

$$A v = \lambda v$$

$$\lambda \neq 0$$

λ Eigenwert

v Eigenvektor.

Suche Eigenwerte

$$\det(A - \lambda I) = 0$$

$$p(\lambda) = \det(A - \lambda I) \quad \text{charakt. Polynom.}$$

||

$$(\lambda - \lambda_1) \dots (\lambda - \lambda_n)$$

EW ist einfach, falls λ_i nur einmal

auftritt.

alg. einfach.

λ_i mehrfach auftritt

$$\exists! v \quad Av = \lambda_i v$$

geom. einfach.

alg. einfach \Rightarrow geom. einfach

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}$$

allg. Lösung des homogenen Problems

$$y_h(t) = e^t \begin{pmatrix} c_1 \cos(2t) + c_2 \sin(2t) \\ 2c_1 \sin(2t) - 2c_2 \cos(2t) \end{pmatrix}$$

$$y' = Ay$$

$$y_h'(t) = \begin{pmatrix} -2c_1 \sin(2t) + 2c_2 \cos(2t) \\ 4c_1 \cos(2t) + 4c_2 \sin(2t) \end{pmatrix} e^t + e^t \begin{pmatrix} c_1 \cos(2t) + c_2 \sin(2t) \\ 2c_1 \sin(2t) - 2c_2 \cos(2t) \end{pmatrix}$$

$$A y_h(t) = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 4 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \cos(2t) + c_2 \sin(2t) \\ 2c_1 \sin(2t) - 2c_2 \cos(2t) \end{pmatrix} e^t$$

$$= \begin{pmatrix} (c_1 - 2c_2) \cos(2t) + (c_2 - 2c_1) \sin(2t) \\ \dots \end{pmatrix}$$

Matrix A in Jordan Form

$$J = A = \begin{pmatrix} J_1 & & \\ & \ddots & \\ & & J_k \end{pmatrix}$$

$$J_k = \begin{pmatrix} \lambda_k & 0 \\ 0 & \lambda_k \end{pmatrix}$$

$$y' = Ay \iff$$

$$(Y_k)' = J_k Y_k$$

$$\frac{d}{dt} e^{\lambda_i t} \begin{pmatrix} \frac{t^{r-1}}{(r-1)!} \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} = \lambda_i e^{\lambda_i t} \begin{pmatrix} \frac{t^{r-1}}{(r-1)!} \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$+ e^{\lambda_i t} \begin{pmatrix} \frac{t^{r-1}}{(r-1)!} \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$J = e^{\lambda_i t} \begin{pmatrix} \frac{t^{r-1}}{(r-1)!} \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_i - 1 \\ \vdots \\ \lambda_i \end{pmatrix} e^{\lambda_i t} \begin{pmatrix} \frac{t^{r-1}}{(r-1)!} \\ \vdots \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Eigenvektoren zu EW λ sind

genau die Lösungen

$$(A - \lambda I)v = 0$$

Hauptvektoren der Stufe 1 sind genau die

$$(A - \lambda I)(A - \lambda I)v = 0 \quad \text{Lösungen von}$$

$(A - \lambda I)^2 v = 0$, die nicht
EV sind.

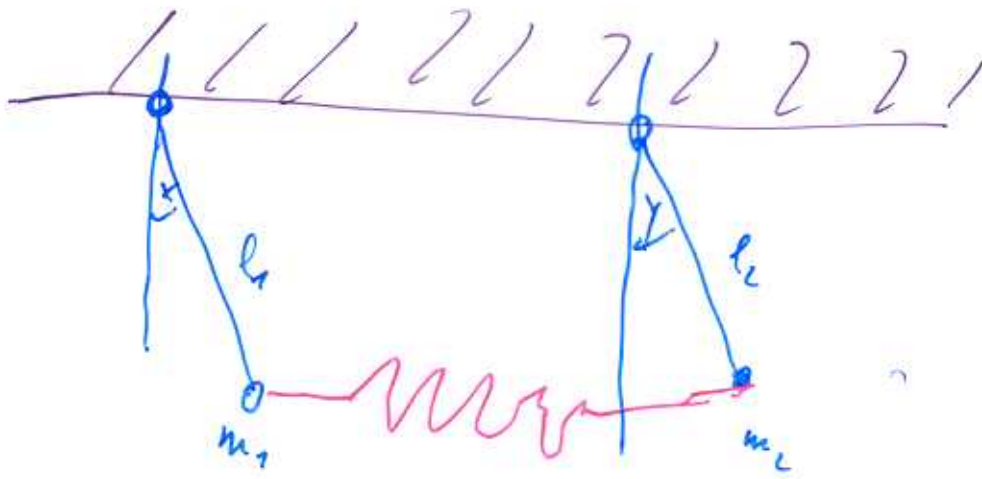
Algorithmus

$$(A - \lambda I)v = 0$$

$$(A - \lambda I)^2 v = 0$$

\vdots

$$(A - \lambda I)^{k-1} v = 0$$



$$l_1 = l_2 = l$$

$$m_1 = m_2 = m$$

$$m\ddot{x} = -\frac{mg}{l}x - k(x-y)$$

k "Federkonst."

$$m\ddot{y} = -\frac{mg}{l}y - k(y-x)$$

$$p = \dot{x}$$

$$q = \dot{y}$$

Abkürzungen:

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{g}{l}}$$

$$k_0 = \frac{k}{m}$$

$$\dot{x} = p$$

$$\dot{y} = q$$

$$\dot{p} = -\omega_0^2 x - k_0(x-y)$$

$$\dot{q} = -\omega_0^2 y - k_0(y-x)$$

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} x \\ y \\ p \\ q \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ -\omega_0^2 - k_0 & k_0 & 0 & 0 \\ k_0 & -\omega_0^2 - k_0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ p \\ q \end{pmatrix}$$

4x4 autonom erste Ordnung

Eigenwerte

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ -\omega_0^2 - k_0 & k_0 & 0 & 0 \\ k_0 & -\omega_0^2 - k_0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

A

$$\det(A - \lambda I) = 0$$

Eigenwerte $\lambda_{1/2} = \pm i \omega_0$

$$\lambda_{3/4} = \pm i \sqrt{\omega_0^2 + 2k_0}$$