

Übungsblatt # 11

Lineare Algebra und Analytische Geometrie 2

SS 2015 Dozent: Ingo Runkel

Kurze Fragen (3 P)

Bitte beantworten Sie die folgenden Fragen mit kurzer Begründung (1-2 Sätze). Sei K ein Körper und V ein endlich-dimensionaler K -Vektorraum. Gibt es eine K -lineare Abbildung $\text{End}_K(V) \otimes V \rightarrow V$, die

1. $A \otimes v$ auf Av abbildet?
2. $A \otimes v$ auf $\text{tr}(A)v$ abbildet?
3. $A \otimes v$ auf $\det(A)v$ abbildet?

Aufgabe 56 (4 P) Sei K ein Körper und $A \in \text{Mat}(n \times n, K)$. Beweisen Sie, dass A genau dann diagonalisierbar ist, wenn das Minimalpolynom m_A in Linearfaktoren zerfällt und nur einfache Nullstellen besitzt.

Aufgabe 57 (2 P)

1. Seien e_1, e_2 die Standardbasisvektoren in \mathbb{R}^2 . Warum gilt für $x := e_1 \otimes e_1 + e_2 \otimes e_2$ in $\mathbb{R}^2 \otimes \mathbb{R}^2$, dass $x \neq p \otimes q$ für alle $p, q \in \mathbb{R}^2$?
2. Zeigen Sie, dass

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 7 \end{pmatrix} \otimes \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

in $\mathbb{R}^2 \otimes \mathbb{R}^2$.

Aufgabe 58 (2 P) (Beweis von Satz 6.1.5) Sei K ein Körper, und seien T, t und T', t' Tensorprodukte der K -Vektorräume U und V . Dann existiert genau eine K -lineare Abbildung $\phi: T \rightarrow T'$ mit $t' = \phi \circ t$, und diese ist ein Isomorphismus.

Aufgabe 59 (2 P) (Beweis von Lemma 6.1.7) Sei K ein Körper, und seien U, V K -Vektorräume und $(u_i)_{i \in I}, (v_j)_{j \in J}$ Basen von U bzw. V . Zeigen Sie, dass ein Tensorprodukt von U und V gegeben ist durch

- einen Vektorraum T mit Basis $(e_{ij})_{(i,j) \in I \times J}$,
- die eindeutige bilineare Abbildung $t: U \times V \rightarrow T$ mit der Eigenschaft, dass $t(u_i, v_j) = e_{ij}$.

Aufgabe 60 (3 P) Sei K ein Körper, U, V K -Vektorräume mit $\dim_K U < \infty$, und

$$\phi: V \otimes U^* \xrightarrow{\cong} \text{Hom}_K(U, V)$$

der eindeutige Isomorphismus aus Bem. 6.1.10 5) mit $\phi(v \otimes \varphi) = \varphi(-) \cdot v$ für $v \in V$ und $\varphi \in U^*$.

1. Sei $V = U$ und sei $(u_i)_{i \in I}$ eine Basis von U . Drücken Sie $\phi^{-1}(\text{id}_U)$ durch die Basis $(u_i)_{i \in I}$ und ihr Duales $(u_i^*)_{i \in I}$ aus.
2. Sei $v \in V$ und $\psi \in U^*$. Bestimmen Sie die Dimension des Bildes der linearen Abbildung $f := \phi(v \otimes \psi): U \rightarrow V$.

Aufgabe 61 (8 P) Seien K ein Körper und V, W K -Vektorräume. Der *Bidualraum* von V ist definiert als $V^{**} := (V^*)^*$ (vgl. Def. 2.8.1). Entsprechend definiert man für eine lineare Abbildung $f: V \rightarrow W$ die biduale Abbildung als die K -lineare Abbildung $f^{**} := (f^*)^*: V^{**} \rightarrow W^{**}$ (vgl. Def. 2.8.3).

1. Zeigen Sie, dass die Vorschrift $\delta_V(v)(\psi) := \psi(v)$, wobei $\psi \in V^*$, eine K -lineare Abbildung $\delta_V: V \rightarrow V^{**}$ definiert.
2. Zeigen Sie, dass
 - (a) δ_V injektiv ist, und dass
 - (b) δ_V für $\dim_K V < \infty$ ein Isomorphismus ist.
3. (a) Sei $f: V \rightarrow W$ K -linear und $\varphi \in V^{**}$. Beschreiben Sie $f^{**}(\varphi)$, indem Sie es auf $\xi \in W^*$ auswerten. Drücken Sie das Ergebnis durch f aus (statt durch f^* oder f^{**}).
- (b) Zeigen Sie, dass für jede K -lineare Abbildung $f: V \rightarrow W$ das folgende Diagramm kommutiert:

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{\delta_V} & V^{**} \\ f \downarrow & & \downarrow f^{**} \\ W & \xrightarrow{\delta_W} & W^{**} \end{array} .$$

4. („Für das einfache Duale geht das nicht.“)
Zeigen Sie, dass es keine Wahl von K -linearen Isomorphismen $\epsilon_V: V \rightarrow V^*$ gibt, wobei V über die endlichdimensionalen K -Vektorräume läuft, so dass für jede K -lineare Abbildung $f: V \rightarrow W$ von endlichdimensionalen K -Vektorräumen das folgende Diagramm kommutiert:

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{\epsilon_V} & V^* \\ f \downarrow & & \uparrow f^* \\ W & \xrightarrow{\epsilon_W} & W^* \end{array} .$$