Übungsblatt 8

— Abgabe zum 06.06.2008 —

Aufgabe 8.1: Stereographische Projektion des hyperbolischen Raumes.

8 Punkte

Bezeichne $\langle \cdot, \cdot \rangle_n$ das Euklidische Skalarprodukt im $\mathbb{R}^n$ und $\langle x, y \rangle_{1,n} = -x_0 y_0 + \sum_{i=1}^n x_i y_i$ das Skalarprodukt des $(n+1)$ -dimensionalen Minkowski-Raumes. Sei $H_+^n := \{x = (x_0, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^{1,n} \mid \langle x, x \rangle_{1,n} = -1, x_0 > 0\}$ eine Zusammenhangskomponente des n -dimensionalen hyperbolischen Raumes versehen mit der durch $\langle \cdot, \cdot \rangle_{1,n}$ induzierten Riemannschen Metrik h . Zeigen Sie, daß der Diffeomorphismus

$$\psi : \begin{array}{l} H_+^n \longrightarrow B^n = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \langle x, x \rangle < 1\} \subset \mathbb{R}^n \\ (x_0, \dots, x_n) \longmapsto \frac{1}{1+x_0} (x_1, \dots, x_n) \end{array}$$

mit der Inversen

$$\psi^{-1} : \begin{array}{l} B^n \longrightarrow H_+^n \\ x \longmapsto \frac{1}{1-\|x\|_n^2} (\|x\|^2 + 1, 2x_1, \dots, 2x_n) \end{array}$$

eine Isometrie zwischen (H_+^n, h) und (B^n, g) ist, wobei g die hyperbolische Metrik auf B^n bezeichne,

$$g = \frac{4}{(1 - \|x\|_n^2)^2} \sum_{i=1}^n dx_i^2.$$

(ψ ist die stereographische Projektion aus dem Punkt $(-1, 0, \dots, 0)$, d.h. das Bild eines Punktes in $p \in H^n$ ist der Schnittpunkt der Gerade durch p und $(-1, 0, \dots, 0)$ mit der Hyperebene $\{x_0 = 0\} = \mathbb{R}^n$.)

Aufgabe 8.2: Kreisscheibe, Halbebene und Möbius Transformationen.

12 Punkte

In zwei Dimensionen können die hyperbolische Kreisscheibe und die hyperbolische obere Halbebene als Teilmengen von $\mathbb{C}$ realisiert werden

$$B^2 = \{(x + iy \in \mathbb{C} \mid x^2 + y^2 < 1\}, \quad g^B = \frac{1}{(1 - x^2 - y^2)^2} (dx^2 + dy^2)$$

$$P^2 = \{(x + iy \in \mathbb{C} \mid y > 0\}, \quad g^P = \frac{1}{y^2} (dx^2 + dy^2)$$

a) Beweisen Sie daß die Abbildung $\Psi : P^2 \ni z \mapsto \frac{i-z}{i+z} \in B^2$ eine Isometrie zwischen (P^2, g^P) und (B^2, g^B) definiert.

b) Zeigen Sie, daß jedes Element $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ der Gruppe $SL(2, \mathbb{R})$, d.h. jede Matrix mit Determinante 1, eine Isometrie von (P^2, g^P) auf sich selbst definiert mittels

$$\Psi_A : H^2 \ni z \mapsto \frac{az + b}{cz + d}.$$

Diese Abbildungen heißen *Möbius Transformationen*.

20 Punkte