

Analytische Halbgruppen und eine Qualitative
Theorie Semilinearer Partieller
Differentialgleichungen

Lev Lazar
Studiengang M.Sc.Mathematik
Matrikel 5986811

Wintersemester 2010/2011

Inhaltsverzeichnis

1	Halbgruppen von Operatoren	3
1.1	Stark stetige Halbgruppen	3
1.2	Analytische Halbgruppen	8
1.3	Anhang	13
2	Potenzen sektorieller Operatoren	15
2.1	Potenzen sektorieller Operatoren	15
2.2	Die Interpolationsräume	22
2.3	Anhang	23
2.4	Übungen	26
3	Die Formel der Variation der Konstanten	31
3.1	Das Cauchy Problem	31

1 Halbgruppen von Operatoren

1.1 Stark stetige Halbgruppen

Definition 1.1. Eine Familie Stetiger Operatoren $\{U(t)\}_{t \geq 0}$ auf einem Banach-Raum X bezeichnen wir eine stark stetige Halbgruppe, falls gilt:

- (i) $U(0) = \mathbb{I}$
- (ii) $U(s)U(t) = U(s+t)$ für alle $t, s \geq 0$,
- (iii) $U(t)x \rightarrow x$ für $t \rightarrow 0+$ für alle $x \in X$.

Der infinitesimale Erzeuger A einer analytischen Halbgruppe ist definiert als:

$$Ax = \lim_{t \rightarrow 0+} \frac{1}{t} (U(t) - \mathbb{I}) x.$$

Dabei ist der Definitionsraum $D(A)$: alle $x \in X$, so dass der Grenzwert existiert. Wir schreiben dann:

$$e^{-At} := U(t).$$

Lemma 1.2. Sei A ein abgeschlossener Operator auf einem Banachraum X mit dem Definitionsbereich $D(A)$ dicht in X . Es gelte:

- (i) $\{\xi \in \mathbb{R} : \xi < 0\} \subset \rho(A)$,
- (ii) $\|\rho(-\xi)\| = \|(A + \xi\mathbb{I})^{-1}\| \leq \frac{M}{\xi}$ für alle $\xi > 0$ und ein $M > 0$.

Dann sind die Abbildungen:

$$V_n : [0, \infty) \rightarrow \mathcal{B}(X), \quad V_n(t) := \left(\mathbb{I} + \frac{t}{n} A \right)^{-n} \quad (1.1.1)$$

gleichmäßig beschränkt, und bilden eine Cauchy-Folge.

Beweis. Aus der zweiten Annahme folgt:

$$\|(\mathbb{I} + \xi^{-1}A)^{-1}\| \leq M \quad \Rightarrow \quad \|V_n(t)\| \leq M, \quad \forall t \geq 0, \forall n \in \mathbb{N}.$$

Nach Satz 1.15 ist die Resolvente holomorph, also folgt aus der ersten Annahme: V_n differenzierbar für alle $t > 0$. Wir zeigen: $\{V_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ ist eine Cauchy-Folge.

Für $t > 0$ und $x \in D(A^2)$ gilt:

$$\begin{aligned}
& V_n(t)x - V_m(t)x \\
&= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon}^{t-\varepsilon} \frac{d}{ds} [V_n(s)V_m(t-s)x] ds \\
&= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon}^{t-\varepsilon} [V_n'(s)V_m(t-s) - V_n(s)V_m'(t-s)] x ds \\
&= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon}^{t-\varepsilon} \left[-A \left(\mathbb{I} + \frac{s}{n} A \right)^{-n-1} V_m(t-s) + V_n(s) A \left(\mathbb{I} + \frac{t-s}{m} A \right)^{-m-1} \right] x ds \\
&= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon}^{t-\varepsilon} \left[- \left(\mathbb{I} + \frac{t-s}{m} A \right) A + \left(\mathbb{I} + \frac{s}{n} A \right) A \right] \left(\mathbb{I} + \frac{s}{n} A \right)^{-n-1} \left(\mathbb{I} + \frac{t-s}{m} A \right)^{-m-1} x ds \\
&= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon}^{t-\varepsilon} \left(\frac{s}{n} - \frac{t-s}{m} \right) A^2 \left(\mathbb{I} + \frac{s}{n} A \right)^{-n-1} \left(\mathbb{I} + \frac{t-s}{m} A \right)^{-m-1} x ds \\
&= \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} \int_{\varepsilon}^{t-\varepsilon} \left(\frac{s}{n} - \frac{t-s}{m} \right) \left(\mathbb{I} + \frac{s}{n} A \right)^{-n-1} \left(\mathbb{I} + \frac{t-s}{m} A \right)^{-m-1} A^2 x ds.
\end{aligned}$$

Daher folgt für $t \in (0, T)$ mit $0 < T < \infty$ und $x \in D(A^2)$, $m \geq n$:

$$\begin{aligned}
& \|V_n(t)x - V_m(t)x\| \\
&\leq M^2 \|A^2 x\| \int_0^t \left(\frac{s}{n} - \frac{t-s}{m} \right) ds \\
&= M^2 \|A^2 x\| \frac{t^2}{2} \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{m} \right) \rightarrow 0 \text{ für } m, n \rightarrow \infty.
\end{aligned}$$

Weiter ist $V_n(t) \rightarrow \mathbb{I}$ für $t \rightarrow 0+$. Also, insgesamt folgt: $\{V_n(t)x\}_{n \in \mathbb{N}}$ ist eine Cauchy-Folge für jedes $x \in D(A^2)$, und konvergiert gleichmäßig in t , auf jedem endlichen Intervall in $[0, \infty)$.

Wegen $D(A^2) = (A + \xi)^{-1}D(A)$, und $R((A + \xi)^{-1}) = D(A)$ sowie $D(A)$ dicht in X , folgt $D(A^2)$ dicht in X . Also konvergiert $\{V_n(t)x\}_{n \in \mathbb{N}}$ für jedes $x \in D(A)$ gleichmäßig in t . \square

Satz 1.3. *Der Operator A habe die Eigenschaften aus Lemma 1.2. Dann erzeugt $-A$ eine stark stetige Halbgruppe.*

Beweis. Für die Folge $\{V_n(t)\}_{n \in \mathbb{N}}$ aus Lemma 1.2 gilt: $\{V_n(t)x\}_{n \in \mathbb{N}}$ konvergiert gleichmäßig auf jedem endlichen Intervall in t und für jedes $x \in D(A)$. Wir definieren:

$$U(t)x := \lim_{n \rightarrow \infty} V_n(t)x, \quad \text{für alle } t \geq 0, \text{ und alle } x \in D(A). \quad (1.1.2)$$

Da V_n stetig in t , folgt aus der gleichmäßigen Konvergenz auf jedem endlichem Intervall, dass auch $U(t)$ stetig in t . Weiterhin gilt:

$$U(0) = \mathbb{I}, \quad \|U(t)\| \leq M, \quad U(t)x \rightarrow x \text{ für } t \rightarrow 0+. \quad (1.1.3)$$

Wie im Beweis des Lemmas 1.2 bereits ausgerechnet haben wir:

$$\frac{d}{dt} V_n(t)x = -A \left(\mathbb{I} + \frac{t}{n} A \right)^{-n-1} x = - \left(\mathbb{I} + \frac{t}{n} A \mathbb{I} \right)^{-1} V_n(t)Ax,$$

wobei wir verwendet haben dass die Resolvente (bzw. $V_n(t)$) mit A kommutiert. Also folgt:

$$U(t)Ax = AU(t)x. \quad (1.1.4)$$

Weiter gilt:

$$V_n(t)x - x = - \int_0^t A \left(\mathbb{I} + \frac{s}{n} A \right)^{-1} V_n(s)x ds = - \int_0^t \left(\mathbb{I} + \frac{s}{n} A \right)^{-1} V_n(s)Ax ds.$$

Durch Grenzübergang erhalten wir:

$$U(t)x - x = - \int_0^t U(s)Ax ds = - \int_0^t AU(s)x ds, \quad (1.1.5)$$

für alle $t \in [0, T]$ mit $0 < T < \infty$, $x \in D(A)$. Unter Verwendung der Stetigkeit

von $U(t)$ in t rechnet man:

$$\begin{aligned} & \lim_{h \rightarrow 0} |h|^{-1} \left\| - \int_0^{t+h} U(s)Ax \, ds + \int_0^t U(s)Ax \, ds + U(t)Axh \right\| \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} |h|^{-1} \left\| \int_t^{t+h} (U(t) - U(s))Ax \, ds \right\| \\ &\leq \lim_{h \rightarrow 0} |h|^{-1} \varepsilon(h) |h| \|Ax\| = \lim_{h \rightarrow 0} \varepsilon(h) \|Ax\| = 0. \end{aligned}$$

Also folgt für alle $x \in D(A)$:

$$\frac{d}{dt} U(t) = -U(t)Ax = -AU(t)x, \quad \forall t \geq 0. \quad (1.1.6)$$

Für alle $0 \leq s \leq t < T$ gilt:

$$\frac{d}{ds} U(t-s)U(s)x = AU(t-s)U(s)x - AU(t-s)U(s)x = 0.$$

Also folgt für alle $0 \leq \tau, s \leq t < T$ und alle $x \in D(A)$:

$$U(t-s)U(s)x = U(t-\tau)U(\tau)x = U(t)x \Leftrightarrow U(t-\tau)U(\tau) = U(t).$$

Also mit $s := t - \tau$ folgt:

$$U(\tau + s) = U(\tau)U(s). \quad (1.1.7)$$

Nach annahme ist aber $D(A)$ dicht in X , und somit ist $\{U(t)\}_{t \geq 0}$ eine stark stetige Halbgruppe.

Es ist noch:

$$\begin{aligned} \lim_{t \rightarrow 0+} t^{-1} (U(t) - \mathbb{I})x &= \lim_{t \rightarrow 0+} t^{-1} (U(t) - U(0))x \\ &= \frac{d}{dt} U(t)|_{t=0} x = -AU(0)x = -Ax, \end{aligned}$$

d.h. $-A$ ist der Erzeuger der Halbgruppe gemäß der Definition 1.1. \square

Lemma 1.4. *Der Operator $U(t) : D(A) \rightarrow X$ sei definiert wie in (1.1.2). Dann ist:*

$$\rho(-\xi) = (A + \xi)^{-1} = \int_0^t e^{-\xi t} U(t) \, dt, \quad \forall \xi \in \rho(A), \Re(\xi) > 0. \quad (1.1.8)$$

Insbesondere ist für $A \neq B$: $e^{-At} \neq e^{-Bt}$.

Beweis. Es ist: $\frac{d}{dt} e^{-\xi t} U(t)y = -e^{-\xi t} U(t) (A + \xi) y$ also:

$$-\int_0^{\infty} \frac{d}{dt} e^{-\xi t} U(t)y dt = y = \int_0^{\infty} e^{-\xi t} U(t) (A + \xi) y dt.$$

Daher, mit $x := (A + \xi) y$ folgt die Behauptung für alle $x \in D(A) = R((A + \xi)^{-1})$. \square

Satz 1.5. Sei $A : X \rightarrow X$ ein Abgeschlossener, dicht definierter linearer Operator auf dem Banachraum X . Es gäbe eine Zahl $\beta \in \mathbb{R}$ mit:

$$\{\xi \in \mathbb{R} : \xi < \beta\} \subset \rho(A),$$

und sei:

$$\|(A + \xi)^{-k}\| \leq M (\xi - \beta)^{-k}, \quad \forall \xi > \beta, k = 1, 2, 3, \dots \quad (1.1.9)$$

Dann generiert $-A$ eine stark stetige Halbgruppe.

Beweis. Setzen wir $A_\beta := -(A + \beta)$, dann erfüllt A_β offensichtlich die Voraussetzungen in Lemma 1.2. Damit ist $U_\beta(t) := e^{-A_\beta t}$ definiert, und mit den selben Argumenten wie in dem Beweis von Satz 1.3 definiert eine stark stetige Halbgruppe.

Setzen wir:

$$e^{-At} := U(t) := e^{\beta t} U_\beta(t) = e^{\beta t} e^{-(A+\beta)t}, \quad (1.1.10)$$

dann erfüllt $U(t)$ die Eigenschaften in Definition 1.1 und erzeugt eine stark stetige Halbgruppe, die allerdings nicht mehr beschränkt ist. Es gilt nämlich:

$$\|U(t)\| \leq M e^{\beta t}.$$

\square

1.2 Analytische Halbgruppen

Definition 1.6. Eine Familie stetiger Operatoren $\{U(t)\}_{t \geq 0}$ auf einem Banachraum X bezeichnen wir eine analytische Halbgruppe, falls gilt:

- (i) $U(0) = \mathbb{I}$, $U(s)U(t) = U(s+t)$ für alle $t, s \geq 0$,
- (ii) $U(t)x \rightarrow x$ für $t \rightarrow 0+$ für alle $x \in X$,
- (iii) $t \mapsto U(t)x$ ist reell analytisch für jedes $x \in X$ und alle $t \in (0, \infty)$.

Der infinitesimale Erzeuger A einer analytischen Halbgruppe ist definiert als:

$$Ax = \lim_{t \rightarrow 0+} \frac{1}{t} (U(t) - \mathbb{I}) x.$$

Dabei ist der Definitionsraum $D(A)$: alle $x \in X$, so dass der Grenzwert existiert. Wir schreiben dann:

$$e^{-At} := U(t).$$

Definition 1.7. Sei X ein Banachraum und A ein linearer Operator auf X . Wir sagen X ist ein sektorieller Operator falls gilt:

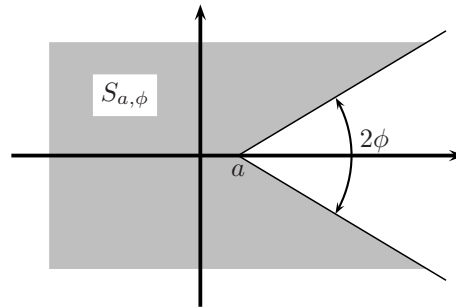
- (i) A ist abgeschlossen und $D(A)$ ist dicht,
- (ii) Es gibt ein $M > 0$, ein $\phi \in (0, \frac{\pi}{2})$ und ein $a \in \mathbb{R}$, so dass der Sektor:

$$S_{a,\phi} := \{\xi \in \mathbb{C} \mid \phi \leq |\arg(\xi - a)| \leq \pi\}$$

eine Teilmenge der Resolvente von A ist, d.h.: $S_{a,\phi} \subset \rho(A)$, und es gilt:

$$\|(A - \xi)^{-1}\| \leq \frac{M}{|\xi - a|},$$

für alle $\xi \in S_{a,\phi}$.



Lemma 1.8. Sei A ein sektorieller Operator auf X mit dem Sektor $S_{a,\phi}$. Es gebe Konstanten $\phi_0 \in (0, \frac{\pi}{2})$ und $R_0, C > 0$ mit:

$$\|A(A - \xi)^{-1}\| \leq C$$

für alle $\xi \neq \sigma(A)$ mit $|\arg(\xi)| \geq \phi_0$ und $|\xi| \geq R_0$. Sei B ein linearer Operator auf X mit $D(A) \subset D(B)$ und gelte:

$$\|Bx\| \leq \varepsilon \|Ax\| + K_\varepsilon \|x\|$$

für alle $x \in D(A)$ und mit $\varepsilon, K_\varepsilon > 0$, so dass $\varepsilon C < 1$.
Dann ist $A + B$ sektoriell.

Beweis. Es ist:

$$\|B(A - \xi)^{-1}\| \leq \varepsilon \|A(A - \xi)^{-1}\| + K_\varepsilon \|(A - \xi)^{-1}\| \leq \varepsilon C + K_\varepsilon \frac{M}{|\xi - a|}$$

Wegen:

$$\|(\mathbb{I} - F)^{-1}\|^{-1} \geq \|\mathbb{I} - F\| \geq 1 - \|F\| \Leftrightarrow (1 - \|F\|)^{-1} \geq \|(\mathbb{I} - F)^{-1}\|$$

für alle beschränkte lineare Operatoren auf X mit $\|F\| < 1$, folgt:

$$\begin{aligned} \|((A + B) - \xi)^{-1}\| &\leq \|(\mathbb{I} - B(A - \xi)^{-1})^{-1}\| \|(A - \xi)^{-1}\| \\ &\leq \frac{M}{|\xi - a|} \left(1 - \varepsilon C - K_\varepsilon \frac{M}{|\xi - a|}\right)^{-1} \leq \frac{C}{|\xi - a|}, \end{aligned}$$

wobei wir $|\xi|$ groß genug wählen. Schließlich ist: $\sigma(A + B) = \sigma(A) \cap \sigma(B)$, und damit gilt die Behauptung. \square

Satz 1.9. Ist A ein sektorieller Operator, so ist $-A$ erzeuger der analytischen Semigruppe $\{e^{-At}\}_{t \geq 0}$, mit:

$$e^{-At} = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} (\xi + A)^{-1} e^{\xi t} d\xi. \quad (1.2.1)$$

Dabei ist Γ eine Kurve in der Resolvente $\rho(-A)$ mit $\arg \xi \rightarrow \theta \in (\frac{\pi}{2}, \pi)$ für $|\xi| \rightarrow \infty$.

Weiter kann e^{-At} analytisch erweitert werden auf einen Sektor:

$$\{z \in \mathbb{C} \mid |\arg z| < \varepsilon\} \supset \mathbb{R}, \quad (1.2.2)$$

und falls $\Re(\sigma(A)) > a$, so gilt:

$$\|e^{-At}\| \leq Ce^{-at}, \|Ae^{-At}\| \leq \frac{C}{t}e^{-at}$$

für eine Konstante C .

Schließlich gilt:

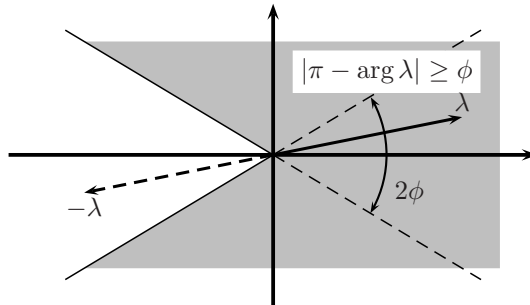
$$\frac{d}{dt}e^{-At} = -Ae^{-At},$$

für alle $t > 0$.

Beweis. Mit Lemma 1.8 können wir die Betrachtung auf $a = 0$ einschränken, denn mit A ist auch $A - a\mathbb{I}$ sektoriell.

Wählen wir $\xi \in \mathbb{C}$ mit $|\pi - \arg \xi| \geq \phi$, dann gilt:

$$\|(A + \xi)^{-1}\| \leq \frac{M}{|\xi|}.$$



Es ist dann:

$$\begin{aligned} \|e^{-At}\| &= \left\| \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} (\xi + A)^{-1} e^{\xi t} d\xi \right\| \\ &\leq \frac{M}{2\pi} \left\| \int_{\Gamma} (\xi - a)^{-1} e^{\xi t} d\xi \right\| = \frac{Me^{at}}{2\pi} < \infty, \quad \forall t > 0. \end{aligned}$$

Verschieben wir die Kurve Γ nach Rechts um einen kleinen Abstand und bezeichnen wir diese mit Γ' . Das Integral bleibt davon unverändert, und wir

erhalten für $t, s > 0$:

$$\begin{aligned} e^{-At} e^{-As} &= (2\pi i)^2 \int_{\Gamma} \int_{\Gamma'} e^{\xi t} e^{\mu s} (A + \xi)^{-1} (A + \mu)^{-1} d\xi d\mu \\ &= (2\pi i)^2 \int_{\Gamma} \int_{\Gamma'} e^{\xi t + \mu s} (\xi - \mu)^{-1} ((A + \xi)^{-1} - (A + \mu)^{-1}) d\xi d\mu, \end{aligned}$$

wobei wir die Resolventen Gleichung (1.3.1) verwendet haben. Aber es gilt:

$$\begin{aligned} \int_{\Gamma} e^{\xi t + \mu s} (\xi - \mu)^{-1} (A + \mu)^{-1} d\xi &= 0 & \forall \mu \in \Gamma', \\ \int_{\Gamma'} e^{\xi t + \mu s} (\xi - \mu)^{-1} (A + \xi)^{-1} d\mu &= 2\pi i e^{\xi(t+s)} (A + \xi)^{-1} & \forall \xi \in \Gamma. \end{aligned}$$

Eingesetzt in die ursprüngliche Gleichung erhalten wir:

$$e^{-At} e^{-As} = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} e^{\xi(t+s)} (A + \xi)^{-1} d\xi = e^{-A(t+s)}.$$

Der Ausdruck (1.2.1) ist definiert sogar für $t \in \mathbb{C}$ mit $\arg t < \varepsilon$, denn wir können stets Γ so wählen dass $\arg t\xi > \frac{\pi}{2}$, d.h. $\Re t\xi < 0$ für alle $\xi \in \Gamma$. Weiterhin können wir (1.2.1) unter dem Integral differenzieren und damit ist (1.2.1) analytisch auf (1.2.2). Wie in Lemma 1.14 haben wir auch $Ae^{-At} = e^{-At}A$ und:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} e^{-At} &= \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \xi e^{\xi t} (A + \xi)^{-1} d\xi = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} e^{\xi t} (\mathbb{I} - A(A + \xi)^{-1}) d\xi \\ &= \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} e^{\xi t} d\xi - Ae^{-At} = -Ae^{-At}. \end{aligned}$$

Setzen wir nun $\mu := t\xi$, so erhalten wir:

$$e^{-At} = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} e^{\mu} \left(A + \frac{\mu}{t} \right)^{-1} \frac{d\mu}{t}.$$

Andererseits haben wir:

$$\left\| \left(A + \frac{\mu}{t} \right)^{-1} \right\| \leq M \frac{|t|}{|\mu|}, \quad \text{für } t \text{ mit } |\arg t| \leq \varepsilon_0 < \varepsilon.$$

Daher folgt:

$$\|e^{-At}\| \leq \frac{M}{2\pi} \int_{\Gamma} \frac{|e^{\mu}|}{|\mu|} d\mu = \frac{M}{2\pi}.$$

Also ist e^{-At} gleichmäßig beschränkt. Weiter haben mit:

$$\left\| A \left(A + \frac{\mu}{t} \right)^{-1} \right\| = \left\| \mathbb{I} - \frac{\mu}{t} \left(A + \frac{\mu}{t} \right)^{-1} \right\| \leq 1 + M,$$

erhalten wir auch die Abschätzung:

$$\begin{aligned} \left\| \frac{d}{dt} e^{-At} \right\| &= \|Ae^{-At}\| = \frac{1}{2\pi} \left\| \int_{\Gamma} e^{\mu} A \left(A + \frac{\mu}{t} \right)^{-1} t^{-1} d\mu \right\| \\ &\leq \frac{1+M}{2\pi t} \int_{\Gamma} e^{\Re(\mu)} d\mu = \frac{1+M}{\pi t}. \end{aligned}$$

Wir bemerken:

$$\xi(A + \xi)^{-1} = \mathbb{I} - A(A + \xi)^{-1} \Leftrightarrow (A + \xi)^{-1} - \xi^{-1} = -\xi^{-1}A(A + \xi)^{-1}.$$

Damit rechnen wir:

$$\begin{aligned} \|e^{-At}x - x\| &= \frac{1}{2\pi} \left\| \int_{\Gamma} e^{\xi t} ((A + \xi)^{-1} - \xi^{-1}) x d\xi \right\| \\ &= \frac{1}{2\pi} \left\| \int_{\Gamma} e^{\xi t} A\xi^{-1}(A + \xi)^{-1}x d\xi \right\| \\ &\leq \frac{1}{2\pi} \|Ax\| t \left| \int_{\Gamma} \frac{e^{\mu}}{\mu^2} d\mu \right| \leq \frac{1}{2\pi} \|Ax\| t \rightarrow 0, \text{ für } t \rightarrow 0+. \end{aligned}$$

Und daher folgt:

$$e^{-At} \rightarrow \mathbb{I} \quad \text{für } t \rightarrow 0+,$$

auf $D(A)$. Aber $D(A)$ ist dicht in X und somit ist $U(t) \rightarrow \mathbb{I}$ für $t \rightarrow 0+$. \square

1.3 Anhang

Definition 1.10. Sei X ein linearer Raum, dann schreiben wir $\mathcal{B}(X)$ für die Menge stetiger linearer Operatoren auf X .

Definition 1.11. Sei X ein linearer Raum, und sei $A : X \rightarrow X$ ein linearer Operator. Dann definieren wir die Mengen:

$$\begin{aligned} \text{(Definitionsbereich)} \quad D(A) &:= \{x \in X : Ax \in X\}, \\ \text{(Bild)} \quad R(A) &:= \{y \in X : \exists x \in X : Ax = y\}, \\ \text{(Nullraum)} \quad N(A) &:= \{x \in X : Ax = 0\}, \\ \text{(Resolventenmenge)} \quad \rho(A) &:= \{\lambda \in \mathbb{C} : A - \lambda\mathbb{I} \text{ ist invertierbar}\}, \\ \text{(Spektrum)} \quad \sigma(A) &:= \{\lambda \in \mathbb{C} : A - \lambda\mathbb{I} \text{ ist singulär}\}. \end{aligned}$$

Definition 1.12. Sei X ein linearer Raum, und sei $A : X \rightarrow X$ ein linearer Operator. Dann definieren wir die Resolvente $\rho(\lambda)$ von A durch:

$$\rho : \rho(A) \rightarrow \mathcal{B}(X), \quad \rho(\lambda) := (A - \lambda\mathbb{I})^{-1}.$$

Lemma 1.13. Für $\xi_1, \xi_2 \in \rho(A)$ erfüllt die Resolvente die erste Resolventen-Gleichung:

$$\rho(\xi_2) - \rho(\xi_1) = (\xi_2 - \xi_1) \rho(\xi_1) \rho(\xi_2). \quad (1.3.1)$$

Inbesondere kommutieren die Operatoren $\rho(\xi_1), \rho(\xi_2)$ für alle $\xi_1, \xi_2 \in \rho(A)$.

Beweis. Es gilt:

$$\rho(\xi_2) - \rho(\xi_1) = \rho(\xi_1) (T - \xi_1) \rho(\xi_2) - \rho(\xi_1) (T - \xi_2) \rho(\xi_2) = (\xi_2 - \xi_1) \rho(\xi_1) \rho(\xi_2).$$

□

Lemma 1.14. Die Resolvente kommutiert mit A .

Beweis. Es ist:

$$A\rho(\xi) = \underbrace{(A - \xi\mathbb{I} + \xi\mathbb{I})}_{D(\dots)=D(A)}\rho(\xi) = \mathbb{I} + \xi\rho(\xi) \Rightarrow D(A\rho(\xi)) = X.$$

Daher gilt $\rho(\xi)A \subset A\rho(\xi)$. Aus einer analogen Rechnung folgt: $\rho(\xi)A = A\rho(\xi)$. □

Satz 1.15. *Die Resolvente ist holomorph auf $\rho(A)$.*

Beweis. Aus der Darstellung (1.3.1) folgt:

$$\rho(\xi_0) - \rho(\xi) = (\xi_0 - \xi) \rho(\xi) \rho(\xi_0) \Leftrightarrow \rho(\xi_0) = [\mathbb{I} - (\xi - \xi_0) \rho(\xi_0)] \rho(\xi).$$

Also, für $|\xi - \xi_0| \|\rho(\xi_0)\| < 1$ gilt:

$$\rho(\xi) = [\mathbb{I} - (\xi - \xi_0) \rho(\xi_0)]^{-1} \rho(\xi_0) = \sum_{n=0}^{\infty} (\xi - \xi_0)^n (\rho(\xi_0))^{n+1}.$$

Für $\xi_0 \in \rho(A)$ hat also die Resolvente eine Potenzreihen darstellung in einer Umgebung von ξ_0 . Damit ist $\rho(A)$ offen und die Resolvente stückweise holomorph. \square

2 Potenzen sektorieller Operatoren

2.1 Potenzen sektorieller Operatoren

Definition 2.1. Sei A ein sektorieller Operator mit $\Re(\Sigma_A) > 0$. Dann definieren wir für alle $\alpha > 0$:

$$A^{-\alpha} := \frac{1}{\Gamma(\alpha)} \int_0^{\infty} t^{\alpha-1} e^{-At} dt. \quad (2.1.1)$$

Bemerkung 2.2.

(i) Sei $X = \mathbb{R}$ dann ist $A \equiv a \in \mathbb{R}$ und für alle $\alpha \in \mathbb{N}$ haben wir:

$$\begin{aligned} a^{-\alpha} &= \frac{1}{\Gamma(\alpha)} \int_0^{\infty} t^{\alpha-1} e^{-at} dt = \underbrace{-\frac{e^{-at} t^{\alpha-1}}{a\Gamma(\alpha)} \Big|_{t=0}^{t \rightarrow \infty}}_{=0} + \frac{\alpha-1}{\Gamma(\alpha)} a^{-1} \int_0^{\infty} t^{\alpha-2} e^{-at} dt \\ &= \frac{(\alpha-1)!}{\Gamma(\alpha)} a^{-(\alpha-1)} \int_0^{\infty} e^{-at} dt. \end{aligned}$$

(ii) Sei $A = \mathbb{I} + B$ mit $\|B\| < 1$. Dann ist:

$$\begin{aligned} A^{-\alpha} &= (\mathbb{I} + B)^{-\alpha} = \left(\sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n B^n \right)^{\alpha} \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \binom{\alpha}{n} B^n = \sum_{n=0}^{\infty} \binom{-\alpha}{n} B^n, \end{aligned} \quad (2.1.2)$$

wobei:

$$\binom{-\alpha}{n} := (-1)^n \frac{\Gamma(\alpha+n)}{\Gamma(\alpha)n!} = (-1)^n \frac{(\alpha+n)(\alpha+n-1) \cdots (\alpha+1)}{n!}. \quad (2.1.3)$$

(iii) Ist A beschränkt und in (2.1.4) $\alpha = 1$, so ist A^{-1} die inverse von A :

$$\begin{aligned} AA^{-1}x &= \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} A(A + \xi)^{-1} \int_0^{\infty} e^{\xi t} x dt d\xi = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \xi^{-1} A(A + \xi)^{-1} x d\xi \\ &= \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \xi^{-1} x d\xi - \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} (A + \xi)^{-1} x d\xi = x, \end{aligned}$$

wobei wir $PX = \ker A$ benutzen für die Projektion P definiert durch:

$$Px := \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \rho(\xi) x d\xi.$$

Lemma 2.3. *Sei A sektoriell mit $\Re(\Sigma_A) > 0$ und $\alpha > 0$, dann ist $A^{-\alpha}$ beschränkt und injektiv. Weiter gilt für alle $\alpha, \beta > 0$:*

$$A^{-\alpha} A^{-\beta} = A^{-(\alpha+\beta)},$$

und für $0 < \alpha < 1$:

$$A^{-\alpha} = \frac{\sin \pi \alpha}{\pi} \int_0^{\infty} \xi^{-\alpha} (\xi + A)^{-1} d\xi.$$

Beweis. Es ist $\Re(\Sigma_A) > \delta \geq 0$, also gilt nach Satz 1.9:

$$\|e^{-At}\| \leq C e^{-\delta t} \quad \wedge \quad \|Ae^{-At}\| \leq \frac{C e^{-\delta t}}{t}.$$

Daher haben wir:

$$\|A^{-\alpha}\| \leq \frac{C}{\Gamma(\alpha)} \int_0^{\infty} t^{\alpha-1} e^{-\delta t} dt = C \delta^{-\alpha} < \infty,$$

und $A^{-\alpha}$ ist beschränkt für alle $\alpha > 0$.

Für $\alpha, \beta > 0$ rechnen wir:

$$\begin{aligned}
A^{-\alpha} A^{-\beta} &= \frac{1}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} \int_0^\infty \int_0^\infty t^{\alpha-1} s^{\beta-1} e^{-A(s+t)} ds dt \\
&= \frac{1}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} \int_0^\infty t^{\alpha-1} \int_t^\infty (u-t)^{\beta-1} e^{-Au} du dt \\
&= \frac{1}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} \int_0^\infty u^{\alpha-1+\beta-1} e^{-Au} \int_0^u \left(\frac{t}{u}\right)^{\alpha-1} \left(1-\frac{t}{u}\right)^{\beta-1} dt du \\
&= \frac{1}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} \int_0^\infty u^{\alpha-1+\beta-1} e^{-Au} \int_0^u z^{\alpha-1} (1-z)^{\beta-1} u^1 dz du \\
&= \frac{1}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} \int_0^\infty u^{\alpha+\beta-1} e^{-Au} \frac{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)}{\Gamma(\alpha+\beta)} du = A^{-(\alpha+\beta)}.
\end{aligned}$$

Sei $x \in X$ mit $A^{-\alpha}x = 0$, dann folgt für alle $n \in \mathbb{N}$ mit $n > \alpha$:

$$A^{-n}x = A^{-(n-\alpha)}A^{-\alpha}x = 0.$$

Aber wegen $A^{-n} = (A^{-1})^n$, und da A^{-1} injektiv, folgt: $x = 0$. Also ist $A^{-\alpha}$ injektiv.

Es ist: $(A + \xi)^{-1} = \int_0^\infty e^{-\xi t} e^{-At} dt$, also haben wir:

$$\begin{aligned}
\int_0^\infty \xi^{-\alpha} (A + \xi)^{-1} d\xi &= \int_0^\infty \int_0^\infty \xi^{-\alpha} e^{-\xi t} d\xi e^{-At} dt = \int_0^\infty e^{-At} t^{\alpha-1} \Gamma(1-\alpha) dt \\
&= \frac{\pi}{\sin \pi \alpha} \frac{1}{\Gamma(\alpha)} \int_0^\infty e^{-At} t^{\alpha-1} dt = \frac{\pi}{\sin \pi \alpha} A^{-\alpha},
\end{aligned}$$

für alle $0 < \alpha < 1$, da $\Gamma(1-\alpha)\Gamma(\alpha) = \pi/\sin \pi\alpha$. □

Definition 2.4. Sei A ein sektorieller Operator mit $\Re(\Sigma_A) > 0$. Dann definieren wir für alle $\alpha > 0$:

$$\begin{aligned}
A^\alpha &:= (A^{-\alpha})^{-1}, \quad \text{für alle } \alpha > 0 \text{ wobei: } D(A^\alpha) := R(A^{-\alpha}), \\
A^0 &:= \mathbb{I}.
\end{aligned} \tag{2.1.4}$$

Lemma 2.5. *Es gilt:*

- (i) Für $\alpha > 0$ der Operator A^α ist abgeschlossen und $D(A^\alpha)$ ist dicht.
- (ii) Für $\alpha \geq \beta$ gilt: $D(A^\alpha) \subset D(A^\beta)$.
- (iii) Es gilt: $A^\alpha A^\beta = A^{\alpha+\beta}$ in $D(A^\gamma)$ mit $\gamma = \max\{\alpha, \beta, \alpha + \beta\}$.
- (iv) Es gilt: $A^\alpha e^{-At} = e^{-At} A^\alpha$ in $D(A^\alpha)$ für $t > 0$.

Beweis.

- (i) Sei $y \in R(A^{-\alpha})$ und $x \in X$ mit $A^{-\alpha}x = y$. Dann gilt: $A^\alpha y = x$, und daher: $R(A^{-\alpha}) = A^{-\alpha}X \subset D(A^\alpha)$. Aber da $A^{-\alpha}$ injektiv, folgt $D(A^\alpha)$ dicht.

Wir zeigen noch: $R(A^{-\alpha}) = D(A^\alpha)$. Dazu sei $x \in D(A^\alpha)$, und $y = A^\alpha x$. Dann folgt: $A^{-\alpha}y = x$, also $x \in R(A^{-\alpha})$. Zusammen mit dem Resultat vorher, erhalten wir $R(A^{-\alpha}) = D(A^\alpha)$.

- (ii) Seien $\alpha \geq \beta \geq 0$, und wählen wir ein $y \in R(A^{-\alpha})$. Dazu gibt es ein $x \in X$ mit $A^{-\alpha}x = y$ und es gilt:

$$y = A^{-\alpha}x = A^{-\beta-(\alpha-\beta)}x = A^{-\beta}A^{-(\alpha-\beta)}x.$$

Und da $A^{-(\alpha-\beta)}$ beschränkt, folgt:

$$A^\beta y = A^{-(\alpha-\beta)}x \in X \Rightarrow y \in D(A^\beta).$$

Mit (i), erhalten wir: $R(A^{-\alpha}) = D(A^\alpha) \subset D(A^\beta)$.

- (iii) Mit (ii) folgt für $x \in D(A^\gamma)$, $\gamma = \max\{\alpha, \beta, \alpha + \beta\}$:

$$A^\alpha A^\beta x = (A^{-\beta} A^{-\alpha})^{-1} x = A^{\alpha+\beta} x.$$

- (iv) Folgt aus der Definition.

□

Satz 2.6. *Sei A sektoriell und gelte $\Re(\Sigma_A) \geq \delta > 0$. Dann gibt es für $\alpha \geq 0$ ein $C_\alpha > 0$, so dass für $t > 0$ gilt:*

$$\|A^\alpha e^{-At}\| \leq C_\alpha t^{-\alpha} e^{-\delta t}. \quad (2.1.5)$$

Ist $0 < \alpha \leq 1$ so folgt:

$$\|(e^{-At} - \mathbb{I})x\| \leq \frac{1}{\alpha} C_{1-\alpha} t^\alpha \|A^\alpha x\|. \quad (2.1.6)$$

Beweis. In Satz 1.9 haben wir gezeigt: $\|Ae^{-At}\| \leq \frac{C}{t}e^{-\delta t}$ für $t > 0$. Damit gilt für $m \in \mathbb{N}$, $t > 0$:

$$\|A^m e^{-At}\| = \|(Ae^{-At/m})^m\| \leq \left(\frac{Cm}{t}\right)^m e^{-\delta t}.$$

Für $0 < \alpha < 1$ und $t > 0$ folgt wiederum:

$$\begin{aligned} \|A^\alpha e^{-At}\| &= \|Ae^{-At} A^{-(1-\alpha)}\| = \left\| \frac{1}{\Gamma(1-\alpha)} \int_0^\infty s^{-\alpha} Ae^{-A(t+s)} ds \right\| \\ &\leq \frac{1}{\Gamma(1-\alpha)} \int_0^\infty s^{-\alpha} \|Ae^{-A(t+s)}\| ds \\ &\leq \frac{Ce^{-\delta t}}{\Gamma(1-\alpha)} \int_0^\infty \frac{s^{-\alpha}}{s+t} e^{-\delta s} ds \\ &= \frac{Ce^{-\delta t}}{\Gamma(1-\alpha)} \left[\int_0^t \frac{s^{-\alpha}}{s+t} e^{-\delta s} ds + \int_t^\infty \frac{s^{-\alpha}}{s+t} e^{-\delta s} ds \right] \\ &\leq \frac{Ce^{-\delta t}}{\Gamma(1-\alpha)} \left[t^{-1} \int_0^t s^{-\alpha} ds + \int_t^\infty s^{-\alpha-1} ds \right] \\ &\leq \frac{Ce^{-\delta t}}{\Gamma(1-\alpha)} \left[\frac{t^{-\alpha}}{1-\alpha} + \frac{t^{-\alpha}}{\alpha} \right] \\ &\leq \frac{C}{\alpha(1-\alpha)} \frac{e^{-\delta t}}{t^\alpha} =: \frac{C_\alpha}{t^\alpha} e^{-\delta t}. \end{aligned}$$

Schließlich, wegen:

$$\|A^{\alpha+\beta} e^{-At}\| \leq \|A^\alpha e^{-At/2}\| \|A^\beta e^{-At/2}\| \leq C_\alpha C_\beta t^{-(\alpha+\beta)} e^{-\delta t} 2^{\alpha+\beta},$$

folgt die Behauptung für $\alpha \geq 0$.

Schreiben wir nun:

$$(e^{-At} - \mathbb{I})x = \int_0^t \frac{d}{ds} e^{-As} x ds = - \int_0^t A e^{-As} x ds = - \int_0^t A^{1-\alpha} e^{-As} A^\alpha x ds.$$

Dann folgt für $0 < \alpha < 1$:

$$\begin{aligned} \|(e^{-At} - \mathbb{I})x\| &\leq \|A^\alpha x\| \int_0^t \|A^{1-\alpha} e^{-As}\| ds \leq \|A^\alpha x\| C_{1-\alpha} \int_0^t s^{\alpha-1} e^{-\delta s} ds \\ &\leq \|A^\alpha x\| C_{1-\alpha} \int_0^t s^{\alpha-1} ds \leq \|A^\alpha x\| C_{1-\alpha} \frac{t^\alpha}{\alpha}. \end{aligned}$$

□

Satz 2.7. Sei $x \in D(A)$, dann gilt für $0 < \alpha < 1$:

$$\|A^\alpha x\| \leq C \|Ax\|^\alpha \|x\|^{1-\alpha},$$

bzw. dann:

$$\|A^\alpha x\| \leq \varepsilon \|Ax\| + C' \varepsilon^{-\frac{\alpha}{1-\alpha}} \|x\|,$$

für alle $\varepsilon > 0$, wie es aus der Young'schen¹ Ungleichung folgt. Man beachte lediglich: $\alpha^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}$ ist beschränkt für $0 < \alpha < 1$.

Beweis. Für alle $\varepsilon > 0$ gilt:

$$\begin{aligned} \|\Gamma(\beta)A^{-\beta}x\| &= \left\| \int_0^\varepsilon + \int_\varepsilon^\infty t^{\beta-1} e^{-At} x dt \right\| \\ &\leq C \int_0^\varepsilon t^{\beta-1} \|x\| dt + \left\| -t^{\beta-1} e^{-At} A^{-1} \Big|_{t=\varepsilon}^{t \rightarrow \infty} x \right\| \\ &\quad + \left\| (\beta-1) \int_\varepsilon^\infty t^{\beta-2} e^{-At} A^{-1} x dt \right\| \\ &\leq C \frac{\varepsilon^\beta}{\beta} \|x\| + 2C \varepsilon^{\beta-1} \|A^{-1}x\| =: y(\varepsilon). \end{aligned}$$

¹Wegen $ab \leq \frac{a^p}{p} + \frac{b^q}{q}$ für $1/p + 1/q = 1$, folgt $a^\alpha b^{1-\alpha} \leq \alpha a + (1-\alpha)b$. Daher folgt die Behauptung für $\hat{a} := \frac{\varepsilon \alpha}{\alpha}$, $\hat{b} := \frac{b \alpha}{\varepsilon}$ durch einsetzen.

Der minimierer von $y(\varepsilon)$ ist:

$$\underline{\varepsilon} := 2(1 - \beta) \frac{\|A^{-1}x\|}{\|x\|} =: k \frac{b}{a},$$

also gilt:

$$\begin{aligned} \|A^{-\beta}x\| &\leq \frac{C}{\beta\Gamma(\beta)} (\underline{\varepsilon})^{\beta-1} (\underline{\varepsilon}\|x\| + 2\beta\|A^{-1}x\|) \\ &= C \frac{k^{\beta-1}}{\Gamma(\beta+1)} \left(\frac{a}{b}\right)^{1-\beta} \left(k \frac{b}{a} a + (2-k)b\right) \\ &= 2C \frac{k^{\beta-1}}{\Gamma(\beta+1)} a^{1-\beta} b^\beta \\ &= 2C \frac{(2(1-\beta))^{\beta-1}}{\Gamma(\beta+1)} \|x\|^{1-\beta} \|A^{-1}x\|^\beta. \end{aligned}$$

Aber wegen $(1-\beta)^{-(1-\beta)} \leq e^{e-1}$ folgt die Behauptung durch einsetzen von $\alpha := \beta - 1$ und Ax für x . \square

Korollar 2.8. $C(\alpha)$ aus Satz ?? ist beschränkt für jedes α in einem beschränkten Intervall in $(0, \infty)$, und beschränkt auch für $\alpha \rightarrow 0+$.

Beweis. Sei $\|e^{-At}\| \leq C_0 e^{-\delta t}$ und $\|Ae^{-At}\| \leq C_1 t^{-1} e^{-\delta t}$. Dann gilt mit Satz 2.7:

$$\|A^\alpha e^{-At}\| \leq C \|Ae^{-At}\|^\alpha \|e^{-At}\|^{1-\alpha} \leq C C_1^\alpha t^{-\alpha} C_0^{1-\alpha} e^{-\delta t} \rightarrow C C_0 e^{-\delta t},$$

für $\alpha \rightarrow 0+$. \square

Korollar 2.9. Sei A sektoriell, mit $\Re(\Sigma_A) > 0$, und sei B linear, so dass $BA^{-\alpha}$ beschränkt ist auf X für ein $\alpha \in (0, 1)$. Dann ist $A + B$ sektoriell.

Beweis. Es ist:

$$\|Bx\| = \|BA^{-\alpha}A^\alpha x\| \leq \|BA^{-\alpha}\| \left[\delta \|Ax\| + C' \delta^{\frac{-\alpha}{1-\alpha}} \|x\| \right] \leq \varepsilon \|Ax\| + K_\varepsilon \|x\|.$$

Damit folgt aus Lemma 1.8 die Behauptung. \square

2.2 Die Interpolationsräume

Satz 2.10. *Seien A, B sektoriell mit $\Re(\Sigma_A), \Re(\Sigma_B) > 0$, und sei $(A - B)A^{-\alpha}$ beschränkt für ein $\alpha \in [0, 1)$. Dann sind für jedes $\beta \in [0, 1]$ die Operatoren $A^\beta B^{-\beta}$ und $B^\beta A^{-\beta}$ beschränkt.*

Beweis. Wir notieren zunächst für $\beta \in [0, 1]$:

$$\|A^\beta(A + \lambda)^{-1}\| \leq \|A(A + \lambda)^{-1}\|^\beta \|(A + \lambda)^{-1}\|^{1-\beta} \leq M|\lambda|^{\beta-1}.$$

Dann auch:

$$\|B^{-\beta} - A^{-\beta}\| = \frac{\sin \beta \pi}{\pi} \int_0^\infty \lambda^{-\beta} (B + \lambda)^{-1} (A - B) (A + \lambda)^{-1} d\lambda.$$

Dann folgt nämlich:

$$\begin{aligned} \|A^\beta B^{-\beta} x\| &= \left\| \left[\mathbb{I} - \frac{\sin \beta \pi}{\pi} \int_0^\infty \lambda^{-\beta} B^\beta (B + \lambda)^{-1} (A - B) A^{-\alpha} A^\alpha (A + \lambda)^{-1} \right] x d\lambda \right\| \\ &\leq \|x\| + \left\| \frac{\sin \beta \pi}{\pi} \int_0^\infty \lambda^{-\beta} B^\beta (B + \lambda)^{-1} (A - B) A^{-\alpha} A^\alpha (A + \lambda)^{-1} x d\lambda \right\| \\ &\leq \|x\| + C \int_0^\infty \frac{\lambda^{-\beta}}{(\lambda^{1-\beta})(\lambda^{1-\alpha} + \delta)} \|x\| d\lambda \leq \|x\| \left(1 + C \int_0^\infty \frac{\lambda^{-\beta}}{\lambda^\gamma + \delta} d\lambda \right) < \infty. \end{aligned}$$

Dann ist noch:

$$\begin{aligned} &[\mathbb{I} + A^\alpha (A + \lambda)^{-1} (B - A) A^{-\alpha}] A^\alpha (B + \lambda)^{-1} \\ &= A^\alpha (A + \lambda)^{-1} [(A + \lambda) + B - A] A^\alpha (B + \lambda)^{-1} \\ &= A^\alpha (A + \lambda)^{-1}, \end{aligned}$$

und wegen:

$$\|\mathbb{I} - [\mathbb{I} + A^\alpha (A + \lambda)^{-1} (B - A) A^{-\alpha}]\| \leq C|\lambda|^{\alpha-1} \rightarrow 0 \quad \text{für } \lambda \rightarrow \infty,$$

folgt:

$$\|A^\alpha (A + \lambda)^{-1}\| = \|[\mathbb{I} + A^\alpha (A + \lambda)^{-1} (B - A) A^{-\alpha}] A^\alpha (B + \lambda)^{-1}\| \rightarrow \|A^\alpha (B + \lambda)^{-1}\|.$$

Daher schließen wir: $\|A^\alpha (B + \lambda)^{-1}\| = O(\lambda^{\alpha-1})$ für $\lambda \rightarrow \infty$ und vertauschen von A mit B führt die Behauptung für $B^\beta A^{-\beta}$ auf das, im wesentlichen selbe Integral zurück. \square

Definition 2.11. Sei A sektoriell auf einem Banach-Raum X und $\alpha \geq 0$. Setzen wir $A_1 := A + a$ mit $a \in \mathbb{R}$ so gewählt dass, $\Re(\Sigma_A) > 0$ gilt. Dann definieren wir:

$$X^\alpha := D(A_1^\alpha) \quad (2.2.1)$$

$$\|x\|_\alpha := \|A_1^\alpha x\| \quad \text{für } x \in D(A_1^\alpha). \quad (2.2.2)$$

Lemma 2.12. X^α aus Definition 2.11 ist ein Banachraum. Dieser ist unabhängig von gewählten $a \in \mathbb{R}$.

Beweis. Es ist klar dass X^α ein Banachraum ist. Für $a, b \in \mathbb{R}$ wie in der Definition, sei $\{x_n\} \subset X^\alpha$ eine Cauchy-Folge. Es gilt: $D(A+a) = D(A+b) = D(A)$ und für alle $\alpha \geq 0$ ist $(A+a - (A+b))A^{-\alpha} = (a-b)A^{-\alpha}$ beschränkt. Aus Satz 2.10 folgt: $(A+b)^\alpha(A+a)^{-\alpha}$ und $(A+a)^\alpha(A+b)^{-\alpha}$ beschränkt. Daher gilt:

$$\|(A+b)^\alpha x_n\| \leq \|(A+b)^\alpha(A+a)^{-\alpha}\| \|(A+a)^\alpha x_n\| \rightarrow 0, \text{ für } n \rightarrow \infty.$$

\square

Satz 2.13. Sei A sektoriell auf X , X^α für $\alpha \geq 0$ wie in Definition 2.11. Dann ist $X^0 = X$, $X^\beta \subset X^\alpha$ für $\beta \geq \alpha$, X^β dicht in X^α . Hat A eine kompakte Resolvente, so ist die Inklusion $X^\beta \hookrightarrow X^\alpha$ kompakt für $\beta \geq \alpha \geq 0$.

Beweis. Der Beweis folgt unmittelbar aus den Definitionen, Sätzen, Lemmata und Übungen die bereits bewiesen wurden. \square

2.3 Anhang

Definition 2.14. Für $\alpha > 0$ definieren wir die Gamma Funktion durch:

$$\Gamma(\alpha) := \int_0^\infty t^{\alpha-1} e^{-t} dt. \quad (2.3.1)$$

Lemma 2.15. Für alle $n \in \mathbb{N}$ gilt:

$$\Gamma(n) = (n-1)!. \quad (2.3.2)$$

Beweis. Es ist:

$$\Gamma(\alpha) = \int_0^{\infty} t^{\alpha-1} e^{-t} dt = \frac{1}{\alpha} t^{\alpha} e^{-t} \Big|_{t=0}^{t \rightarrow \infty} + \alpha^{-1} \int_0^{\infty} t^{\alpha} e^{-t} dt = \alpha^{-1} \Gamma(\alpha + 1).$$

Also folgt wegen $\Gamma(1) = 1$ die Behauptung induktiv. \square

Definition 2.16. Sei $A \in \mathcal{B}(X)$ und $B \in \mathcal{L}$. Wir sagen A kommutiert mit B , falls gilt:

$$AB \subset BA.$$

Definition 2.17. Sei X ein linearer raum und $X = U \oplus V$. Dann sagen wir: P ist ein stetiger Projektor auf U längs V , falls P ein Projektor ist, und gilt:

$$R(P) = U \wedge N(P) = V.$$

Lemma 2.18. Sei X ein Banach-Raum und seien $U, V \subset X$ komplementäre abgeschlossene Unterräume, d.h. es gelte:

$$X = U \oplus V \wedge U \cap V = \emptyset.$$

Dann gibt es einen stetigen Projektor P auf U längs V .

Beweis. Definieren wir: $Px := P(u + v) = u$. Sei $\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset X$ eine konvergente folge, so dass die Folge $\{Px_n\}$ konvergiert. Setzen wir $y_n := Px_n$, und bezeichnen wir mit x, y jeweils die Grenzwerte. Setzen wir noch $z_n := x_n - Px_n$, so folgt:

$$Pz_n = Px_n - P^2x_n = y_n - y_n = 0, \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

Also folgt $\{z_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset V$, und da V abgeschlossen folgt: $Pz = 0$, wobei wir mit z den Grenzwert bezeichnen. Dann folgt:

$$z = x - y \Leftrightarrow 0 = Pz = Px - Py \Leftrightarrow Px = Py.$$

Aber es ist $\{y_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset U$, und da U abgeschlossen folgt: $y \in U$, d.h. $Py = y$, und damit $Px = y$.

Dann ist P abgeschlossen und definiert auf ganz X , und mit Satz über abgeschlossenen Graphen folgt: P stetig. \square

Definition 2.19. Sei A ein Operator auf einem linearem Raum. Wir sagen $D(A)$ wird durch $U, V \subset A$ zerlegt falls gilt:

- (i) $X = U \oplus V$.
- (ii) Für den Projektor $P : X \rightarrow U$ auf U längs V gilt:

$$PD(A) \subset D(A) \wedge AU \subset U \wedge AV \subset V.$$

Definition 2.20. Das Spektrum eines Abgeschlossenen Operators ist separiert, wenn es eine geschlossene, rektifizierbare Kurve $\Gamma \subset \rho(A)$ gibt, so dass gilt: in beiden Zusammenhangskomponenten von $\mathbb{C} \setminus \Gamma$ hat Σ_A nichttriviale Anteile und es ist $\Gamma \cap \Sigma_A = \emptyset$.

Definition 2.21. Sei A ein Operator auf einem linearem Raum. Wir sagen $D(A)$ wird durch $U, V \subset A$ zerlegt falls gilt:

- (i) $X = U \oplus V$.
- (ii) Für den Projektor $P : X \rightarrow U$ auf U längs V gilt:

$$PD(A) \subset D(A) \wedge AU \subset U \wedge AV \subset V.$$

Lemma 2.22. Sei A ein Operator. Genau dann wird $D(A)$ durch U, V zerlegt, wenn gilt: $AP \subset PA$.

Beweis. Werde $D(A)$ durch U, V zerlegt. Dann gilt:

$$D(PA) = A^{-1}D(P) = A^{-1}X = D(A),$$

und:

$$D(AP) = P^{-1}D(A) = P^{-1}D(A) \cap U = D(A) \cap U \subset D(A).$$

Also vertauschen P und A .

Es gelte P ist ein stetiger Projektor von U längs V , und P und A kommutieren. Dann gilt:

$$\begin{aligned} PD(A) &= PD(A) \cap U = D(A) \cap U \subset D(A) \\ AU &= APV = PAU \subset U. \end{aligned}$$

Und weiter:

$$\begin{aligned} AV &= A(\mathbb{I} - P)V = AV - APV \\ &= AV - PAV \Leftrightarrow \{0\} = APV = PAV \Rightarrow AV \subset V. \end{aligned}$$

□

Definition 2.23. Sei $D(A)$ zerlegt durch U, V . Wir definieren:

$$\begin{aligned} A_U : U &\rightarrow U, & D(A_U) &= D(A) \cap U, & A_U u &:= Au. \\ A_V : V &\rightarrow V, & D(A_V) &= D(A) \cap V, & A_V v &:= Av. \end{aligned}$$

Lemma 2.24. Ist A abgeschlossen, U, V eine Zerlegung von A , so sind auch A_U, A_V abgeschlossen.

Beweis. $G(A_U) = G(A) \cap U \times U$. □

Satz 2.25. Sei A abgeschlossen und Σ_A sei separiert in σ_1, σ_2 mit σ_1 in der beschränkten Zusammenhangskomponente. Dann gibt es eine Zerlegung $X = U \oplus V$ und eine Zerlegung $A = A_U + A_V$ mit $\Sigma_{A_U} = \sigma_1$ und $\Sigma_{A_V} = \sigma_2$. Dabei ist $A_U \in \mathcal{B}(U)$.

Beweis. □

2.4 Übungen

Aufgabe 1. Sei A sektoriell, selbstadjungiert und positiv definit. Dann hat A^α für alle α die selben Eigenschaften.

Beweis. Zunächst bemerken wir:

$$(A^{-1}Ax, Ay) = (x, Ay) = (Ax, y) = (Ax, A^{-1}Ay),$$

für alle $x, y \in D(A)$. Aber da A^{-1} beschränkt, folgt $R(A) = X$, d.h. A^{-1} selbstadjungiert auf X .

Weiter aus:

$$(\|A^{-1}\| \|x\|)^{-2} \leq \|A^{-1}x\|^{-2},$$

und:

$$(A^{-1}x, x) = (AA^{-1}x, A^{-1}x) \geq \varepsilon \|A^{-1}x\|^2,$$

folgt:

$$\frac{(A^{-1}x, x)}{(\|A^{-1}\|^2 \|x\|^2)} \geq \varepsilon \Leftrightarrow (A^{-1}x, x) \geq \delta \|x\|^2,$$

mit $\delta = \varepsilon \|A^{-1}\|^2 > 0$.

D.h., wir haben gezeigt: A^{-1} selbstadjungiert und positiv definit.

Weiter gilt:

$$((A + \lambda)x, y) = (x, (A + \lambda)y) \Rightarrow ((A + \lambda)^{-1}x, y) = (x, (A + \lambda)^{-1}y),$$

und:

$$((A + \lambda)x, x) \geq \varepsilon \|x\|^2 + |\lambda| \|x\|^2 \geq \max\{|\lambda|, \varepsilon\} \|x\|^2,$$

für alle $\lambda \in \rho(A)$.

Aber insgesamt folgt die Behauptung. \square

Aufgabe 2. Sei A sektoriell mit $\Re(\Sigma_A) > 0$. Dann ist A^{-1} genau dann kompakt, wenn $A^{-\alpha}$ für alle $\alpha > 0$, kompakt, genau dann kompakt wenn e^{-At} für alle $t > 0$ kompakt.

Beweis. Zunächst ist für alle $\alpha \in \mathbb{N}$ die Aussage trivial. Sei $0 < \alpha < 1$ und $U \subset X$ beschränkt. Dann ist:

$$\overline{A^{-1}U} = \overline{A^{-\alpha}A^{-(1-\alpha)}U}.$$

D.h. A^{-1} genau dann kompakt wenn $A^{-\alpha}$ oder $A^{-(1-\alpha)}$ kompakt. Aber da dies für alle $\alpha \in (0, 1)$ gilt, so folgt $A^{-\alpha}$ kompakt für alle $\alpha \in (0, 1)$. Für $\alpha > 0$ folgt aber die Aussage aus $A^{-\alpha} = A^{-\beta}A^{-m}$, $\alpha = [\alpha] + \alpha - [\alpha] =: m + \beta > 0$.

Aber aus $A^{-\alpha}$ kompakt folgt das zweite Teil der Behauptung sofort. \square

Aufgabe 3. Für alle $x \in X$ ist $t \mapsto tAe^{-At}x$ stetig auf $[0, \infty)$. Es gilt auch $tAe^{-At}x \rightarrow 0$ für $t \rightarrow 0+$.

Beweis. Es gilt:

$$\begin{aligned} \|t_1Ae^{-At_1}x - t_0Ae^{-At_0}x\| &= \left\| \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} (t_1e^{\lambda t_1} - t_0e^{\lambda t_0}) A(A + \lambda)^{-1} x d\lambda \right\| \\ &\leq (t_1 - t_0) \left\| \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} e^{\lambda t_1} A(A + \lambda)^{-1} x d\lambda \right\| \\ &= (t_1 - t_0) \|Ae^{-At_1}x\| \\ &\leq (t_1 - t_0) \frac{C}{t_1} e^{-\delta t_1} \|x\|, \end{aligned}$$

für $t_1 \geq t_0 \geq 0$.

Weiter gilt:

$$\begin{aligned} \|tAe^{-At}x\| &\leq t \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} te^{\lambda t} \|x\| d\lambda + t \frac{1}{2\pi} \int_{\Gamma} |\lambda| e^{\lambda t} \left(1 + |\lambda| \frac{M}{|\lambda - \delta|}\right) \|x\| d\lambda \\ &\leq Ct \rightarrow 0, \text{ für } t \rightarrow 0+. \end{aligned}$$

□

Aufgabe 4. Sei A selbstadjungiert und positiv definit auf einem Hilbertraum H . Dann gilt:

$$\|A^\alpha x\| \leq \|Ax\|^\alpha \|x\|^{1-\alpha}, \quad \forall x \in D(A).$$

Vergleiche auch mit Satz 2.7.

Beweis. Der Operator A hat die Darstellung:

$$A = \int_0^\infty \lambda dE_\lambda,$$

mit $\{E_\lambda\}_{\lambda \in [0, \infty)}$ eine einparametrische Zerlegung der Einheit. Schreiben wir $E(\Delta) := E_{\lambda_1} - E_{\lambda_0}$ für $\lambda_1, \lambda_0 \in [0, \infty)$, dann ist uns bekannt:

$$E(\Delta_1)E(\Delta_2) = 0, \quad \text{falls } (\lambda_0^1, \lambda_1^1) \cap (\lambda_0^2, \lambda_1^2) = \emptyset.$$

Daher folgt für $x \in D(A)$:

$$\|Ax\|^2 = \int_0^\infty |\lambda|^2 d\|E_\lambda x\|^2.$$

Setzen wir $g(t) := t^{\frac{1}{\alpha}}$ für $0 \leq \alpha < 1$. Die Funktion g ist konvex, und aus der Jensens-Ungleichung² folgt:

$$\left(\frac{\|A^\alpha x\|}{\|x\|}\right)^{2/\alpha} = g\left(\frac{\int_0^\infty |\lambda|^{2\alpha} d\mu(\lambda)}{\int_0^\infty d\mu(\lambda)}\right) \leq \frac{1}{\int_0^\infty d\mu(\lambda)} \int_0^\infty g(|\lambda|^{2\alpha}) d\mu(\lambda) = \left(\frac{\|Ax\|}{\|x\|}\right)^2,$$

²Für $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ offen und beschränkt, $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ konvex, $u: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ gilt:

$$g\left(\frac{1}{\int_{\Omega} d\omega} \int_{\Omega} u d\omega\right) \leq \frac{1}{\int_{\Omega} d\omega} \int_{\Omega} g(u) d\omega.$$

mit $d\mu(\lambda) = d \|E_\lambda x\|^2$. Aber damit haben wir bereits die Behauptung. \square

Aufgabe 5. Sei A sektoriell mit $\Re(\Sigma_A) > 0$, dann gilt für jedes $0 < \alpha \leq 1$:

$$t^\alpha \|A^\alpha e^{-At} x\| \rightarrow 0 \quad \text{für } t \rightarrow 0+.$$

Beweis. Wie im Beweis von Satz 2.6 rechnen wir:

$$t^\alpha \|A^\alpha e^{-At} x\| \leq C \|Ax\| t^\alpha \int_0^\infty \frac{s^{-\alpha}}{t+s} ds.$$

Mit substitution $u := t^\alpha s$ erhalten wir für $0 < \alpha < 1$:

$$\begin{aligned} t^\alpha \int_0^\infty \frac{s^{-\alpha}}{t+s} ds &= t^{\alpha^2+1} \int_0^\infty \frac{u^{-\alpha}}{t^{\alpha+1}+u} du = t^{\alpha^2+1} \int_0^t + \int_t^\infty \frac{u^{-\alpha}}{t^{\alpha+1}+u} du \\ &\leq t^{\alpha^2+1} \left[t^{-\alpha-1} \frac{t^{1-\alpha}}{1-\alpha} + \frac{t^\alpha}{\alpha} \right] = t^{\alpha^2+1} \left[\frac{t^{-2\alpha}}{1-\alpha} + \frac{t^\alpha}{\alpha} \right] \\ &= \frac{t^{(\alpha-1)^2}}{1-\alpha} + \frac{t^{\alpha^2+\alpha}}{\alpha} \rightarrow 0, \quad \text{für } t \rightarrow 0+. \end{aligned}$$

Schließlich, mit $\alpha \rightarrow 1$ erhalten wir die Behauptung für $0 < \alpha \leq 1$. \square

Aufgabe 6. Sei A sektoriell mit $\Re(\Sigma_A) > 0$ auf einem Banachraum X . Sei $B : X \rightarrow Y$ linear, Y ein Banachraum. Es gelte $D(A) \subset D(B)$ und für ein $\alpha \in [0, 1)$:

$$\|Bx\| \leq C \|Ax\|^\alpha \|x\|^{1-\alpha}$$

für eine konstante $C > 0$. Dann besitzt B eine eindeutige Erweiterung zu einem beschränkten Operator $B_\beta : X^\beta \rightarrow Y$ für alle $\beta \in (\alpha, 1]$.

Beweis. Es ist $X^\beta = R(A^{-\beta})$, d.h. B_β beschränkt genau dann wenn $BA^{-\beta}$ beschränkt. Es ist auch:

$$\|BA^{-1}x\| \leq \tilde{C} \|x\|^\alpha \|A^{-1}\|^{1-\alpha} \|x\|^{1-\alpha} \leq C \|x\|,$$

für $x \in AD(B) \cap D(A) = R(A) = X$, d.h. BA^{-1} ist beschränkt. Daher gilt für $x \in D(A)$:

$$\begin{aligned}
\|BA^{-\beta}x\| &= \left\| \frac{1}{\Gamma(\beta)} \int_0^{\infty} t^{\beta-1} B e^{-At} x \, dt \right\| \leq C' \int_0^{\infty} t^{\beta-1} \|B e^{-At} x\| \, dt \\
&\leq C'' \int_0^{\infty} t^{\beta-1} \|A e^{-At} x\|^{\alpha} \|e^{-At} x\|^{1-\alpha} \, dt \\
&\leq C \|x\| \int_0^{\infty} t^{\beta-1} (t^{-1} e^{-\delta t})^{\alpha} e^{-\delta(1-\alpha)t} \, dt \\
&= C \|x\| \int_0^{\infty} t^{(\beta-\alpha)-1} e^{-\delta t} \, dt < \infty,
\end{aligned}$$

für alle $\beta \in (\alpha, 1]$. □

3 Die Formel der Variation der Konstanten

3.1 Das Cauchy Problem

Definition 3.1. Sei X ein Banachraum, A sektoriell in X . Betrachte das lineare Cauchy-Problem:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt}(t) + Ax = 0, t > 0, \\ x(0) = x_0. \end{cases} \quad (3.1.1)$$

Eine Lösung des Problems (3.1.1) auf $0 < t < T$ ist eine stetige Funktion $x : [0, T) \rightarrow X$, stetig differenzierbar auf $(0, T)$ für die gilt:

$$\begin{aligned} x(t) &\in D(A) \text{ für alle } t \in (0, T) \\ x(t) &\rightarrow x_0 \text{ für } t \rightarrow 0+, \\ \frac{dx}{dt}(t) + Ax &= 0, \text{ für } t \in (0, T). \end{aligned}$$

Lemma 3.2. Sei X ein Banachraum, A sektoriell in X . Dann ist:

$$x : [0, T) \rightarrow X, \quad x(t) := e^{-At}x_0,$$

eine eindeutige Lösung von (3.1.1).

Beweis. Wegen Satz 1.9 ist klar: $x(t) = e^{-At}x_0$ ist eine Lösung. Wir zeigen x eindeutig. Sei $z(t)$ eine Lösung auf $[0, T)$ und setzen wir $y(t, s) := e^{-A(t-s)}z(s)$ für $0 < s \leq t < T$. Dann gilt:

$$\partial_s y(t, s) = Ae^{-A(t-s)}z(s) - Ae^{-A(t-s)}z(s) = 0,$$

für alle $0 < s \leq t < T$. Daher folgt:

$$z(t) = y(t, t) = y(t, 0) = e^{-At}x_0 = x(t),$$

auf $(0, T)$. □

Definition 3.3. Sei X ein Banachraum, A sektoriell in X . Betrachte das inhomogene Problem:

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt}(t) + Ax = f(t), t > 0, \\ x(0) = x_0. \end{cases} \quad (3.1.2)$$

Eine Lösung des Problems (3.1.1) auf $0 < t < T$ ist eine stetige Funktion $x : [0, T) \rightarrow X$, stetig differenzierbar auf $(0, T)$ für die gilt:

$$\begin{aligned} x(t) &\in D(A) \text{ für alle } t \in (0, T) \\ x(t) &\rightarrow x_0 \text{ für } t \rightarrow 0+, \\ \frac{dx}{dt}(t) + Ax &= f(t), \text{ für } t \in (0, T). \end{aligned}$$

Lemma 3.4. Sei $f : (0, T) \rightarrow X$ lokal Hölder-stetig zum exponenten $\theta \in (0, 1]$ mit $\varepsilon_\tau := \int_0^\tau \|f(s)\| ds < \infty$ für ein $\tau > 0$. Für $t \in (0, T)$ setze:

$$x(t) := e^{-At}x_0 + \int_0^t e^{-A(t-s)}f(s) ds, \quad (3.1.3)$$

dann ist F eine Lösung des Inhomogenen Cauchy-Problems (3.1.2).

Beweis. Setzen wir:

$$x_\tau(t) := e^{-At}x_0 + \int_0^{t-\tau} e^{-A(t-s)}f(s) ds,$$

mit $f(s) = 0$ für $s \leq 0$. Dann gilt:

$$\|x(t) - x_\tau(t)\| \leq \int_{t-\tau}^t \|e^{-A(t-s)}\| \|f(s)\| ds \leq \tau \rightarrow 0 \text{ für } \tau \rightarrow 0+,$$

gleichmäßig auf $[0, t_0]$ für alle $t_0 < T$. Weiter ist x_τ stetig, da:

$$\begin{aligned} \|x_\tau(t+h) - x_\tau(t)\| &\leq \|(e^{-Ah} - \mathbb{I})x_0\| + \int_0^{t-\tau} \|(e^{-Ah} - \mathbb{I})e^{-A(t-s)}\| \|f(s)\| ds \\ &\quad + \int_{t-\tau}^{t+h-\tau} \|e^{-A(t+h-s)}\| \|f(s)\| ds \\ &\leq C \|Ax_0\| h + C' \frac{\varepsilon_\tau (t-\tau)^{\theta+1}}{\theta+1} h^\theta + C'' \varepsilon_\tau h \rightarrow 0, \end{aligned}$$

für $h \rightarrow 0+$ nach Satz 2.6. Daher ist auch $x(t)$ stetig auf $[0, T)$ und es gilt:

$$\begin{aligned} \|x(t) - x(0)\| &\leq \|(e^{-At} - \mathbb{I})x_0\| + \int_0^t \|e^{-A(t-s)}\| \|f(s)\| ds \\ &\leq \|Ax_0\| Ct + C'\varepsilon_\tau t \rightarrow 0, \text{ für } t \rightarrow 0+, \end{aligned}$$

auch nach Satz 2.6.

Für $0 \leq s < t < T$ ist $e^{-At}x_0 + e^{-A(t-s)}f(s) \in D(A)$, also gilt auch für die Riemann-Summen: $e^{-At}x_0 + \sum_{\substack{j \\ t-s_j \geq \tau}} e^{-A(t-s_j)}f(s_j)\Delta_{s_j} \in D(A)$. Dann folgt:

$$A \left(e^{-At}x_0 + \lim_{\Delta s_j \rightarrow 0} \sum_{\substack{j \\ t-s_j \geq \tau}} e^{-A(t-s_j)}f(s_j) \right) = Ae^{-At}x_0 + \int_0^{t-\tau} Ae^{-A(t-s)}f(s) ds,$$

da A abgeschlossen. D.h. wir haben $x_\tau(t) \in D(A)$ für alle $t \in [0, T)$. Nun gilt:

$$\begin{aligned} Ax_\tau(t) &= Ae^{-At}x_0 + \int_0^{t-\tau} Ae^{-A(t-s)}f(s) ds \\ &= Ae^{-At}x_0 + \int_0^{t-\tau} Ae^{-A(t-s)}(f(s) - f(t)) ds - \int_0^{t-\tau} \frac{d}{dt} e^{-A(t-s)}f(t) ds \\ &= Ae^{-At}x_0 + \int_0^{t-\tau} Ae^{-A(t-s)}(f(s) - f(t)) ds - (e^{-At} - e^{-A\tau})f(t). \end{aligned}$$

Also gilt für alle $\tau > 0$, und alle $t \in [0, T)$:

$$\begin{aligned} \|Ax_\tau(t) - Ax_\tau(0)\| &\leq \|A(e^{-At} - \mathbb{I})x_0\| + \int_0^{t-\tau} \|Ae^{-A(t-s)}\| \|f(s) - f(t)\| ds \\ &\quad + \|e^{-At} - e^{-A\tau}\| \|f(t)\| \\ &\leq Ct^\theta \|A^{1+\theta}x_0\| + C \int_0^{t-\tau} (t-s)^{\theta-1} ds < \infty. \end{aligned}$$

Dann aber, da A abgeschlossen, folgt:

$$\begin{aligned} Ax_\tau(t) &\rightarrow Ae^{-At}x_0 + \int_0^t Ae^{-A(t-s)}(f(s) - f(t)) ds - (e^{-At} - \mathbb{I})f(t) \\ &= Ae^{-At}x_0 + \int_0^t Ae^{-A(t-s)}f(s) ds = Ax(t), \end{aligned}$$

d.h. $x(t) \in D(A)$ für alle $t \in [0, T)$.

Nun bemerken wir:

$$\begin{aligned} \|Ax_\tau(t) - Ax(t)\| &\leq \left\| \int_{t-\tau}^t Ae^{-A(t-s)}(f(s) - f(t)) ds \right\| + \left\| \int_{t-\tau}^t \frac{d}{dt}e^{-A(t-s)}f(t) ds \right\| \\ &\leq C \int_{t-\tau}^t (s-t)^{1-\theta} ds + \|(\mathbb{I} - e^{-A\tau}) f(t)\| \rightarrow 0 \text{ für } \tau \rightarrow 0, \end{aligned}$$

gleichmäßig auf $[t_0, t_1] \subset (0, T)$. Wie im Beweis von Satz 2.6 für $x \in X^{1+\alpha}$, $\alpha \in (0, 1]$ rechnen wir:

$$\begin{aligned} \|(e^{-At} - \mathbb{I} + At)x\| &= \left\| \int_0^t A(\mathbb{I} - e^{-As})x ds \right\| = \left\| A \int_0^t \int_0^s Ae^{-A\nu}x d\nu ds \right\| \\ &\leq \|A^{1+\alpha}x\| \int_0^t \int_0^s \|A^{1-\alpha}e^{-A\nu}\| d\nu ds \\ &\leq \|A^{1+\alpha}x\| C \int_0^t \int_0^s \nu^{\alpha-1} d\nu ds = \|A^{1+\alpha}x\| \frac{C}{\alpha} \int_0^t s^\alpha ds \\ &= \|A^{1+\alpha}x\| \frac{C}{\alpha(1+\alpha)} t^{\alpha+1} \rightarrow 0, \text{ für } t \rightarrow 0+. \end{aligned}$$

Und da $X^{1+\alpha}$ dicht in X^1 , gilt dies für alle $x \in D(A)$. Damit folgt für $t > \tau$:

$$\begin{aligned}
& \frac{1}{h} \left\| \left(e^{-Ah} - \mathbb{I} \right) \int_0^{t-\tau} e^{-A(t-s)} f(s) ds + \int_{t-\tau}^{t+h-\tau} e^{-A(t+h-s)} f(s) ds \right. \\
& \quad \left. + Ah \int_0^{t-\tau} e^{-A(t-s)} f(s) ds - e^{-A\tau} f(t-\tau) h \right\| \\
&= \frac{1}{h} \left\| \left(e^{-Ah} - \mathbb{I} + Ah \right) \int_0^{t-\tau} e^{-A(t-s)} f(s) ds \right\| + \frac{1}{h} \left\| \int_{t-\tau}^{t+h-\tau} e^{-A(t+h-s)} (f(s) - f(t-\tau)) ds \right\| \\
& \quad + \frac{1}{h} \left\| \int_{t-\tau}^{t+h-\tau} e^{-A(t+h-s)} - e^{-A\tau} ds f(t-\tau) \right\| \\
&\leq \frac{1}{h} \frac{C}{\theta(1+\theta)} h^{\theta+1} \int_0^{t-\tau} (t-s)^{-(\theta+1)} \|f(s)\| ds + \frac{1}{h} \int_{t-\tau}^{t+h-\tau} \left\| (s-t+\tau)^\theta \right\| ds \\
& \quad + \frac{1}{h} \frac{h^2}{2} \|f(t-\tau)\| \\
&\leq \frac{C\tau\varepsilon_\tau}{\theta(1+\theta)} h^\theta + \frac{1}{h} \frac{h^{\theta+1}}{\theta+1} + h \|f(t-\tau)\| \rightarrow 0, \text{ für } h \rightarrow 0.
\end{aligned}$$

Insgesamt folgt:

$$\frac{d}{dt} x_\tau(t) = -Ax_\tau(t) + e^{-A\tau} f(t-\tau) \rightarrow -Ax(t) + f(t) = \frac{d}{dt} x(t),$$

auf $(0, T)$. □

Literatur

- [Achieser] N.I. Achieser, I.M. Glasmann: Theorie Linearer Operatoren im Hilbertraum, Harri Deutsch (1981).
- [Dunford & Schwartz] N. Dunford, J. T. Schwartz: Linear Operators 1,2, Willey & Sons, (1963).
- [Evans] L. C. Evans: Partial Differential Equations, AMS (1998).
- [Henry] D. Henry: Geometric Theory of Semilinear Partial Differential Equations, Springer (1981).
- [Kato] T. Kato: Perturbation Theory for Linear Operators, Springer (1980).
- [Lauterbach] R. Lauterbach: Skript zu der Vorlesung Funktionalanalysis, WS 2003/04, Universität Hamburg.