}$  kann man den vorherigen Teil verwenden.

[1 P]