



Grundbildung Lineare Algebra und Analytische Geometrie (LPSI/LS-M2)

Blatt 11

SoSe 2011 - C. Curilla/ B. Janssens

Präsenzaufgaben

(P22) Die Matrix $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ sei invertierbar. Zeigen Sie, dass es nur genau eine inverse Matrix zu A gibt (dies rechtfertigt die Notation A^{-1}).

(LP22) Wenn B und B' zwei Inverse von A sind, $AB = BA = I$ und $AB' = B'A = I$, dann gilt $(B - B')A = BA - B'A = I - I = 0$. Aber wegen $AB = I$ gilt nun

$$0 = ((B - B')A)B = (B - B')(AB) = (B - B')I = B - B'.$$

(P23) Berechnen Sie A^{-1} zu der Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -3 & 1 & 5 \\ 0 & 3 & 2 \end{pmatrix}.$$

(LP23) Wir suchen zuerst eine Matrix B mit $AB = I$, und zeigen dann das auch $BA = I$ gilt. Mit

$$B = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & x_{13} \\ x_{21} & x_{22} & x_{23} \\ x_{31} & x_{32} & x_{33} \end{pmatrix}$$

ist $AB = I$ genau die Gleichung

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -3 & 1 & 5 \\ 0 & 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_{11} & x_{12} & x_{13} \\ x_{21} & x_{22} & x_{23} \\ x_{31} & x_{32} & x_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}. \quad (1)$$

Die Matrixgleichung (1) ist äquivalent zu dem System von 3 Vektorgleichungen (2), (3) und (4), mit

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -3 & 1 & 5 \\ 0 & 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_{11} \\ x_{21} \\ x_{31} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (2)$$

und

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -3 & 1 & 5 \\ 0 & 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_{12} \\ x_{22} \\ x_{32} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (3)$$

und

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -3 & 1 & 5 \\ 0 & 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_{13} \\ x_{23} \\ x_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}. \quad (4)$$

Wir lösen (2) mit dem Gauß-Algorithmus:

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 0 & 1 \\ -3 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 0 \end{array} \right) \mapsto \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 7 & 5 & 3 \\ 0 & 3 & 2 & 0 \end{array} \right) \mapsto \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 0 & 1 \\ 0 & 7 & 5 & 3 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{7} & -\frac{9}{7} \end{array} \right)$$

Rückwärtseinsetzen liefert $x_{31} = 9$, $x_{21} = -6$, und $x_{11} = 13$. Auf der gleichen Weise lösen wir (3):

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 5 & 1 \\ 0 & 3 & 2 & 0 \end{array} \right) \mapsto \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 7 & 5 & 1 \\ 0 & 3 & 2 & 0 \end{array} \right) \mapsto \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 7 & 5 & 1 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{7} & -\frac{3}{7} \end{array} \right)$$

liefert $x_{32} = 3$, $x_{22} = -2$, und $x_{12} = 4$, und die Gleichung (4)

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 5 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 1 \end{array} \right) \mapsto \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 7 & 5 & 0 \\ 0 & 3 & 2 & 1 \end{array} \right) \mapsto \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 7 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{1}{7} & 1 \end{array} \right)$$

liefert $x_{33} = -7$, $x_{23} = 5$, und $x_{13} = -10$. Die Gleichung $AB = I$ hat daher genau eine Lösung, nämlich

$$B = \begin{pmatrix} 13 & 4 & -10 \\ -6 & -2 & 5 \\ 9 & 3 & -7 \end{pmatrix}.$$

Wir haben jetzt genau eine Lösung von der Gleichung $AB = I$. Wir müssen jetzt noch kontrollieren, dass auch $BA = I$ gilt, das heißt, dass nicht nur

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -3 & 1 & 5 \\ 0 & 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 13 & 4 & -10 \\ -6 & -2 & 5 \\ 9 & 3 & -7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

gilt, aber auch

$$\begin{pmatrix} 13 & 4 & -10 \\ -6 & -2 & 5 \\ 9 & 3 & -7 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -3 & 1 & 5 \\ 0 & 3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Man multipliziert die Matrizen, und sieht dass es stimmt.

Bemerkung: Wenn $AB = I$ gilt für $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$, dann gilt *automatisch* auch $BA = I$. Zuerst bemerken wir, dass jede injektive $n \times n$ -matrix auch surjektiv ist. Eine Matrix B ist injektiv, genau wenn $\mathbf{Kern} B = \{0\}$. Aber wegen des Dimensionssatzes gilt dann $\dim(\mathbb{R}^n) = \dim(\mathbf{Kern} B) + \dim(\mathbf{Bild} B) = \dim(\mathbf{Bild} B)$, also gilt $\dim(\mathbf{Bild} B) = n$. Da $\mathbf{Bild} B$ ein n -dimensionaler Untervektorraum von \mathbb{R}^n ist, muss es der ganze \mathbb{R}^n sein, $\mathbf{Bild} B = \mathbb{R}^n$, und somit ist B surjektiv.

Aus $AB = I$ folgt, dass B injektiv ist: wenn $Bx = 0$ gilt, dann gilt auch $A(Bx) = 0$, und wegen $AB = I$ auch $x = 0$. Somit ist B nach obiger Überlegung auch surjektiv, mit anderen Worten: für jedes $x \in \mathbb{R}^n$ gibt es ein $y \in \mathbb{R}^n$, sodass $x = By$. Also gilt $BAx = BA(By) = B(AB)y = By = x = Ix$ für alle x , und daher gilt auch $BA = I$.

Wenn man eine inverse matrix sucht, reicht es also die Gleichung $AB = I$ zu Lösen. Die obenstehende Bemerkung zeigt dann, dass automatisch auch $BA = I$ gilt.

- (P24) Seien U , V und W reelle Vektorräume und weiter $f : U \rightarrow V$ und $g : V \rightarrow W$ lineare Abbildungen. Zeigen Sie, dass $g \circ f : U \rightarrow W$ eine lineare Abbildung ist.
- (LP24) Wir müssen zeigen, dass $(g \circ f)(x + y) = (g \circ f)(x) + (g \circ f)(y)$ gilt für alle $x, y \in U$, und dass $(g \circ f)(\lambda x) = \lambda(g \circ f)(x)$ gilt für alle $x \in U$ und $\lambda \in \mathbb{R}$. Für die erste Behauptung rechnen wir

$$\begin{aligned}
 (g \circ f)(x + y) &= g(f(x + y)) \\
 &= g(f(x) + f(y)) \\
 &= g(f(x)) + g(f(y)) \\
 &= (g \circ f)(x) + (g \circ f)(y).
 \end{aligned}$$

In dem ersten und letzten Schritt haben wir die definition von $g \circ f$ verwendet, in dem zweiten Schritt die Linearität von f , und in dem dritten Schritt die Linearität von g .

Die zweite Behauptung folgt aus

$$\begin{aligned}
 g \circ f(\lambda x) &= g(f(\lambda x)) \\
 &= g(\lambda f(x)) \\
 &= \lambda g(f(x)) \\
 &= \lambda g \circ f(x).
 \end{aligned}$$

Hausaufgaben

- (H36) Wir beweisen Satz 4.29 für einen Spezialfall: Sie $A \in \mathbb{R}^{3 \times n}$ und $Ax = b$ ein lineares Gleichungssystem. Geben Sie zu jeder elementaren Zeilenumformung dieses Systems die entsprechende Matrix $L \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ an, die diese Umformung durch Linksmultiplikation bewirkt. Zeigen Sie dann, dass diese Matrizen invertierbar sind (dies können Sie beispielsweise dadurch machen, dass Sie die inverse Matrix direkt angeben).
- (LH36) Vertauschen von der ersten und zweiten Zeile wird bewirkt durch die Matrix

$$L_{1 \leftrightarrow 2} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Wenn man zweimal vertauscht ist man wieder am Anfang, also ist jede Vertauschung sein eigenes Inverses: man rechnet nach $L_{1 \leftrightarrow 2}^2 = I$. Analog sind die Vertauschungen

$$L_{2 \leftrightarrow 3} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

und

$$L_{1 \leftrightarrow 3} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ihre eigene Inversen.

”Erste Zeile mit λ multiplizieren” wird bewirkt durch die Matrix

$$L_{1,\lambda} = \begin{pmatrix} \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Die inverse Matrix ist natürlich die Matrix, die ”erste Zeile mit $\frac{1}{\lambda}$ multiplizieren” bewirkt, d.h.

$$L_{1,\lambda}^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\lambda} & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Für das Multiplizieren der zweiten und dritten Zeile mit λ haben die Matrizen ein λ an der zweiten bzw. dritten Stelle der Diagonale, und die inverse Matrizen haben da ein $\frac{1}{\lambda}$.

”Die erste Zeile zu der zweiten Zeile addieren” wird bewirkt durch die Matrix

$$L_{II \rightarrow II+I} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Die inverse Matrix ist die Matrix, die zu ”die erste Zeile von der zweiten Zeile subtrahieren” gehört, also $L_{II \rightarrow II+I}^{-1} = L_{II \rightarrow II-I}$, mit

$$L_{II \rightarrow II-I} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Analog ist die inverse Matrix von $L_{A \rightarrow A+B}$, mit $A, B \in \{I, II, III\}$ und $A \neq B$ $L_{A \rightarrow A+B}^{-1} = L_{A \rightarrow A-B}$.

Die Matrizen, die den vierten elementare Zeilenumformungen entsprechen, erhält man jetzt als Kombination der anderen Matrizen. Möchte man beispielsweise die Matrix angeben, die das λ -fache der ersten Zeile zur zweiten addiert, so muss man erst die erste Zeile mit λ multiplizieren, dann die erste Zeile zu zweiten addieren, und dann die erste Zeile mit $\frac{1}{\lambda}$ multiplizieren. Die entsprechende Matrix ist also

$$L_{II \rightarrow II+\lambda I} = L_{1,\frac{1}{\lambda}} L_{II \rightarrow II+I} L_{1,\lambda} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \lambda & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Die Inverse zu dieser Matrix ist dann durch $L_{1,\lambda}^{-1} L_{II \rightarrow II+I}^{-1} L_{1,\frac{1}{\lambda}}^{-1}$ gegeben.

(4 Punkte)

(H37) Wir betrachten Produkte von Matrizen.

(a) Berechnen Sie alle möglichen Produkte XY mit $X, Y \in \{A, B, C, D\}$ für

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}, D = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}.$$

(La)

$$AB = (1) \quad AC = (2, 5, -2) \quad AD = (0, 2) \quad BA = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$DB = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix} \quad DC = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 4 & 0 \end{pmatrix} \quad DD = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$$

(2 Punkte)

(b) Berechnen Sie $A^8 \cdot A^{10}$ für

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

(Lb) Wir bemerken, dass A die Matrix ist, die zu der Linearen Abbildung gegeben durch $\mathbf{e}_1 \mapsto \mathbf{e}_2$, $\mathbf{e}_2 \mapsto \mathbf{e}_3$, und $\mathbf{e}_3 \mapsto \mathbf{e}_1$ gehört. A^3 ist dann die Matrix, die zu der linearen Abbildung $\mathbf{e}_1 \mapsto \mathbf{e}_1$, $\mathbf{e}_2 \mapsto \mathbf{e}_2$, $\mathbf{e}_3 \mapsto \mathbf{e}_3$ gehört, also gilt $A^3 = I$.

Die Matrix $A^8 \cdot A^{10}$ ist dann auch die Identität: $A^8 \cdot A^{10} = A^{18} = (A^3)^6 = I^6 = I$.

(2 Punkte)

(c) Zeigen Sie, dass

$$G := \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ z & 1 \end{pmatrix} : z \in \mathbb{Z} \right\}$$

eine Gruppe bzgl. der Matrizenmultiplikation ist. Geben Sie eine zu G isomorphe Gruppe an (nur angeben, nicht beweisen).

(Lc) Die Multiplikation auf G ist assoziativ, da die Multiplikation von Matrizen assoziativ ist: für alle $g, g', g'' \in G$ gilt $(gg')g'' = g(g'g'')$. Das neutrale Element der Gruppe G ist die Einheitsmatrix $I = I_2$, die gehört zu $z = 0$: $Ig = gI = g$ für alle $g \in G$.

Für jede $z, z' \in \mathbb{Z}$ gilt

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ z & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ z' & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ z+z' & 1 \end{pmatrix}.$$

Insbesondere gilt

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ z & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -z & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -z & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ z & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix},$$

und jedes Element $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ z & 1 \end{pmatrix}$ von G hat ein Inverses $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -z & 1 \end{pmatrix}$. Die Gruppe G ist isomorph zu der Abelschen Gruppe $(\mathbb{Z}, +)$, und $z \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ z & 1 \end{pmatrix}$ ist ein Isomorphismus $\mathbb{Z} \rightarrow G$.

(2 Punkte)

(6 Punkte)

(H38) Es sei die *Determinantenfunktion*¹

$$\Delta : \begin{cases} \mathbb{R}^{2 \times 2} & \rightarrow \mathbb{R} \\ A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} & \mapsto \Delta(A) = ad - bc \end{cases}$$

gegeben. Beweisen Sie

- (a) Die Matrix A hat genau dann linear unabhängige Zeilen, wenn $\Delta(A) \neq 0$ gilt².
 (La) Wenn (a, b) und (c, d) linear abhängig sind, d.h. entweder $(a, b) = \lambda(c, d)$ für ein $\lambda \in \mathbb{R}$ oder $(c, d) = (0, 0)$, dann gilt $\Delta(A) = ad - bc = (\lambda c)d - (\lambda d)c = 0$ bzw. $\Delta(A) = a \cdot 0 - b \cdot 0 = 0$.

Umgekehrt impliziert $\Delta(A) = 0$ auch dass (a, b) und (c, d) linear abhängig sind. Wenn c und d nicht 0 sind, ist $ad - bc = 0$ äquivalent zu $\frac{a}{c} = \frac{b}{d}$, und mit $\lambda = \frac{a}{c} = \frac{b}{d}$ erhält man $\lambda(c, d) = (a, b)$. Wenn $c = 0$ gilt, dann gilt $ad - bc = ad = 0$, also entweder a oder d ist 0. Wenn d gleich 0 ist, dann ist $(c, d) = (0, 0)$, und die beiden Zeilen sind linear abhängig. Wenn a gleich 0 ist, dann sind $(a, b) = (0, b)$ und $(c, d) = (0, d)$ offensichtlich auch linear abhängig.

(2 Punkte)

- (b) Ist $\Delta(A) \neq 0$, so ist die inverse Matrix zu A durch

$$A^{-1} = \frac{1}{\Delta(A)} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

gegeben.

- (Lb) Man kontrolliert einfach

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = (ad - bc) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(2 Punkte)

(4 Punkte)

¹Sei $n \in \mathbb{N}$ mit $n \neq 2$. Auch dann gibt es eine Determinantenfunktion $\Delta : \mathbb{R}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}$. Auch diese Funktionen haben die Eigenschaft (a) und noch weitere schöne Eigenschaften. Der interessierte Leser schaue sich beispielsweise [http://de.wikipedia.org/wiki/Determinante_\(Mathematik\)](http://de.wikipedia.org/wiki/Determinante_(Mathematik)) an.

²Weil der Zeilenrang gleich dem Spaltenrang ist, sind die beiden äquivalenten Aussagen gleichbedeutend zu der linearen Unabhängigkeit der Spalten.

(H39) Zeichnen Sie ein Haus mit Ecken $(0, 0)$, $(2, 0)$, $(2, 2)$, $(0, 2)$ und Dachspitze $(1, 3)$.

- (a) Bestimmen Sie die Matrix B zur linearen Abbildung f , die durch $\mathbf{e}_1 \mapsto \mathbf{e}_1 + \mathbf{e}_2$ und $\mathbf{e}_2 \mapsto \mathbf{e}_1 - \mathbf{e}_2$ festgelegt ist.

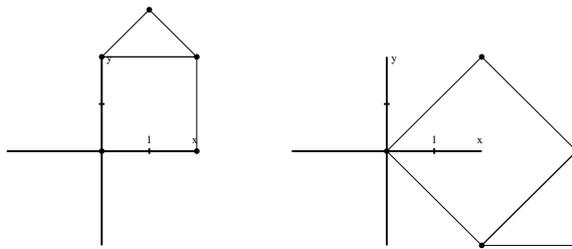
(La)

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

(2 Punkte)

- (b) Unterwerfen Sie das Haus der linearen Abbildung f und zeichnen Sie das resultierende Objekt in die bestehende Zeichnung.

(Lb)



(2 Punkte)

- (c) Wie verändert sich die Fläche des Hauses?

(Lc) Die wird zweimal so gross.

(1 Punkte)

- (d) Bestimmen Sie den Betrag der Determinante von B , also $|\Delta(B)|$.

(Ld) $|\Delta(B)| = |-2| = 2$

(1 Punkte)

(6 Punkte)

(H40) [Bonusaufgabe] Sei $n \in \mathbb{N}$ und $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Zeigen Sie, dass A genau dann invertierbar ist, wenn $\text{Rang}(A) = n$ gilt.

(3 Bonuspunkte)

(LH40) Wenn A invertierbar ist, dann ist für jedes $b \in \mathbb{R}^n$ das LGS $Ax = b$ lösbar, nämlich durch $x = A^{-1}b$. Es folgt somit $\mathbf{Bild} A = \mathbb{R}^n$. Nach Aufgabe (H34a) folgt dann $\text{Rang}(A) = n$.

Ist nun $\text{Rang}(A) = n$ vorausgesetzt, so folgt ebenfalls mit (H34a), dass $\dim \mathbf{Bild} A = n$ gilt. Weil $\mathbf{Bild} A$ ein Untervektorraum von \mathbb{R}^n der Dimension n ist, folgt weiter $\mathbf{Bild} A = \mathbb{R}^n$. Zu jedem Basisvektor \mathbf{e}_i der kanonischen Basis (als Spaltenvektor

geschieben) gibt es daher ein $x_i \in \mathbb{R}^n$ mit $Ax_i = e_i$. Es folgt somit, dass die Matrix $B = (x_1 \cdots x_n)$ (die Matrix mit den x_i als Spalten) die Eigenschaft $AB = I_n$ hat. Nach der Argumentation aus Aufgabe (P23) folgt dann aber auch $BA = I_n$. Die Matrix B ist also die inverse Matrix zu A und A ist somit invertierbar.

- (H41) [Bonusaufgabe] Wir bezeichnen mit \mathbb{F} den Restklassenring modulo 2, also $\mathbb{F} = (\mathbb{Z}/2\mathbb{Z}, \oplus, \odot)$ und schreiben der Einfachheit halber für dessen Elemente $[0]$ und $[1]$ einfach 0 und 1. Weil 2 eine Primzahl ist, ist \mathbb{F} sogar ein Körper. Analog zu der Situation bei den reellen Zahlen können wir die Menge der n -Tupel dieses Körpers

$$\mathbb{F}^n := \{(x_1, \dots, x_n) : x_1, \dots, x_n \in \mathbb{F}\}$$

mit einer Addition

$$\begin{aligned} + : \mathbb{F}^n \times \mathbb{F}^n &\rightarrow \mathbb{F}^n \\ (x, y) &\mapsto x + y := (x_1 \oplus y_1, \dots, x_n \oplus y_n) \end{aligned} \quad (5)$$

und einer Skalarmultiplikation

$$\begin{aligned} \cdot : \mathbb{F} \times \mathbb{F}^n &\rightarrow \mathbb{F}^n \\ (k, x) &\mapsto k \cdot x := (k \odot x_1, \dots, k \odot x_n) \end{aligned} \quad (6)$$

versehen, um so einen \mathbb{F} -Vektorraum $(\mathbb{F}^n, +, \cdot)$ zu erhalten. Überlegen Sie sich nun, wie viele Abbildungen es von dem Vektorraum \mathbb{F}^3 in den Vektorraum \mathbb{F}^2 gibt, und wie viele davon linear sind.

(3 Bonuspunkte)

- (LH41) Der Vektorraum \mathbb{F}^3 hat $2^3 = 8$ Vektoren, und \mathbb{F}^2 hat $2^2 = 4$ Vektoren. Eine (nicht notwendigerweise lineare) Abbildung wählt für jeden der 8 Vektoren in \mathbb{F}^3 genau einen der 4 Vektoren in \mathbb{F}^2 , also gibt es $4^8 = 65536$ Abbildungen.

Eine lineare Abbildung von \mathbb{F}^3 nach \mathbb{F}^2 ist nun durch eine 2×3 -Matrix gegeben, wobei die Einträge dieser Matrix 0 oder 1 sind. Es gibt somit $2^6 = 64$ solche Matrizen und dementsprechend 64 lineare Abbildungen.

Die Abgabe der Lösungen zu den Hausaufgaben dieses Zettels muss bis zum **Beginn** der Vorlesung am **Montag, den 4. Juli 2011** in die dafür vorgesehenen Ordner auf dem Pult erfolgen.